

This Page Is Inserted by IFW Operations
and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

**As rescanning documents *will not* correct images,
please do not report the images to the
Image Problems Mailbox.**

日 本 国 特 許 庁
PATENT OFFICE
JAPANESE GOVERNMENT

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日

Date of Application:

1999年12月21日

出 願 番 号

Application Number:

平成11年特許願第362038号

出 願 人

Applicant (s):

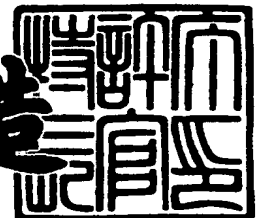
ソニー株式会社



2000年10月 6日

特許庁長官
Commissioner,
Patent Office

及 川 耕 造



出証番号 出証特2000-3081972

【書類名】 特許願

【整理番号】 99008539

【提出日】 平成11年12月21日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 G06F 3/14
G06F 12/00

【発明の名称】 情報入出力システム及び情報入出力方法

【請求項の数】 35

【発明者】

【住所又は居所】 東京都品川区東五反田3丁目14番13号 株式会社ソニーコンピュータサイエンス研究所内

【氏名】 暦本 純一

【特許出願人】

【識別番号】 000002185

【氏名又は名称】 ソニー株式会社

【代表者】 出井 伸之

【代理人】

【識別番号】 100101801

【弁理士】

【氏名又は名称】 山田 英治

【電話番号】 03-5541-7577

【選任した代理人】

【識別番号】 100093241

【弁理士】

【氏名又は名称】 宮田 正昭

【電話番号】 03-5541-7577

【選任した代理人】

【識別番号】 100086531

【弁理士】

【氏名又は名称】 澤田 俊夫

【電話番号】 03-5541-7577

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 062721

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9904833

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 情報入出力システム及び情報入出力方法

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカ―を表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

を備え、

前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、

ビジュアル・マーカ―から各物理オブジェクトの識別情報及び位置情報を認識する処理と、

物理オブジェクト表面上の任意の部位にデジタル・オブジェクトにドロップされたことを認識する処理と、

該物理オブジェクト表面上のデジタル・オブジェクトがドロップされた場所に該デジタル・オブジェクトへのリンク情報を形成する処理と、

を実行することを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 2】

前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであることを特徴とする請求項 1 に記載の情報入出力システム。

【請求項 3】

前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであり、

前記環境型コンピュータは、前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前記作業面上に拡張することを許容することを特徴とする請求項 1 に記載の情報入出力システム。

【請求項 4】

前記撮像手段は、所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタの指示位置を識別可能であり、

ユーザは、前記情報空間内における該光学ポインタによる座標指示が許容される、

ことを特徴とする請求項 1 に記載の情報入出力システム。

【請求項 5】

前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、

物理オブジェクト表面上でリンク情報が形成された部位においてユーザ操作が適用されたことに応答して、リンクされたデジタル・オブジェクトを呼び出す及び／又はユーザにデジタル・オブジェクトを提示する処理を実行する、ことを特徴とする請求項 1 に記載の情報入出力システム。

【請求項 6】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカを認識・識別する携帯型の ID 認識装置と、

を具備することを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 7】

前記環境型コンピュータは、

前記 I D 認識装置からソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトの各々の識別情報を受信する処理と、

ソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトのタイプの組み合わせによって特定されるアクションを適用する処理と、
を実行することを特徴とする請求項 6 に記載の情報入出力システム。

【請求項 8】

前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであることを特徴とする請求項 6 に記載の情報入出力システム。

【請求項 9】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

を備え、前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つはビジュアル・マーカを持つ位置情報によって指定される仮想の撮像方向を有する仮想カメラである、
ことを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 1 0】

前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、

前記仮想カメラを認識・識別するとともに、その位置情報及び仮想の撮像方向を特定する処理と、

該位置情報及び仮想の撮像方向に従って仮想の撮像画像を生成する処理と、

該仮想の撮像画像をユーザに提示する処理と、

を実行することを特徴とする請求項 9 に記載の情報入出力システム。

【請求項 1 1】

前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであることを特徴とする請求項 9 に記載の情報入出力システム。

【請求項 1 2】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタと、
を備え、

前記撮像手段は、前記光学ポインタの指示位置を識別可能である、
ことを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 1 3】

前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、

前記作業面上における前記光学ポインタを用いたユーザ操作を認識する処理と

、
該認識結果に従って前記表示手段によるデジタル・オブジェクトの表示を制御する処理と、

を実行することを特徴とする請求項 1 2 に記載の情報入出力システム。

【請求項 1 4】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータとを備え、

前記携帯型コンピュータ上では 3 次元モデルの検索及び／又は 3 次元モデルの生成が可能であり、

前記環境型コンピュータは、前記携帯型コンピュータ上の 3 次元モデルを前記作業面上に取り出すユーザ操作が適用されたことに応答して、該 3 次元モデルの描画情報に基づいて前記作業面上への投影画像を生成する処理と、前記表示手段による該生成された投影画像の表示を制御する処理とを実行する、ことを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 1 5】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカーを認識するとともに認識した識別情報の保留及び解放操作が可能な携行型の I D 認識装置と、を具備することを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 1 6】

前記環境型コンピュータは、

前記 I D 認識装置の保留操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを取得する処理と、

該 I D 認識装置の解除操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジ

タル・オブジェクトを付近の物理オブジェクトに転送する処理と、
を実行することを特徴とする請求項 1 5 に記載の情報入出力システム。

【請求項 1 7】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

を備え、前記環境型コンピュータは、前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前作業面上に拡張することを許容するとともに、前記作業面上における該マウス・カーソルによる範囲指定に従って視覚的フィードバックとしてのラバーバンドを前記表示手段によって表示する、
ことを特徴とする情報入出力システム。

【請求項 1 8】

前記環境型コンピュータは、ラバーバンドによる指定領域を前記撮像手段によって撮像するとともに、デジタル・オブジェクトとして前記情報空間に取り込むことを特徴とする請求項 1 7 に記載の情報入出力システム。

【請求項 1 9】

前記作業面上において、ラバーバンドされた元のデジタル・オブジェクトが別のオブジェクト上にドロップされたことに応答して、元のデジタル・オブジェクトに対して該別のオブジェクトが有する処理又はメソッドを適用することを特徴とする請求項 1 7 に記載の情報入出力システム。

【請求項 2 0】

該別のオブジェクトは、ドキュメントをプリントする処理又はメソッドを有す

る物理オブジェクトであることを特徴とする請求項 1 9 に記載の情報入出力システム。

【請求項 2 1】

該別のオブジェクトは、名刺であり、その宛名に相当するメール・アドレスに対してドキュメントをメール送信する処理又はメソッドを有することを特徴とする請求項 1 9 に記載の情報入出力システム。

【請求項 2 2】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトとを備え、

(a) ビジュアル・マーカから各物理オブジェクトの識別情報及び位置情報を認識するステップと、

(b) 物理オブジェクト表面上の任意の部位にデジタル・オブジェクトにドロップされたことを認識するステップと、

(c) 該物理オブジェクト表面上のデジタル・オブジェクトがドロップされた場所に該デジタル・オブジェクトへのリンク情報を形成するステップと、を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 2 3】

前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであり、

前記ステップ (b) では、前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前記作業面上に拡張することが許容されていることを特徴とする請求項 2 2 に記載の情報入出力方法。

【請求項 2 4】

前記撮像手段は、所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタ

の指示位置を識別可能であり、

前記ステップ（b）では、前記情報空間内における該光学ポインタによる座標指示が許容されていることを特徴とする請求項 2 2 に記載の情報入出力方法。

【請求項 2 5】

さらに、

（d）物理オブジェクト表面上でリンク情報が形成された部位においてユーザ操作が適用されたことに応答して、リンクされたデジタル・オブジェクトを呼び出す及び／又はユーザにデジタル・オブジェクトを提示するステップ、
を具備することを特徴とする請求項 2 2 に記載の情報入出力方法。

【請求項 2 6】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカーを認識・識別する携帯型の ID 認識装置とを備え、

（a）前記 ID 認識装置からソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトの各々の識別情報を受信するステップと、

（b）ソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトのタイプの組み合わせによって特定されるアクションを該ソース・オブジェクトに適用するステップと、

を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 2 7】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に

含んだ 1 以上の物理オブジェクトとを備え、前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つはビジュアル・マーカが持つ位置情報によって指定される仮想の撮像方向を有する仮想カメラであり、

(a) 前記仮想カメラを認識・識別するとともに、その位置情報及び仮想の撮像方向を特定するステップと、

(b) 該位置情報及び仮想の撮像方向に従って仮想の撮像画像を生成するステップと、

(c) 該仮想の撮像画像をユーザに提示するステップと、
を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 2 8】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタとを備え、前記撮像手段は前記光学ポインタの指示位置を識別可能であり、

(a) 前記作業面上における前記光学ポインタを用いたユーザ操作を認識するステップと、

(b) 該認識結果に従って前記表示手段によるデジタル・オブジェクトの表示を制御するステップと、

を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 2 9】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブ

ジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータとを備え、前記携帯型コンピュータ上では 3 次元モデルの検索及び／又は 3 次元モデルの生成が可能であり、

(a) 前記携帯型コンピュータ上の 3 次元モデルを前記作業面上に取り出すユーザ操作が適用されたことに応答して、該 3 次元モデルの描画情報に基づいて前記作業面上への投影画像を生成するステップと、

(b) 前記表示手段による該生成された投影画像の表示を制御するステップと、を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 3 0】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカーを認識するとともに認識した識別情報の保留及び解放操作が可能な携行型の I D 認識装置とを備え、

(a) 前記 I D 認識装置の保留操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを取得するステップと、

(b) 該 I D 認識装置の解除操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを付近の物理オブジェクトに転送するステップと、を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 3 1】

コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブ

ジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトとを備え、

(a) 前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前作業面上に拡張することを許容するステップと、

(b) 前記作業面上における該マウス・カーソルによる範囲指定に従って視覚的フィードバックとしてのラバーバンドを前記表示手段によって表示するステップと、

を具備することを特徴とする情報入出力方法。

【請求項 3 2】

(c) ラバーバンドによる指定領域を前記撮像手段によって撮像するとともに、デジタル・オブジェクトとして前記情報空間に取り込むステップ、
をさらに具備することを特徴とする請求項 3 1 に記載の情報入出力システム。

【請求項 3 3】

(d) 前記作業面上において、ラバーバンドされた元のデジタル・オブジェクトが別のオブジェクト上にドロップされたことに応答して、元のデジタル・オブジェクトに対して該別のオブジェクトが有する処理又はメソッドを適用するステップ、
をさらに具備することを特徴とする請求項 3 1 に記載の情報入出力システム。

【請求項 3 4】

該別のオブジェクトは、ドキュメントをプリントする処理又はメソッドを有する物理オブジェクトであることを特徴とする請求項 3 3 に記載の情報入出力方法。

【請求項 3 5】

該別のオブジェクトは、名刺であり、その宛名に相当するメール・アドレスに対してドキュメントをメール送信する処理又はメソッドを有することを特徴とする請求項 3 3 に記載の情報入出力方法。

【発明の詳細な説明】

【0 0 0 1】

【発明の属する技術分野】

本発明は、コンピュータに対してオブジェクトの操作やコマンド等の入力を行うためのユーザ・インターフェース環境の提案に係り、特に、コンピュータに対してユーザが直感的で分かり易くオブジェクト操作やコマンド入力を行うことができるユーザ・インターフェース環境の提案に関する。

【0002】

更に詳しくは、本発明は、複数のコンピュータ間の連携的な作業を直感的で分かり易く表現することができるユーザ・インターフェース環境の提案に係り、特に、それぞれのコンピュータ上のデジタル空間と物理的な実世界とが深く融合し、コンピュータにネイティブな各デスクトップ画面が実世界にまで拡張された情報空間上において、各ユーザの個別作業やユーザ間の連携作業を直感的で分かり易く表現することができるユーザ・インターフェース環境の提案に関する。

【0003】

【従来の技術】

昨今の技術革新に伴い、ワークステーションやパーソナル・コンピュータ（PC）と呼ばれる、比較的小型且つ低価格で、高付加価値化・高機能化された汎用コンピュータ・システムが開発・市販され、大学その他の研究機関や企業その他のオフィス、さらには一般家庭内の日常生活にも深く浸透している。

【0004】

コンピュータ技術における最近の傾向の1つは、小型化である。特に最近では、半導体技術の向上に伴うLSI（large Scale Integration）チップの小型化や、プロセッサの処理能力の目覚ましい向上などとも相俟って、小型且つ軽量で可搬性に富むポータブル（携帯型）・コンピュータ（若しくはモバイル・コンピュータ）が広汎に普及してきている。

【0005】

携帯型コンピュータの一例は、いわゆる「ノートブック・コンピュータ」であり、他の例は「PDA（Personal Digital Assistance）」と呼ばれるさらに小型でほとんど掌（パームトップ）サイズのコンピュータである。例えば、ノートブック・コンピュータは、キーボードを上面に持つ

システム本体と、LCD (Liquid Crystal Display) スクリーンを内面に持つ蓋体とが回動自在に連結されてなる、いわゆる「クラム・シェル」構造を有する。

【0006】

これら携帯型のコンピュータは、モバイル環境、すなわち屋外や移動先での携行的・可搬的なシステム稼動が可能である。このような携行性に優れたコンピュータの出現により、コンピュータ・ユーザの日常生活の各場面においてコンピュータが登場し、業務の遂行を支援する機会がますます増えてきている。例えば、会議室やプレゼンテーション・ルームなどに参加者がノートブック・コンピュータやPDAを持ち込むことは日常的な光景になってきている。

【0007】

最近のノートブック・コンピュータの計算機資源 (CPU (Central Processing Unit) の演算能力やハード・ディスク容量など) は目覚しく向上し、デスクトップ・コンピュータのそれに匹敵する強力なものである。例えば、ノートブック・コンピュータは、個人が所有する大量の文書データなどのファイルを保持するに十分なハード・ディスク容量があり (数GB~数十GB: 例えば過去に行った全てのプレゼンテーション資料を格納することも可能である)、会議の進行次第で自由に情報をローカル・ディスクから引き出して、他の参加者との間で情報を共有・交換・配布することができる。このような場合、ローカル・ディスクからフロッピー・ディスクへデータをコピーしたり、さらに、フロッピー・ディスクから移動先のローカル・ディスクにコピーするという手間が省ける。

【0008】

コンピュータ・システムは、一般に、ユーザ入力コマンドに応答して駆動し、処理結果をディスプレイ・スクリーン上に表示することによって、「インタラクティブ」、すなわち対話的な処理環境を提供している。最近では、DOS (Disk Operating System) シェル画面を代表とする旧来のキャラクタ・ベースのユーザ入力環境すなわち「CUI (Character User Interface)」から、グラフィック・ベースのユーザ入力を実現

した「GUI (Graphical User Interface)」への移行が挙げられる。GUI 環境下では、コンピュータ・システムがシミュレートされたデスクトップと無数のアイコンがディスプレイ・スクリーンに用意される。

【0009】

GUI が提供されたデスクトップ上では、ファイル等のコンピュータ・システム上で取り扱われる全ての資源オブジェクトはアイコンとして表現される。また、ユーザは、ディスプレイ・スクリーン上のプログラム、データ、フォルダ、デバイスなどを象徴するアイコンに対してマウスなどを介して直接操作を印加する（例えば、クリックやドラッグ・アンド・ドロップ）ことで、直感的なコマンド入力を行うことができる。もはやユーザは、特定のコマンドの名称やコマンド操作方法等を特に習得したり、煩雑なキー入力を行わなくとも、コンピュータを充分に操作することができる。

【0010】

また、コンピュータ技術における他の傾向は相互接続である。コンピュータ間の相互接続は、例えば、シリアル・ポートやパラレル・ポートなどのローカルなインターフェース経由で行う以外に、ネットワーク・インターフェース・カード (NIC) 経由でネットワーク接続することで実現する。ネットワークは、単一の構内に限定的に敷設された LAN (Local Area Network) や、LAN 同士を専用線等で相互接続してなる WAN (Wide Area Network)、ネットワーク同士が相互接続を繰り返し世界規模の巨大ネットワークに成長したインターネットなどさまざまである。

【0011】

コンピュータ同士を相互接続する意義は、お互いが持つコンピュータ資源の共有、情報の共有や流通・配布の効率化、複数のコンピュータにまたがった協働的な作業の実現などにある。例えば、あるデジタル・オブジェクトに対する処理を、複数のコンピュータ間での連携的若しくは協調的な動作によって、効率的に実行することもできよう。

【0012】

特に最近では、Ethernet を無線化した無線 LAN や Bluetooth

h^[1]などの近接通信システムの登場により、ユーザは比較的容易にコンピュータをネットワーク接続できるようになってきた。建物内に備え付けられた種々のコンピュータやその周辺機器類（プリンタなど）のほとんどは、当然の如くネットワーク接続され、複数のユーザ間で共用される。また、各ユーザは自分の携帯型コンピュータを携行し、行く先々の場所で気軽にネットワーク接続することも可能になってきている。

【0013】

分散コンピューティング環境においては、ネットワーク接続された各コンピュータはトランスペアレントな状態であり、アプリケーションからはローカル・ディスクとリモート・ディスクを区別せずにコンピュータ操作を行うことができる。すなわち、ユーザはプログラムやデータ等の資源オブジェクトの所在を意識する必要はなくなり、コンピュータ間でシームレスにデータ交換などのやりとりを行うことができる。

【0014】

ユーザは、コンピュータをネットワーク接続するまではあまり意識せず（すなわち簡易に）に行うことができる。ところが、ネットワーク上でデータ転送先となるコンピュータや周辺機器（すなわちターゲット）を指定しようとする、すぐ目の前にある相手であっても、その名前（若しくはIDやアドレスなど）を知る必要がある。言い換えれば、トランスペアレントな分散コンピューティング環境下であっても、ユーザ操作に関して言えば、間接的な形式でしかコンピュータ間の連携がなされておらず、直感性にやや欠ける。

【0015】

例えば、隣り合った2以上のコンピュータ間でオブジェクトを移動させたい場合、現状のGUI環境下では、ネットワーク接続された機器の一覧をエクスプローラ画面上（周知）で表示し、該当するコンピュータを模したアイコンを探し出してから「ドラッグ・アンド・ドロップ」操作を行うなどの手間を要する。

【0016】

このようなユーザ入力作業上の問題を解決するための1つの手法として、実世界指向のユーザ・インターフェースが挙げられる。これは、本来はコンピュータ

のディスプレイ・スクリーン上に体现される「デジタル空間」に限定されていたユーザ操作範囲としての情報空間を、実世界の空間にまで連続的に拡張する技術のことを意味する。実世界指向インターフェースによれば、コンピュータ・スクリーンだけでなく、コンピュータが設置されたテーブル表面や、部屋の壁面なども拡張されたディスプレイとして機能する。情報空間は、スタンドアロン・コンピュータのデジタル空間という垣根を越えて、コンピュータが設置された部屋全体に拡張され、デジタル・オブジェクトと実世界上の物理オブジェクトとを統合的に取り扱うことができる。

【0017】

例えば、Pick-and-Drop^[2]は、GUI環境下で定着しているユーザ操作「ドラッグ・アンド・ドロップ」を拡張したものであり、複数のコンピュータ間におけるデータ等のオブジェクトの移動を実世界での直感的な動作にマッピングした、先進的なインタラクション・テクニックである。

【0018】

Pick-and-Dropは、2以上のコンピュータの各々が持つネイティブなデスクトップ間で連携を図り、オブジェクトについてのシームレスなドラッグ・アンド・ドロップ操作を提供することができる。例えば、トラックボールやスティックなどをユーザ入力装置とするコンピュータのデスクトップ上において、あるオブジェクトのドラッグ操作した結果、ポインタが画面の端に到達し、さらに画面を越えてしまった場合には、隣接する他のコンピュータのデスクトップ上までドラッグ操作が継承され、該オブジェクトをドラッグしたままのポインタが出現する。

【0019】

一方のコンピュータ・デスクトップ上では、ポインタが画面の端に到達した時点で、オブジェクトをドラッグしたままポインタは消滅するが、この処理をオブジェクトの”Pick”（デジタル・オブジェクトの拾い上げ）と呼ぶ。また、他方のコンピュータ・デスクトップ上において、該オブジェクトのドラッグ状態を継承したポインタが出現する処理のことを、オブジェクトの”Drop”と呼ぶ。Pick-and-Dropを実行する両コンピュータ間では、バックグラ

ウンドにおいてオブジェクトのエンティティ（例えばデータ・ファイルなど）がネットワーク転送されるので、ドラッグ操作の継承はオブジェクトの実体の移動を伴う。図51には、隣接するノートブック・コンピュータ間でデジタル・オブジェクトをPick-and-Dropする様子を描写している。

【0020】

なお、Pick-and-Drop操作に関しては、本出願人に既に譲渡されている特開平11-53236号公報にも開示されている。より詳しくは、同明細書の【0052】～【0059】、及び、同出願に添付された図6～図9を参照されたい。

【0021】

また、本出願人に既に譲渡されている特願平11-316461号明細書に記載される情報入出力システムは、GUIに代表されるコンピュータの作業空間すなわちデスクトップを実世界に拡張するとともに、コンピュータに対してユーザが直感的で分かり易くコマンドを入力することができる実世界指向のユーザ・インターフェースを提供するものである。

【0022】

同明細書に記載の情報入出力システムは、実空間に設置されたテーブル型や壁面型などの環境型コンピュータ群と、各ユーザが持ち運ぶ携帯型コンピュータ群との組合せによって動的に構成される情報空間すなわち作業環境を提供することができる。

【0023】

該情報入出力システムには、例えばカメラ・ベースのオブジェクト認識システムが導入される。コンピュータ・ディスプレイ画面を、投影機によってテーブルや壁面などの表面に投影する。さらに、投影画像すなわちコンピュータの論理空間上のオブジェクトと、実世界（すなわちテーブル上などに実在する）オブジェクトの双方を、カメラの撮像画像を基に認識し、且つ、これらオブジェクトの動きを追跡することができる。

【0024】

このような情報環境下では、会議室やプレゼンテーション・ルームなどにおけ

るテーブルや壁面がコンピュータライズされ、携帯型コンピュータを空間的に拡張する作業環境（すなわち「拡張デスクトップ」）として機能する。また、実世界のオブジェクト（紙文書、カード、ビデオ・テープなど）を、マーカー認識などによって特定し、それらの間での自由な情報交換が可能となる。

【 0 0 2 5 】

また、ユーザは、自分が持ち運んだ携帯型コンピュータを、既に幾つかのコンピュータがインストールされている情報空間の中に、容易に統合して、他のコンピュータとの連携的な作業を行うことができる。

【 0 0 2 6 】

ユーザは、単一のコンピュータという閉じた作業空間の境界を超えて機能する直接操作技法によって、個々の機器や物体のアドレスやIDを意識することなく、実世界における各オブジェクトの空間的な位置関係を利用して情報を操作することができる。

【 0 0 2 7 】

同明細書で開示される情報空間上では、あるユーザのコンピュータ・ディスプレイすなわちデジタル空間上におけるオブジェクトのドラッグ操作をそのまま実世界上の空間に継承する「ハイバードラッグ」（Hyperdragging）^[3]操作が可能となる。すなわち、あるユーザのコンピュータ上におけるマウス・カーソルのドラッグ操作を、そのまま、そのコンピュータが設置されている平面（例えばテーブル表面）で継承し（図52を参照のこと）、さらには、ドラッグ可能な平面若しくは空間をその作業場の壁へと拡張させることができる（図53を参照のこと）。言い換えれば、コンピュータが設置された作業場空間を、あたかもコンピュータ上のデスクトップの一部であるかのように、オブジェクトの操作を行うことができる。

【 0 0 2 8 】

ハイバードラッグによれば、実世界上におけるオブジェクトの物理的な位置関係（例えば「あるオブジェクトがコンピュータの傍にある」など）の直感的な知識のみを以って、ユーザはオブジェクトに対する対話操作を実現することができる。また、フロントエンドにおけるオブジェクトの対話操作のバックグラウンド

では、関連するコンピュータ同士における演算処理（例えばネットワーク転送など）によって、文書ファイルなどデジタル・オブジェクトのエンティティの移動が実行される。

【 0 0 2 9 】

また、ハイパードラッグによれば、通常のマウス操作（ドラッグ・アンド・ドロップ）を習得することと、ターゲット機器の物理的な場所（例えばテーブル上に載置された位置）を知るだけで、実世界上で情報を移動させることができる。すなわち、隣り合う携帯型コンピュータ間でデジタル・オブジェクトを移動・交換するような場合、ハイパードラッグを用いれば（例えば図 5 4 を参照のこと）、ユーザはネットワークの設定や接続等の作業や、ターゲット機器のアドレスを知る必要など全くない。

【 0 0 3 0 】

さらに、同明細書に記載の情報入出力システムによれば、物理的な実空間とコンピュータ上の論理空間（デジタル空間）との連携が行われる。したがって、コンピュータ・データと物理的オブジェクトとを関連付けることができる。例えば、任意の文書フォルダを、テーブル上に置かれた V C R テープ・カートリッジなどの物理オブジェクトに添付することができる（例えば、同明細書に添付された図 1 2 ～図 1 4 を参照のこと）。

【 0 0 3 1 】

また、プリンタやディスプレイ、スキャナなどのコンピュータ周辺機器もハイパードラッグ機能をサポートすることができる。例えば、情報空間にインストールされたプリンタ上にデジタル・オブジェクトをハイパードラッグ及びドロップすることにより、当該オブジェクトのプリント出力が開始される。

【 0 0 3 2 】

物理的な実空間とコンピュータ上のデジタル空間との融合をさらに深めることによって、マウスやキーボードなどのコンピュータにネイティブのユーザ入力装置だけでなく、実世界上に散在する各種の物理オブジェクトを介してユーザ・コマンドをコンピュータに入力したり、あるいは、物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトを引き出すことが可能になるであろう。この結果、コンピュ

ータ操作はさらに直感的で理解容易なものとなり、且つ、ユーザにとって魅力的になることが期待される。

【 0 0 3 3 】

【発明が解決しようとする課題】

本発明の目的は、コンピュータの作業空間を実世界に拡張するとともに、コンピュータに対してユーザが直感的で分かり易くコマンドを入力することができる、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することにある。

【 0 0 3 4 】

本発明の更なる目的は、物理的な実空間とコンピュータ上の論理空間（デジタル空間）とが効果的に連携された、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することにある。

【 0 0 3 5 】

本発明の更なる目的は、物理的な実空間とコンピュータ上の論理空間（デジタル空間）とが親密に連携され、実世界上の物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトの操作を行うことができる、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することにある。

【 0 0 3 6 】

本発明の更なる目的は、物理的な実空間とコンピュータ上のデジタル空間との融合をさらに深めることによって、マウスやキーボードなどのコンピュータにネイティブのユーザ入力装置だけでなく、実世界上に散在する各種の物理オブジェクトを介してユーザ・コマンドをコンピュータに入力したり、あるいは、物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトを引き出すことができる、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することにある。

【 0 0 3 7 】

【課題を解決するための手段】

本発明は、上記課題を参酌してなされたものであり、その第 1 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、
前記作業面上を撮像する撮像手段と、
前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、
前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカ―を表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、
を備え、
前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、
ビジュアル・マーカ―から各物理オブジェクトの識別情報及び位置情報を認識する処理と、
物理オブジェクト表面上の任意の部位にデジタル・オブジェクトにドロップされたことを認識する処理と、
該物理オブジェクト表面上のデジタル・オブジェクトがドロップされた場所に該デジタル・オブジェクトへのリンク情報を形成する処理とを実行する、
ことを特徴とする情報入出力システムである。

【0 0 3 8】

前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであってもよい。

【0 0 3 9】

環境型コンピュータは、携帯型コンピュータに貼設されたビジュアル・マーカ―を基に、その識別情報や位置情報を認識することによって、携帯型コンピュータを情報空間にインストールすることができる。

【0 0 4 0】

また、環境型コンピュータは、インストール後の携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前記作業面上に拡張することができる。この結果、情報空間内では、物理的な実世界とコンピュータ上のデジタル空間とが深く融合することになる。

【0 0 4 1】

また、前記撮像手段は、所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ボ

インタの指示位置を識別可能であってもよい。光学ポインタの一例は、特定波長領域の赤色スポット光を照射するレーザ・ポインタである。このような場合には、ユーザは、自分の携帯型コンピュータ上のマウス・カーソル操作だけでなく、該光学ポインタを用いて情報空間内の任意の場所を座標指示することができる。例えば、情報空間内のテーブル表面や壁面に拡張された広大なデスクトップ上を、光学ポインタを用いて直接的に指示することができるので、オブジェクトの操作性が向上するとともに、その操作は直感的に理解容易となる。

【0042】

また、前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、物理オブジェクト表面上でリンク情報が形成された部位においてユーザ操作が適用されたことに応答して、リンクされたデジタル・オブジェクトを呼び出したり、あるいは、デジタル・オブジェクトをユーザに提示する処理を実行するようにしてもよい。ここで言うユーザ操作は、例えば、マウス・カーソルや光学ポインタを用いて、オブジェクト表面上の所定の部位に操作を印加することを指す。ユーザは、Web ページ画面上でアンカーからリンク先のページを引き出す場合と同じような操作感で、物理オブジェクト上の所定の部位からデジタル・オブジェクトを参照することができる。

【0043】

また、本発明の第2の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された1以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ1以上の物理オブジェクトと、

前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカーを認識・識別する携行型のID認識装置と、

を具備することを特徴とする情報入出力システムである。

【 0 0 4 4 】

前記環境型コンピュータは、

前記 I D 認識装置からソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトの各々の識別情報を受信する処理と、

ソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトのタイプの組み合わせによって特定されるアクションを適用する処理と、
を実行するようにしてもよい。

【 0 0 4 5 】

例えば、ソース・オブジェクトとして所望のドキュメントの識別情報と、デスティネーション・オブジェクトとしてドキュメントのプリント先であるプリンタの識別情報とをそれぞれ I D 認識装置で読み込んで、環境型コンピュータに送信することができる。このような場合、環境型コンピュータは、ソース・オブジェクトとしてのドキュメントをデスティネーション・ドキュメントとしてのプリンタにおいて出力するという特定のアクションを実行することができる。

【 0 0 4 6 】

また、本発明の第 3 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

を備え、前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つはビジュアル・マーカが持つ位置情報によって指定される仮想の撮像方向を有する仮想カメラである、
ことを特徴とする情報入出力システムである。

【 0 0 4 7 】

前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、
前記仮想カメラを認識・識別するとともに、その位置情報及び仮想の撮像方向
を特定する処理と、
該位置情報及び仮想の撮像方向に従って仮想の撮像画像を生成する処理と、
該仮想の撮像画像をユーザに提示する処理と、
を実行することができる。

【0048】

ここで言う「仮想の撮像画像」は、例えば、撮像領域内にある各物理オブジェ
クトの描画情報を基にして、3次元コンピュータ・グラフィックス処理を適用す
ることによって自動生成することができる。仮想の撮像画像とは、要するに、仮
想カメラによって撮像される風景又は3次元シーンのことである。さらに、仮想
カメラの設置場所を変更することによって、撮像される3次元シーンを切り替え
ることができる。

【0049】

また、本発明の第4の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張さ
れてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力
システムであって、

前記情報空間に配設された1以上の作業面と、
前記作業面上に画像を表示する表示手段と、
前記作業面上を撮像する撮像手段と、
前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、
前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含
んだ1以上の物理オブジェクトと、
所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタと、
を備え、
前記撮像手段は、前記光学ポインタの指示位置を識別可能である、
ことを特徴とする情報入出力システムである。ここで言う光学ポインタの一例は
、特定波長領域の赤色スポット光を照射するレーザ・ポインタである。

【0050】

このような場合、前記環境型コンピュータは、前記撮像手段による撮像画像に基づいて、

前記作業面上における前記光学ポインタを用いたユーザ操作を認識する処理と

、
該認識結果に従って前記表示手段によるデジタル・オブジェクトの表示を制御する処理とを実行することができる。

【 0 0 5 1 】

また、本発明の第 5 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータとを備え、

前記携帯型コンピュータ上では 3 次元モデルの検索及び／又は 3 次元モデルの生成が可能であり、

前記環境型コンピュータは、前記携帯型コンピュータ上の 3 次元モデルを前記作業面上に取り出すユーザ操作が適用されたことに応答して、該 3 次元モデルの描画情報に基づいて前記作業面上への投影画像を生成する処理と、前記表示手段による該生成された投影画像の表示を制御する処理とを実行する、
ことを特徴とする情報入出力システムである。

【 0 0 5 2 】

本発明の第 5 の側面によれば、本来はコンピュータ上のデジタル空間にのみ存在する 3 次元オブジェクトを実世界上に取り出して表示することができる。したがって、ユーザは、実世界に拡張された拡張デスクトップ上で、よりリアリティに富んだ情報を相手に提示することができる。

【 0 0 5 3 】

また、本発明の第 6 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカを認識するとともに認識した識別情報の保留及び解放操作が可能な携行型の I D 認識装置と、
を具備することを特徴とする情報入出力システムである。

【 0 0 5 4 】

このような場合、前記環境型コンピュータは、

前記 I D 認識装置の保留操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを取得する処理と、

該 I D 認識装置の解除操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを付近の物理オブジェクトに転送する処理とを実行することができる。すなわち、本発明の第 6 の側面に係る情報空間内では、本来はコンピュータ上のデジタル空間にのみ存在するデジタル・オブジェクトを、物理的な実世界を介して受け渡し作業することができる訳である。

【 0 0 5 5 】

また、本発明の第 7 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力システムであって、

前記情報空間に配設された 1 以上の作業面と、

前記作業面上に画像を表示する表示手段と、

前記作業面上を撮像する撮像手段と、

前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、

前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、

前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、

を備え、前記環境型コンピュータは、前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前作業面上に拡張することを許容するとともに、前記作業面上における該マウス・カーソルによる範囲指定に従って視覚的フィードバックとしてのラバーバンドを前記表示手段によって表示する、

ことを特徴とする情報入出力システムである。

【 0 0 5 6 】

本発明の第 7 の側面に係る情報空間上では、ユーザには、「ラバーバンド」という視覚的にフィードバックが与えられる。この結果、オブジェクトに対する操作性が向上するとともに、実世界とデジタル空間との間をより効率的に連携させることができる。

【 0 0 5 7 】

また、前記環境型コンピュータは、ラバーバンドによる指定領域を前記撮像手段によって撮像するとともに、該撮像画像をデジタル・オブジェクトとして前記情報空間に取り込むようにしてもよい。例えば、情報空間内のテーブル上に置かれた印刷物（例えば、ドキュメントや名刺など）の撮像画像を、そのままデジタル・オブジェクトとして、コンピュータのデジタル空間に取り込むことができる。当然、かかるデジタル・オブジェクトを他のコンピュータに向けて転送することもできる。

【 0 0 5 8 】

また、前記作業面上において、ラバーバンドされた元のデジタル・オブジェクトが別のオブジェクト上にドロップされたことに応答して、元のデジタル・オブジェクトに対して該別のオブジェクトが有する処理又はメソッドを適用するようにしてもよい。

【0059】

ここで言う別のオブジェクトとは、例えば、ドキュメントをプリントする処理又はメソッドを有する物理オブジェクトである。この物理オブジェクト上に、ドキュメントを象徴するデジタル・オブジェクトをドロップすることによって、プリント・ジョブを発行するという、直接的な対話技法が実現される。

【0060】

また、別のオブジェクトは、例えば、名刺であり、その宛名に相当するメール・アドレスに対してドキュメントをメール送信する処理又はメソッドを有してもよい。この物理オブジェクト上に、ドキュメントを象徴するデジタル・オブジェクトをドロップすることによって、当該ドキュメントを送信文書とするメールを送信処理するという、直接的な対話技法が実現する。

【0061】

また、本発明の第8の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ1以上の物理オブジェクトとを備え、

(a) ビジュアル・マーカーから各物理オブジェクトの識別情報及び位置情報を認識するステップと、

(b) 物理オブジェクト表面上の任意の部位にデジタル・オブジェクトにドロップされたことを認識するステップと、

(c) 該物理オブジェクト表面上のデジタル・オブジェクトがドロップされた場所に該デジタル・オブジェクトへのリンク情報を形成するステップと、
を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【0062】

ここで、前記物理オブジェクトのうち少なくとも1つは、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な携帯型コンピュータであり、

前記ステップ（b）では、前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前記作業面上に拡張することが許容されていてもよい。

【 0 0 6 3 】

また、前記撮像手段は、所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタの指示位置を識別可能であり、

前記ステップ（b）では、前記情報空間内における該光学ポインタによる座標指示が許容されていてもよい。

【 0 0 6 4 】

また、

（d）物理オブジェクト表面上でリンク情報が形成された部位においてユーザ操作が適用されたことに応答して、リンクされたデジタル・オブジェクトを呼び出す及び／又はユーザにデジタル・オブジェクトを提示するステップ、
をさらに備えていてもよい。

【 0 0 6 5 】

また、本発明の第 9 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカを認識・識別する携行型の I D 認識装置とを備え、

（a）前記 I D 認識装置からソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトの各々の識別情報を受信するステップと、

（b）ソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトのタイプの組み合わせによって特定されるアクションを該ソース・オブジェクトに適用するステップと、

を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【 0 0 6 6 】

また、本発明の第 1 0 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトとを備え、前記物理オブジェクトのうち少なくとも 1 つはビジュアル・マーカーが持つ位置情報によって指定される仮想の撮像方向を有する仮想カメラであり、

(a) 前記仮想カメラを認識・識別するとともに、その位置情報及び仮想の撮像方向を特定するステップと、

(b) 該位置情報及び仮想の撮像方向に従って仮想の撮像画像を生成するステップと、

(c) 該仮想の撮像画像をユーザに提示するステップと、
を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【0 0 6 7】

また、本発明の第 1 1 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカーを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、所定波長光の照射による特定の位置を指示する光学ポインタとを備え、前記撮像手段は前記光学ポインタの指示位置を識別可能であり、

(a) 前記作業面上における前記光学ポインタを用いたユーザ操作を認識するステップと、

(b) 該認識結果に従って前記表示手段によるデジタル・オブジェクトの表示を制御するステップと、

を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【0 0 6 8】

また、本発明の第 1 2 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータとを備え、前記携帯型コンピュータ上では 3 次元モデルの検索及び／又は 3 次元モデルの生成が可能であり、

(a) 前記携帯型コンピュータ上の 3 次元モデルを前記作業面上に取り出すユーザ操作が適用されたことに応答して、該 3 次元モデルの描画情報に基づいて前記作業面上への投影画像を生成するステップと、

(b) 前記表示手段による該生成された投影画像の表示を制御するステップと、を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【0 0 6 9】

また、本発明の第 1 3 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカースを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトと、前記物理オブジェクト表面上のビジュアル・マーカースを認識するとともに認識した識別情報の保留及び解放操作が可能な携行型の I D 認識装置とを備え、

(a) 前記 I D 認識装置の保留操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを取得するステップと、

(b) 該 I D 認識装置の解除操作に応答して、該保留された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを付近の物理オブジェクトに転送するステップと、を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【 0 0 7 0 】

また、本発明の第 1 4 の側面は、コンピュータのデジタル空間が実世界に拡張されてなる情報空間上でオブジェクトに関するユーザ操作を行うための情報入出力方法であって、前記情報空間は、1 以上の作業面と、前記作業面上に画像を表示する表示手段と、前記作業面上を撮像する撮像手段と、前記情報空間に固定的に設置された環境型コンピュータと、前記情報空間内を移動可能で且つ他のコンピュータとの間でデジタル・オブジェクトを交換可能な 1 以上の携帯型コンピュータと、前記作業面上に載置され視覚的に識別可能なビジュアル・マーカを表面に含んだ 1 以上の物理オブジェクトとを備え、

(a) 前記携帯型コンピュータ上におけるマウス・カーソル操作を前作業面上に拡張することを許容するステップと、

(b) 前記作業面上における該マウス・カーソルによる範囲指定に従って視覚的フィードバックとしてのラバーバンドを前記表示手段によって表示するステップと、

を具備することを特徴とする情報入出力方法である。

【 0 0 7 1 】

本発明の第 1 4 の側面に係る情報入出力方法は、さらに、

(c) ラバーバンドによる指定領域を前記撮像手段によって撮像するとともに、デジタル・オブジェクトとして前記情報空間に取り込むステップ、を備えていてもよい。

【 0 0 7 2 】

また、本発明の第 1 4 の側面に係る情報入出力方法は、

(d) 前記作業面上において、ラバーバンドされた元のデジタル・オブジェクトが別のオブジェクト上にドロップされたことに応答して、元のデジタル・オブジェクトに対して該別のオブジェクトが有する処理又はメソッドを適用するステップ、

をさらに備えていてもよい。

【 0 0 7 3 】

ここで言う別のオブジェクトとは、例えば、ドキュメントをプリントする処理

又はメソッドを有する物理オブジェクトである。この物理オブジェクト上に、ドキュメントを象徴するデジタル・オブジェクトをドロップすることによって、プリント・ジョブを発行するという、直接的な対話技法が実現される。

【0074】

また、別のオブジェクトは、例えば、名刺であり、その宛名に相当するメール・アドレスに対してドキュメントをメール送信する処理又はメソッドを有してもよい。この物理オブジェクト上に、ドキュメントを象徴するデジタル・オブジェクトをドロップすることによって、当該ドキュメントを送信文書とするメールを送信処理するという、直接的な対話技法が実現する。

【0075】

【作用】

本発明によれば、実空間に設置されたテーブル型や壁面型などの環境型コンピュータ群と、各ユーザが持ち運ぶ携帯型コンピュータ群との組合せによって動的に構成される情報入出力操作のための好適な環境を提供することができる。

【0076】

本発明に係る情報空間では、例えばカメラ・ベースのオブジェクト認識システムが導入される。コンピュータ・ディスプレイ画面を、投影機によってテーブルや壁面などの表面に投影する。さらに、投影画像すなわちコンピュータの論理空間上のオブジェクトと、実世界（すなわちテーブル上などに実在する）オブジェクトの双方を、カメラの撮像画像を基に認識し、且つ、これらオブジェクトの動きを追跡する。

【0077】

本発明によれば、会議室やプレゼンテーション・ルームなどにおけるテーブルや壁面がコンピュータライズされ、携帯型コンピュータを空間的に拡張する作業環境（すなわち「拡張デスクトップ」）として機能する。また、実世界の様々なオブジェクト（名刺やパンフレットなどの印刷物、VCRテープ・カートリッジなど）を、マーカー認識などによって特定し、それらの間での自由な情報交換を可能にする。

【0078】

また、ユーザは、自分が持ち運んだ携帯型コンピュータを、既に幾つかのコンピュータがインストールされている情報空間の中に、容易に統合させることができる。

【0079】

ユーザは、単一のコンピュータという閉じた作業空間の境界を超えて機能する直接操作技法によって、実世界における各オブジェクトの空間的な位置関係を利用して情報を操作することができる。本発明に係る直接的な対話技法によれば、個々の機器や物体のアドレスやIDをユーザが意識する必要は全くない。

【0080】

例えば、あるユーザのコンピュータ・ディスプレイ上におけるオブジェクトのドラッグ操作を、そのままコンピュータが設置された平面（テーブルや壁面）に継承する「ハイパードラッグ」操作が可能となる。

【0081】

ハイパードラッグによれば、実世界上におけるオブジェクトの物理的な位置関係（例えば「あるオブジェクトがコンピュータの傍にある」など）の直感的な知識だけで、ユーザはオブジェクトに対する操作を実現することができる。また、フロントエンドにおけるオブジェクトの操作のバックグラウンドでは、関連するコンピュータ同士の演算処理（例えばネットワーク転送など）によって、ドキュメントなどのオブジェクトのエンティティが、コンピュータ間を自動的に移動する。

【0082】

また、本発明によれば、物理的な実空間とコンピュータ上のデジタル空間との融合関係がさらに深まり、両者を統合的に取り扱うことができる。この結果、マウスやキーボードなどのコンピュータにネイティブのユーザ入力装置だけでなく、実世界上に散在する各種の物理オブジェクトを介してユーザ・コマンドをコンピュータに入力したり、あるいは、物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトを引き出すことが可能になる。この結果、コンピュータ操作はさらに直感的で理解容易なものとなり、且つ、ユーザにとって魅力的になる。

【0083】

本発明のさらに他の目的、特徴や利点は、後述する本発明の実施例や添付する図面に基づくより詳細な説明によって明らかになるであろう。

【0084】

【発明の実施の形態】

以下、図面を参照しながら本発明の実施例を詳解する。

【0085】

本発明は、実空間に設置されたテーブル型や壁面型などのコンピュータ群と、各ユーザが持ち運ぶ携帯型コンピュータ群との組合せによって「情報空間」を動的に構成するものである。かかる情報環境下では、会議室やプレゼンテーション・ルームなどにおけるテーブルや壁面が、各コンピュータのデジタル空間を実世界上で空間的に拡張した作業環境（すなわち「拡張デスクトップ」）として機能する。本発明が適用される実空間の一例は、1以上のユーザが個別の作業や共同作業を行う会議室などである。

【0086】

1. システム環境

本発明によって提供される情報空間は、テーブルや壁面、あるいはテーブル上に置かれた物品などで構成される物理空間と、コンピュータ上で論理的に構成されるデジタル空間との間で連携的關係が構成された情報環境を提供するものである。

【0087】

図1には、本発明に係る情報空間1の構成例を模式的に示している。同図に示すように、テーブル11や壁面12の各々にデジタル・データを表示するための1以上のLCD（Liquid Crystal Display）プロジェクタ13及び14が配設されている（但し、LCDプロジェクタ13の出力画像は反射面13Aを介してテーブル11上に投影される）。各LCDプロジェクタ13及び14の投影画像は、情報空間1におけるユーザ出力装置すなわち「拡張ディスプレイ」を構成する。

【0088】

各LCDプロジェクタ13及び14が表示する内容は、ネットワーク15によ

って相互接続されたコンピュータ・システム 16 及び 17 の協働的動作によって制御される。各コンピュータ・システムは、例えば米 IBM 社の PC/AT (Personal Computer/Advanced Technology) 互換機又はその後継機でよく、OADG (Open Architecture Developers Group) 仕様に準拠する。各コンピュータ 16 及び 17 同士は、NIC (Network Interface Card) 経由でネットワーク 15 に相互接続されている。あるいは、無線 LAN (Local Area Network) などその他の手段によって接続されていてもよい。

【0089】

また、テーブル 11 や壁面 12 におけるデジタル・データの表示内容や、テーブル 11 上に載置された携帯型コンピュータその他の物理的オブジェクトを捕捉するために、固定カメラ 18 及びパン／チルト・カメラ 19 が設置されている。カメラ 18 及び 19 は、例えば CCD (Charge Coupled Device: 電荷結合素子) カメラでよい。

【0090】

各カメラ 18 及び 19 は、情報空間 1 におけるユーザ入力装置を構成する。画像処理サーバ 20 は、これらの撮像画像を画像処理し、さらに、テーブル 11 や壁面 12 上に表示されたデジタル・オブジェクトや載置された物理オブジェクトの位置、各オブジェクトに対して適用されるユーザ操作などを画像認識する。

【0091】

また、自然光を撮像するカメラ 18 及び 19 の他に、1 以上の赤色フィルタ付きカメラ 41 A, 41 B … が情報空間 1 内に配設されている。カメラ 41 において用いられる赤色フィルタは、例えば、プレゼンテーションなどで用いられる「レーザ・ポインタ」の出力光付近の波長のみを透過するように設定されている。画像処理サーバ 20 は、赤色フィルタ付きカメラ 41 の撮像画像を画像処理することにより、レーザ・ポインタによる指示位置を検出することができる。この結果、例えば、テーブル 11 や壁面 12 などの実空間上に拡張されたデスクトップ上において、ユーザは、遠方の部位をレーザ・ポインタを用いて直接的に座標指

示操作することが可能となる。

【0092】

画像処理サーバ20は、LCDプロジェクタ13及び14の表示を駆動制御する各コンピュータ・システム16及び17とはネットワーク15経由で相互接続されている。したがって、画像処理サーバ20において画像認識された情報空間1におけるユーザ操作が投影画像に反映され、拡張ディスプレイを介したインタラクティブな情報環境が実現する。

【0093】

画像処理サーバ20やコンピュータ・システム16及び17は、情報空間1の環境すなわち情報環境に予め導入（pre-install）された「環境型コンピュータ」（environmental computer）である。なお、図1に示した例では、環境型コンピュータは複数台のネットワーク接続されたコンピュータ・システム16、17、及び20で構成されるが、演算能力が強化された1台のコンピュータとして構成されても、勿論構わない。

【0094】

また、情報空間1上には、物理オブジェクトやデジタル・オブジェクト、及び、オブジェクト間に形成されたリンク関係を登録・管理するためのデータベース・サーバ（図示しない）が存在するものとする。データベース・サーバの実体は、ネットワーク15に接続された専用のサーバ・マシンであっても、あるいは、他の環境型コンピュータのいずれかの上で稼動するサーバ・アプリケーションであってもよい。

【0095】

このような情報空間1では、ユーザは各自の携帯型コンピュータ…（図示）を持参して、個別の作業や、ユーザ間の連携的な共同作業を行う。

【0096】

情報空間1は、1以上のコンピュータの連携によって構成される複合的なデジタル空間である。テーブル11及び壁面12の各々には、デジタル空間上に存在するデジタル・オブジェクトが表示され、この結果、情報空間1内には物理オブジェクトとデジタル・オブジェクトが混在する。さらに、テーブル11及び壁面

12の表面上でデジタル・オブジェクトに対する各種のユーザ操作（後述）が可能となり、コンピュータ・スクリーン上の作業空間（デスクトップ）を拡張した「拡張ディスプレイ」を構成する。本発明者等は、拡張ディスプレイとしてのテーブル11及び壁面12のことを、それぞれ”InfoTable”及び”InfoWall”とも呼ぶ

【0097】

本発明に係る情報空間を実現するためには、幾つかの前提条件が必要である。

【0098】

まず第一に、各携帯型コンピュータやその他の物理オブジェクトの表面には、サイバーコード^[6]のように視覚的に識別・特定することができるビジュアル・マーカー31, 32が貼設されているものとする。したがって、予め導入された環境型コンピュータは、カメラ18及び19の撮像画像を通してビジュアル・マーカーを認識・識別することができる。

【0099】

また、第2に、動的に導入される各携帯型コンピュータ21…は、無線（又は有線）LANなどの通信手段によって相互接続されていることである。すなわち、携帯型コンピュータ同士、あるいは携帯型及び環境型コンピュータとの間では、デジタル・オブジェクトのエンティティ（文書ファイルやデジタル・コンテンツなど）を、拡張ディスプレイ上の対話操作のバックグラウンドで転送することができる。

【0100】

次いで、カメラ18及び19を用いて情報空間1における物理オブジェクト（及びオブジェクトに対する操作）を認識・識別する仕組みについて説明する。

【0101】

オブジェクトの認識センサとして用いられるカメラ18及び19は、一般に、解像度と視野とのトレードオフ関係を持つ。物理オブジェクトに貼設されたビジュアル・マーカーの極小パターンを識別するためには、カメラ18及び19は充分高解像度でなければならない。高解像度の撮像イメージは、テーブル11の記録を作成する上でも有用である。

【0102】

しかしながら、現在市販されているビデオ・カメラのほとんどは必要とされる解像度と、テーブル 11 の表面全体を撮像する視野角の双方を満足するような仕様を備えていない。”Digital Desk”^[4]は、2 台目のカメラを設置することでこの問題を解決することを試みたものである。この場合の 2 台目のカメラは、1 台目のカメラよりも高解像度で机上の特定部分のみを撮像するために使用される。ユーザは、2 台目のカメラの視野内にドキュメントを置くように指示されている。

【0103】

これに対し、本発明者等は、2 台のカメラの組み合わせによって上記のトレードオフ問題を解決することとした。第 1 のカメラ 19 は、モータ制御型のビデオ・カメラ（例えばソニー（株）製の EVI-D30）であり、外部コンピュータ・システムからのコマンドに従って、パン、チルト、ズームなどを遠隔操作することができる。この第 1 のカメラ 19 によれば、テーブル 11 全体を撮像だけでなく、ズームすることによって一部の領域のみを高解像度（最大 120 dpi）で撮像することができる。通常は、パン／チルト・カメラ 19 のヘッドの向きや方向を周期的に変更することによって、テーブル 11 表面全体をスキャンする。例えば、テーブル 11 表面を 6×6 のブロックに分割して、パン／チルト・カメラ 19 が 36 個全ての領域を規則正しく訪れる（すなわち撮像する）ように制御する。本発明者等は、このようなカメラ動作のことを、Landsat（land-satellite）に喩えて”Desksat”と呼ぶ。全ての領域を訪れる所要時間は、カメラ制御やイメージ処理時間を含んで 30 秒程度である。

【0104】

他方、第 2 のカメラ 18 は、テーブル 11 表面全体を常時見渡すための固定カメラである。このカメラ 18 による現在及び過去の撮像画像間の差分によってテーブル 11 上の変化を解析する。次いで、36 個のブロックのうちどのブロックに変化が起こったかを判断して、「領域変化」（area changed）というイベントをパン／チルト・カメラ 19 に送信する（図 2 を参照のこと）。パ

ン／チルト・カメラ 1 9 側では、このようなイベント情報を用いて、変化が起こった領域を瞬時に再探索して、撮像画像を更新することができる。

【0 1 0 5】

なお、固定カメラ 1 8 による検出が投影イメージの変動の影響を受けないようにするために、差分検出には所定の閾値を設定する必要がある。

【0 1 0 6】

また、本実施例では、変化領域を探索する順序を決定するために、多少の経験則を活かしている。人間は、通常、テーブルを外側から内側に向かって使用する習性があるので、テーブル 1 1 の内側の方にオブジェクトの変化が起こり易いと言える。したがって、外側の領域よりも内側の方に優先順位を与えることができる。例えば、固定カメラ 1 8 が複数のブロックでの変化を同時に捉えた場合には、パン／チルト・カメラ 1 9 は内側から外側に向かって変化ブロックを探索するようにする。

【0 1 0 7】

このような 2 台のカメラにより構成されるオブジェクト認識技術によれば、ユーザがテーブル 1 1 上にオブジェクトを置いたり、移動したり（さらに再移動したり）すると、このようなイベントは環境型コンピュータ 2 0 によって数秒のうちに認識することができる。このような応答時間は、" I l l u m i n a t i n g L i g h t " ^[5] などのような継続的且つ実時間のオブジェクト追跡には必ずしも充分とは言えないが、間欠的に動作するような情報環境下では適合するであろう。

【0 1 0 8】

次いで、カメラの撮像画像を基に環境型コンピュータがビジュアル・マーカを認識する仕組みについて説明する。

【0 1 0 9】

携帯型コンピュータその他、情報空間 1 にインストールすべき全ての物理オブジェクトには、視覚的に識別可能なビジュアル・マーカが貼設されている。このビジュアル・マーカの一例は、サイバー・コード ^[6] であり、印刷されたパターンの配列の組み合わせによって 2^{24} 個のオブジェクトを識別することができ

る（但し、本実施例では文献〔6〕に記載された配列コード体系とは若干異なるバージョンを利用している）。上述したDeskatアーキテクチャによれば、テーブル11上に置かれた2cm×2cmサイズの小さな2次元マーカを、パン／チルト・カメラ19によって認識することができる。

【0110】

サイバーコードは、2次元バーコードの一種であり、図3に示すように、サイバーコードの所在を表すための「ガイド・バー表示領域」と、2次元状のコード・パターンを表示する「コード・パターン表示領域」とで構成される。コード・パターン表示領域内は、 $n \times m$ マトリックス（同図では 7×7 ）に配列されたセルで構成され、各セルを白又は黒の2値表現することで識別情報を付与することができる。但し、コード・パターン表示領域の4隅のコーナー・セルは、識別情報としてではなく位置合わせ（registration）パターンとして常に黒パターンとなっている。

【0111】

サイバーコードの認識手順は、

- （1）撮像画像を2値化するステップ
- （2）2値画像中からガイド・バーの候補を発見するステップ
- （3）ガイド・バーの位置や方向に基づいてコーナー・セルを探索するステップ
- （4）ガイド・バー及びコーナー・セルを検出したことに応答して画像ビットマップ・パターンを復号化するステップ

とで構成される。さらに、エラービットの検査を行うことで、撮像画像中に正しいサイバー・コードが含まれていることを確認して、該コードの識別情報や位置・方向情報を導出することができる。また、コーナー・セルの位置に基づいて、カメラやオブジェクトの傾きによって生じる歪みを算出して補償することができる。

【0112】

サイバー・コードを始めとするビジュアル・マーカは、物理オブジェクトの識別情報の取得だけでなく、マーカが貼設された物理オブジェクトの位置や向きを認識するために利用される。例えば、ユーザが情報空間1内でハイパードラ

ッグ操作（後述）をしている間、携帯型コンピュータ上に貼設されたビジュアル・マーカの現在位置や向きに基づいて、テーブル 1 1 上のカーソルの位置が計算され、LCD プロジェクタ 1 3 による投影画像に反映される。

【0 1 1 3】

また、パンフレット用紙などの所定の表面積のある物理オブジェクトにビジュアル・マーカが貼設されている場合、ビジュアル・マーカを基準にして用紙表面上の座標系を定めることもできる。例えば、ビジュアル・マーカを原点とした用紙上の座標位置（ x ， y ）に対して物理オブジェクトやその他のリンク情報を埋め込むことも可能である（この点については後に詳解する）。

【0 1 1 4】

ビジュアル・マーカは印刷物として提供されるので、実質上コストは発生しない。また、他の識別システムでは達成できない幾つかの使用形態がある。例えば、ビジュアル・マーカを含んだ P o s t－i t を使用することができる。ビジュアル・マーカが示す識別情報に添付されたデジタル・オブジェクト（例えばボイス・ノートや写真画像など）が、P o s t－i t の移動に伴って転送される。

【0 1 1 5】

次いで、情報空間 1 におけるオブジェクトすなわち情報の転送について説明しておく。

【0 1 1 6】

本実施例に係る情報空間 1 では、ハイパードラッグを始めとする実世界上でのオブジェクトの対話操作を実行するときには、そのバックグラウンドにおいて、適当な機器（コンピュータ）間で、オブジェクトのエンティティであるデータ／ファイルの転送が行われる。

【0 1 1 7】

本実施例では、情報空間 1 内に設置される各物理オブジェクトには識別情報を含んだビジュアル・マーカが貼設されているので、カメラ 1 8／1 9 による撮像画像を基に、各物理オブジェクトを識別するとともに、オブジェクト間の位置情報を認識することができる。

【0118】

また、動作システムは J a v a で記述されており（“ J a v a” は米サン・マイクロシステムズ社が開発したオブジェクト指向プログラミング言語である）、J a v a のオブジェクト移動機能、オブジェクト整列化プロトコル、及び遠隔メソッド呼び出し（R e m o t e M e t h o d I n v o c a t i o n : R M I）などを利用することで、オブジェクト転送を実現している。

【0119】

本実施例に係る情報空間 1 において移動可能なオブジェクトとして、テキスト、イメージ、URL（U n i f o r m R e s o u r c e L o c a t o r）、サウンド、動画などが挙げられる。

【0120】

2. 情報環境

次に、本実施例に係る情報空間 1 において提供される情報環境の特徴について説明する。

【0121】

2-1. 環境型コンピュータと携帯型コンピュータとの連携

図 1 に示すような情報空間において提供される情報環境下では、会議室などの実空間に固定的に設置された「環境型コンピュータ」と、会議の参加者などの各ユーザが持ち運ぶ 1 以上の「携帯型コンピュータ」との間で連携が実現する。

【0122】

ユーザ各自が持つ携帯型コンピュータは、それ自身で完結したユーザ・インターフェースを備えている。したがって、環境型コンピュータと連携した場合には、従来のユーザ・インターフェースを全く置き換えてしまうのではなく、携帯型コンピュータ固有のユーザ・インターフェースを自然に延長する形態で、環境型コンピュータや情報空間 1 におけるユーザ・インターフェースすなわち対話操作が機能することが望ましい。

【0123】

例えば、テーブル上に携帯型コンピュータを置くだけで、テーブル 11 表面や壁面 12 が、携帯型コンピュータのための仮想的な拡張ディスプレイすなわちデ

スクトップとして利用できるようになる。

【0 1 2 4】

さらに、複数のユーザが同じテーブル 1 1 上でそれぞれの携帯型コンピュータを置いた場合でも、テーブル 1 1 表面をユーザ・グループのための共有作業空間として利用できるようになる。

【0 1 2 5】

図 4～図 6 には、各ユーザの携帯型コンピュータが環境型コンピュータによって拡張されていく過程を図解している。

【0 1 2 6】

(a) ユーザは、各自の携帯型コンピュータ上で作業を行う（図 4 を参照のこと）。この場合、ユーザは、携帯型コンピュータというスタンドアロン環境で用意される従来の GUI (G r a p h i c a l U s e r I n t e r f a c e) 画面上で、マウス・カーソルを用いたオブジェクトのドラッグ・アンド・ドロップ操作が可能である。

【0 1 2 7】

(b) 情報空間のテーブル 1 1 上に携帯型コンピュータを置くと、テーブルや壁の表面が携帯型コンピュータのデスクトップの空間的な延長として利用可能になる。

より具体的には、ユーザがテーブル 1 1 に着いて自分の携帯型コンピュータをその上に置くと、カメラ 1 8 がこれを撮像する。画像処理サーバ 2 0 は、撮像画像を基に、携帯型コンピュータに貼設されたビジュアル・マーカ 3 1 を認識して、該携帯型コンピュータの所有者ユーザを特定する。また、画像処理サーバ 2 0 は、該携帯型コンピュータの設置位置や向きも認識する。

例えば、文書ファイルやフォルダなどの情報アイテムを象徴するデジタル・オブジェクトを、携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーンからハイパードラッグして、テーブル 1 1 や壁面 1 1 の上に置く（実際には、LCD プロジェクタ 1 3 又は 1 4 で投影する）ことができる（図 5 を参照のこと）。

また、頻繁に利用するデジタル・オブジェクトを自分の携帯型コンピュータの周辺に配置しておくことで、必要な情報に迅速にアクセスすることができる。

テーブル 1 1 や壁面 1 2 に投影されたデジタル・オブジェクトは、各ユーザ・コンピュータ上のマウス・カーソルの他に、レーザ・ポインタを用いて操作してもよいが、この点については後述に譲る。

【0 1 2 8】

(c) 同一のテーブル 1 1 に複数のユーザが着いた場合、各ユーザは携帯型コンピュータを置きながら作業を行うこともできる。また、テーブル 1 1 や壁面 1 2 が、ユーザ・グループ間で共有することができる作業空間にもなる。例えば、デジタル・オブジェクトを、テーブル 1 1 表面や壁面 1 2 などからなる拡張ディスプレイ経由で、自由に転送したり、閲覧、交換、配布したりすることができる（図 6 を参照のこと）。

【0 1 2 9】

要言すれば、ユーザは、コンピュータ上で扱われるデジタル・オブジェクトやアプリケーション・ウィンドウなどをテーブル 1 1 や壁面 1 2 上に構成された拡張ディスプレイ上に移動させることができる。また、自分が持ち込んだ携帯型コンピュータの周辺に、より広い論理的な作業空間を形成することができる。

【0 1 3 0】

本実施例に係る情報空間では、GUI (Graphical User Interface) 向けに開発された対話技法すなわち直接操作 (direct manipulation) の概念を、実世界に展開された拡張ディスプレイ上に導入することができる。すなわち、テーブル 1 1 や壁面 1 2 などからなる拡張ディスプレイ上では、例えば、トラックボールやタッチパッド、キーボードのような携帯型コンピュータに装備されたユーザ入力装置を用いて、ポイント、ドラッグ、メニュー選択などの通常の GUI 形式の操作に従ってデジタル・オブジェクトを操作することができる。

【0 1 3 1】

図 7 には、情報空間 1 で用意される拡張ディスプレイ上で行われるユーザ操作の様子を図解している。

【0 1 3 2】

(a) ユーザは、コンピュータ・ディスプレイ上のデジタル・オブジェクトを、

ポインティング・デバイスを用いて通常の G U I 操作に従ってドラッグする。

【0 1 3 3】

(b) カーソルがディスプレイ・スクリーンの周縁に到達し、さらにドラッグし続けると、カーソルはスクリーンからテーブル 1 1 の上にジャンプする（実際には、プロジェクタによってテーブル 1 1 上にオブジェクトが投影される）。このとき、デジタル・オブジェクトのエンティティ（例えば該当する文書ファイルやフォルダ）が、携帯型コンピュータから環境型コンピュータに転送される。

【0 1 3 4】

(c) ユーザは、さらにドラッグ操作を継続して、デジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 以外の表面、例えば壁面 1 2 まで移動させることができる。

壁面 1 2 にカレンダーなどの情報担体が存在する場合には、オブジェクトを其処まで移動させてカレンダーに添付することができる（実際には、カレンダーとオブジェクトが持つ情報とのリンクが形成される）。

【0 1 3 5】

(d) また、ユーザは、V C R テープ・カートリッジのようなテーブル 1 1 上に置かれた現実の物理オブジェクトの上に、デジタル・オブジェクトをドロップすることもできる。この物理オブジェクトへのドロップの効果は、現実のオブジェクトとデジタルすなわち仮想のオブジェクトとのリンク形成である。

【0 1 3 6】

図 7 で示したようなオブジェクト操作を行う際、ユーザは、各々のコンピュータやその他の物理的なオブジェクトなど、各オブジェクト間の物理的な配置のみを注意しておくだけで充分である。本実施例に係る情報環境よれば、情報を操作するための統合的な空間的なメタファが提供される。

【0 1 3 7】

したがって、携帯型コンピュータ内に格納されたデジタル・オブジェクト、テーブル 1 1 や壁面 1 2 などの拡張ディスプレイ上に出現したデジタル・オブジェクト、あるいはテーブル 1 1 上の物理オブジェクトにリンク形成されたデジタル・オブジェクトなどを、相互間で、直感的且つシームレスに取り扱うことができる。

【0 1 3 8】

図 7 を参照しながら説明したように、ユーザが携帯型コンピュータ内に格納されたデータをテーブル 1 1 等の拡張ディスプレイ上に転送したい場合には、該当するデジタル・オブジェクトを、コンピュータ・スクリーンからテーブル上に、すなわち、コンピュータという垣根を越えてドラッグ操作を行うだけでよい。マウス・カーソルがコンピュータ・スクリーンの端縁に到達すると、カーソルはコンピュータ・スクリーンからテーブルへと自動的に移動する。勿論、テーブル上の物理オブジェクト上にデジタル・オブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップ操作するだけで、物理オブジェクトにデジタル・オブジェクトを添付すなわちリンク形成することができる。

【0 1 3 9】

本実施例において、ハンド・ジェスチャ認識のような対話技法ではなく、GUI 向けに開発された対話技法を採用したのは、ノートブック・コンピュータは豊富なアプリケーションを既に備えた対話装置を既に統合的に装備する、という理由に依拠する。一般的なコンピュータに標準装備された対話装置を用いれば、コンピュータ・ユーザは、既に定着し慣れ親しんでいるユーザ・インタフェース様式のままで、テーブル 1 1 や壁面 1 2 上でデジタル・オブジェクトを対話的に操作することができるという訳である。

【0 1 4 0】

最近では、ノートブック・コンピュータはオーディオ入出力装置を装備することが多くなったので、拡張ディスプレイ上での作業中に音声を生成するという対話方式を使用することも可能である。

【0 1 4 1】

さらに、携帯型コンピュータに装備されたマイクやカメラなどの入力装置を、会議中のボイスメモなどを作成する手段として活用することもできる。

【0 1 4 2】

2－2．情報操作の空間的連続性

また、図 1 に示すような情報空間 1 において提供される情報環境下では、情報操作の空間的な連続性が実現する。

【0 1 4 3】

コンピュータを含む多種多様な情報機器が動的に追加されるような環境を想定すると、それぞれの機器のネットワーク・アドレスや機器名を正確に把握することは、ユーザにとって過大な負担であり煩わしくさえある。一方で、会議室などの閉じた作業空間では、一般的な遠隔通信とは状況が異なり、たいていの機器はユーザから見える範囲に存在する。したがって、操作の対象となっているオブジェクトを実空間上で把握し、アドレスなどの間接的・記号的な概念を使用することなく、情報を直接的に操作することが可能なはずである。

【0 1 4 4】

本実施例に係る情報空間 1 では、例えば、「コンピュータ A B C からコンピュータ D E F にファイルを転送する」、「プロジェクタ C にスライド・データを送る」などの間接的な指定方法ではなく、「右のコンピュータから左のコンピュータ」、「左側のスクリーン」などのような実世界上の空間的な位置関係によって、直感的且つ直接的に、機器を指定することができる。

【0 1 4 5】

本実施例に係る情報空間 1 上では、「テーブルにコンピュータを置く」や、「PDA を黒板に近づける」といったユーザが行う物理的な操作は、ネットワーク接続で反映され、該当するデジタル・オブジェクトの機器間転送が必要に応じて適宜行われるようになっている。

【0 1 4 6】

2-3. 実世界上の物理オブジェクトとの連携

日常生活で扱われるオブジェクトのほとんどは、コンピュータの論理空間上のみ存在するデジタル・オブジェクトではなく、非電子的・非デジタルな実世界上の物理オブジェクト（例えば、実文書の印刷物や V C R テープ・テープカートリッジなど）である。このような物理オブジェクトを情報環境の一部として取り込めることが好ましい。

【0 1 4 7】

図 1 に示すような情報空間 1 において提供される情報環境下では、上述した「空間的連続性」の原則を守ることで、物理的な実空間とコンピュータ上のデジタ

ル空間とが親密に融合し合い、実世界上の物理オブジェクトとデジタル・オブジェクトとの効果的な連携すなわちリンク関係が実現する。この結果、オブジェクト操作に伴うユーザの負荷を軽減することができる。

【0 1 4 8】

例えば、パンフレット上に印刷された写真などの媒体から3次元モデルを選んで、それをデジタイズしてテーブル 1 1（すなわち拡張デスクトップ）や携帯型コンピュータの中に取り込んだり、関連するスライド・データを他の会議資料と一緒に持ち運んだり、ということが簡易且つ円滑に行えることができる。

【0 1 4 9】

また、パンフレット上に印刷されている個々のアイテムに対して、デジタル・オブジェクトへのリンク情報を登録することができる。印刷物が家具を紹介するパンフレットであれば、該紙面上に印刷された家具の写真（若しくは商品型番を表記する文字列）に対して、該当する商品の3次元モデルへのリンク情報を埋め込んでおくことができる。さらに、一般的なGUI環境下で慣れ親しんでいるマウス・カーソル操作をパンフレット上で行うだけで、パンフレット上の特定のアイテムからリンクされているデジタル・オブジェクトを引き出すことができる。例えば、パンフレット上に印刷された写真や文字に対してドラッグ・アンド・ドロップ操作を適用することで、該当する商品の3次元モデルを付近のテーブル 1 1 など拡張ディスプレイ上に表示すなわち投影させることができる。

【0 1 5 0】

このように印刷されたパンフレットからドラッグ・アンド・ドロップでデジタル・オブジェクトを取り出せるような直接的なユーザ・インターフェース環境においては、パンフレットとデジタル・コンテンツとの結合関係（マッピング）をユーザは特に意識する必要がなくなる。

【0 1 5 1】

本実施例では、デジタル・オブジェクトと実世界上の物理オブジェクトとの連携は、前述したようなカメラ・ベースのオブジェクト認識技術によって実現される。

【0 1 5 2】

例えば、実世界上の各物理オブジェクトには視覚的に認識・識別することが容易なビジュアル・マーカーが貼着されている。ビジュアル・マーカーの一例は「サイバー・コード」（図3を参照のこと）である。カメラ認識システムは、このビジュアル・マーカーを撮像し解析することで、物理オブジェクトやその位置・向きを識別・特定し、さらには、物理オブジェクトとリンク形成されたデジタル・オブジェクトを引き出すことができる。また、物理オブジェクト上にデジタル・オブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップすることで、新たに物理オブジェクト及びデジタル・オブジェクト間でリンクを形成することができる。

【0153】

実世界オブジェクトとデジタル・コンテンツなどの電子情報を連携させる研究としては、InfoBinder^[7]、mediaBlocks^[8]、Passage^[9]などが挙げられる。しかしながら、これらの論文で提案されている事例は、デジタル・オブジェクトの移動のために物理的に体现されたアイコンを用いているだけであり、かかる物理的なアイコンに対して実世界上での役割や用途を付与するものではない。

【0154】

これに対し本発明に係る情報空間1では、デジタル・オブジェクトと実世界上の特定の役割・用途を持った事物とのリンク関係を形成することが可能である。すなわち、文書フォルダ、書類、カード、VCRテープ・カートリッジなどの物理的なオブジェクト自体も、電子情報と結合したオブジェクトとなり得る。例えば、VCRテープ・カートリッジにその内容に関するデジタル写真を仮想的に添付して持ち歩いたり、あるいは編集上のインストラクションをデジタル・ボイス・ノートとして添付したりすることができる。また、会議に関連するスライド・データを文書フォルダに添付したりする用途も可能である。

【0155】

物理オブジェクトに対するデジタル・オブジェクトのリンク形成や、物理オブジェクト上のリンク情報の参照に関する処理手順については、後に詳解する。

【0156】

3. オブジェクト操作

次に、本実施例に係る情報空間 1 において提供されるオブジェクト操作の処理手順について説明する。

【0 1 5 7】

3－1．情報空間への物理オブジェクトのインストール

実世界上の物理オブジェクトがコンピュータ上のデジタル空間に深く融合し、デジタル・オブジェクトとの親密な連携を実現する前提として、物理オブジェクトを情報空間 1 にインストールしなければならない。

【0 1 5 8】

ユーザが情報空間 1 内に入って、物理オブジェクトをテーブル 1 1 上に置くと、物理オブジェクトは情報空間 1 の中にインストールされる。ここで言う物理オブジェクトには、ユーザ自身の携帯型コンピュータの他に、パンフレットなどの印刷物、VCR テープ・カートリッジ、カメラ模型など様々である。このインストール・オペレーションは、実際には以下のような処理手順が含まれる。

【0 1 5 9】

- (1) カメラ 1 8 及び 1 9 が物理オブジェクトを撮像する。
- (2) 画像処理サーバ 2 0 は、カメラ 1 8 及び 1 9 による撮像画像を基に、当該物理オブジェクトに貼設されたビジュアル・マーカ－ 3 1 を認識して、物理オブジェクトを識別・特定する。物理オブジェクトが携帯型コンピュータのように、それ自身がデジタル・オブジェクトを蓄積する装置である場合には、その所有者ユーザを特定するとともに、ネットワーク接続など環境型コンピュータとのデータ転送路を確立する。
- (3) また、画像処理サーバ 2 0 は、物理オブジェクトが載置されているテーブル 1 1 上の位置や向きの情報も認識する。
- (4) さらに、ビジュアル・マーカ－が持つ位置・向き情報を基にして、物理オブジェクト表面上に座標系を設定することができる。例えば、物理オブジェクトがパンフレットのような表面積を持つ印刷物であれば、ビジュアル・マーカ－を基準位置として、パンフレット用紙上の各印刷アイテムに対して座標位置を設定することができる。

【0 1 6 0】

情報空間 1 へのインストールの有無を視覚的にフィードバックするために、図 8 に示すように、物理オブジェクト（同図に示す例では VCR テープ・カートリッジ）に対してオブジェクト・オーラを投影表示させてもよい。オブジェクト・オーラとは、対象となるオブジェクトを取り囲むような楕円表示のことであり、オブジェクト・オーラは該当する物理オブジェクトが持つデータ空間を定義する。したがって、ユーザは、テーブル 11 上にあるデジタル・オブジェクトをハイパードラッグし（図 9 を参照のこと）、オブジェクト・オーラ内にドロップすることによって（図 10 を参照のこと）、該デジタル・オブジェクトを物理オブジェクトに添付すなわちリンク形成することができる。

【0161】

3-2. 物理オブジェクトに対するリンクの形成とリンク参照

情報空間 1 にインストールされた物理オブジェクト表面の各アイテムに対してリンク情報を登録することができること、及び、各アイテムからリンク情報を取り出すことができることは、既に言及した。ここでは、リンク情報の登録処理及びリンク情報の参照処理手順について詳解する。

【0162】

図 11 には、物理オブジェクトの表面上にリンク情報を登録する処理手順をフローチャートの形式で図解している。但し、この場合の物理オブジェクトはパンフレットのような冊子とし、該パンフレットの所定のページ上にリンク情報を形成するものとする。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0163】

まず、パンフレットの所望のページを開いてテーブル 11 上に置く（ステップ S11）。

【0164】

パンフレットの各ページ上には、ページ識別子若しくはページ番号に相当するビジュアル・マーカが添付されているものとする。したがって、テーブル 11 の上空に配設されたカメラ 18/19 が開かれたページを撮像して（ステップ S12）、このビジュアル・マーカを認識することで、ページ番号を識別することができる（ステップ S13）。

【0 1 6 5】

ページ番号を認識した帰結として、当該ページは情報空間 1 にインストールされたことになる。したがって、このページを取り囲むようなオブジェクト・オーラが投影表示される。

【0 1 6 6】

また、ビジュアル・マーカ―は、識別情報だけでなく位置や向きに関する情報も与えることができるので、ビジュアル・マーカ―を基準点にしてページ上に座標系を設定して、ページ上の各部位に対して座標位置 (x, y) を付与することができる (図 1 2 を参照のこと)。

【0 1 6 7】

次いで、ユーザは、ハイパードラッグ操作を適用することで、テーブル 1 1 や壁面 1 2 上に散在するデジタル・オブジェクト (あるいは、未だコンピュータ・ディスプレイ上に存在するデジタル・オブジェクト) を、ページ上にドラッグ・アンド・ドロップする (ステップ S 1 3) (図 1 3 を参照のこと)。

【0 1 6 8】

デジタル・オブジェクトがドロップされたページ上の場所は、ビジュアル・マーカ―を基準位置として設定された座標系上の座標位置 (x d r o p, y d r o p) として計測することができる。

【0 1 6 9】

環境型コンピュータは、ドロップしたデジタル・オブジェクトの名前 (例えばオブジェクト識別子) を、ページ識別子 (若しくはページ番号) とドロップ先の座標位置 (x d r o p, y d r o p) と関連付けて、データベース登録する (ステップ S 1 5)。

【0 1 7 0】

ページ上にドロップしたデジタル・オブジェクトをデータベース登録した帰結として、当該ページ上のドロップ先 (x d r o p, y d r o p) にはリンクが形成されたことになる。以後、ページを情報空間 1 にインストールすると、該ページ上でリンク情報が埋め込まれた各場所には、視覚的なフィードバックとしてのオブジェクト・オーラが投影表示される (図 1 4 を参照のこと)。また、リンク

形成時には、テーブル上でのユーザ操作のバックグラウンドにおいて、デジタル・オブジェクトのエンティティであるデータ／ファイルの転送が適宜行われる。

【0 1 7 1】

例えば、パンフレットの特定の記事に関連する情報を記述したデジタル・オブジェクトを、ページ上の該記事が印刷された部位に埋め込むことによって、後でパンフレットを閲覧するときに、より豊富な情報に容易且つ迅速にアクセスすることができる。例えば、商品の型番や写真などを印刷した場所に、その商品の3次元モデルをリンク情報として埋め込むこともできる。

【0 1 7 2】

図 1 5 には、物理オブジェクトの表面上に埋め込まれたリンク情報を実世界上に取り出す（すなわち実世界上でリンク参照する）ための処理手順をフローチャートの形式で図解している。但し、上述した場合と同様に、物理オブジェクトはパンフレットのような冊子とし、パンフレットの所定のページ上にリンク情報があらかじめ形成されているものとする。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0 1 7 3】

まず、パンフレットの所望のページを開いてテーブル 1 1 上に置く（ステップ S 2 1）。

【0 1 7 4】

パンフレットの各ページ上には、ページ識別子若しくはページ番号に相当するビジュアル・マーカが添付されているものとする。したがって、テーブル 1 1 の上空に配設されたカメラ 1 8／1 9 が開かれたページを撮像して（ステップ S 2 2）、ビジュアル・マーカを認識することで、ページ番号を識別することができる（ステップ S 2 3）。

【0 1 7 5】

ページ番号を認識した帰結として、当該ページは情報空間 1 にインストールされたことになる。したがって、このページを取り囲むようなオブジェクト・オーラが投影表示される。

【0 1 7 6】

当該ページには、リンク情報、すなわち、リンクされたデジタル・オブジェクトの名前（例えばオブジェクト識別子）と、ページ識別子（若しくはページ番号）と、リンク情報が埋め込まれた座標位置とからなるデータ・エントリが、既に幾つかデータベース登録されているものとする。このような場合には、ページが情報空間 1 にインストールされたことに応答して、該ページ上でリンク情報が埋め込まれた各場所には、視覚的なフィードバックとしてのオブジェクト・オーラが投影表示される（ステップ S 2 4）（図 1 4 を参照のこと）。

【0 1 7 7】

ユーザは、ページ上の所望のオブジェクト・オーラに対してドラッグ・アンド・ドロップ操作を適用することによって、リンク情報としてのデジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 上に取り出して（すなわち LCD プロジェクタ 1 3 で投影表示して）、リンク情報を閲覧に供することができる（ステップ S 2 5）（図 1 6 を参照のこと）。リンク参照時には、テーブル上でのユーザ操作のバックグラウンドにおいて、デジタル・オブジェクトのエンティティであるデータ／ファイルの転送が適宜行われる。

【0 1 7 8】

例えば、パンフレットの特定の記事に関連する情報を記述したデジタル・オブジェクトが、ページ上の該記事が印刷された部位にあらかじめ埋め込まれていれば、より豊富な情報に容易且つ迅速にアクセスすることができる。例えば、商品の型番や写真などを印刷した場所に、その商品の 3 次元モデルをリンク情報として埋め込まれていれば、ページ上に印刷されている商品の写真などを直接ドラッグ・アンド・ドロップ操作するという直感的な操作によって、該商品のリアリスティックな 3 次元グラフィックスをテーブル 1 1 や壁面 1 2 などの拡張デスクトップ上に投影表示させることができる。すなわち、ユーザは、Web ページ画面上でアンカーからリンク先のページを引き出す場合と同じような操作感で、物理オブジェクト上の所定の部位からデジタル・オブジェクトを参照することができる訳である。

【0 1 7 9】

紙パンフレットのような物理オブジェクトの表面にデジタル・オブジェクトへ

のリンク情報を埋め込むことによって、物理オブジェクトを一種のハイパーメディアとして取り扱うこともできる。すなわち、ユーザからは、ページ上の所定位置に情報が埋め込まれているように扱い、其処から随時情報を取り出すことができる。

【0180】

3-3. デジタル・オブジェクトの実世界ドラッグ・アンド・ドロップ

本実施例に係る情報空間 1 では、実世界がコンピュータ上のデジタル世界と深く融合した結果として、デジタル・オブジェクトを実世界上でドラッグ・アンド・ドロップ操作することができる。

【0181】

実世界ドラッグ・アンド・ドロップの一例は、「ハイバードラッグ」^[3]（前述）である。

【0182】

本明細書では、さらに、実世界ドラッグ・アンド・ドロップの他の例について紹介する。該例では、実世界上の特定のオブジェクト（ソース・オブジェクト）を指示して、これを所望のオブジェクト（デスティネーション・オブジェクト）に投入することによって、デスティネーション・オブジェクトが暗示する処理をソース・オブジェクトに対して適用することができる。

【0183】

例えば、まず、物理的なドキュメントで構成されるソース・オブジェクトを指示し、次いで、これをプリンタで構成されるデスティネーション・オブジェクトに投入することによって、ドキュメントのプリント動作が開始する。通常のコンピュータ・デスクトップ画面上では、文書ファイル・アイコンをプリンタ・アイコン上にドラッグ・アンド・ドロップして文書ファイルのプリント・ジョブを発行することができる。このような GUI 操作と同様のメタファを実世界上に提供することができる訳である。

【0184】

また、VCRテープ・カートリッジのように動画像を保存した物理オブジェクトをソース・オブジェクトとして指示し、これをテレビ・モニタのように動画像

を再生する機器で構成されるデスティネーション・オブジェクトに投入することによって、デスティネーション・オブジェクト上での動画像再生が実行される。通常のコンピュータ・デスクトップ画面上では、動画像ファイル・アイコンをビューワ・アイコン上にドラッグ・アンド・ドロップして動画像を再生処理することができる。このようなGUI操作と同様のメタファを実世界上に提供することができる。

【0185】

実世界上に散在するオブジェクトを指示するために、図17に示すようなハンディ・タイプのID（ビジュアル・マーカ）認識装置50が導入される。

【0186】

ID認識装置50は、ペン型デバイスのように、ユーザが片手で持って操作することができる程度の小型・軽量に構成されていることが好ましい。ID認識装置50のID認識装置50の先端部には、ビジュアル・マーカなどの視覚的な識別情報を読み取るための読取部51が配設されている。また、上面には、ユーザが認識内容の記録動作を付勢するための操作ボタン52が配設されている。このボタン52は、マウスの左ボタンに類似するものと理解されたい。また、ID認識装置50の後端部には、電波や赤外線などの無線データ送信部53が配設されている。

【0187】

このID認識装置50における認識機構は、CCD（Charge Coupled Device：電荷結合素子）カメラ、バーコード・リーダ、RF TAGリーダなど、特に限定されない。また、ID認識装置50は、無線LAN若しくはその他の通信手段によって環境型コンピュータと接続されており、認識結果やユーザ操作内容を環境型コンピュータに転送するようになっている。

【0188】

図18には、ID認識装置50を用いた場合の、実世界上におけるオブジェクトのドラッグ・アンド・ドロップの処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0189】

まず、ユーザは、ID認識装置50の読取部51をソース・オブジェクトのビジュアル・マーカ付近に向けながら、操作ボタン52を押下する（ステップS31）。

【0190】

ID認識装置50は、ソース・オブジェクトのビジュアル・マーカを撮像して、ソース・オブジェクトの識別情報を認識・識別するとともに、その識別情報を保存しておく（ステップS32）。図49には、ID認識装置50によって、ソース・オブジェクトとしてのドキュメントに貼設されたビジュアル・マーカを読み取る様子を描写している。

【0191】

次いで、操作ボタン52を押下したままの状態、今度は読取部51をデステイネーション・オブジェクトのビジュアル・マーカ付近に向ける（ステップS33）。

【0192】

ID認識装置50は、デステイネーション・オブジェクトのビジュアル・マーカを撮像して、デステイネーション・オブジェクトの識別情報を認識・識別するとともに、その識別情報を保存しておく（ステップS34）。図50には、ID認識装置50によって、デステイネーション・オブジェクトとしてのプリンタに貼設されたビジュアル・マーカを読み取る様子を描写している。

【0193】

その後、操作ボタン52を解放すると（ステップS35）、ID認識装置50は、蓄積しておいたソース・オブジェクト及びデステイネーション・オブジェクト双方の識別情報を、情報空間1内に設置された環境型コンピュータに対して転送する（ステップS36）。

【0194】

環境型コンピュータは、受信した各IDを基にユーザが意図する処理を適切に判別するために、以下に示すようなオブジェクトタイプ対応表と、命令表とを備えている。

【0195】

【表 1】

オブジェクトID	タイプ
101	ドキュメント
102	ドキュメント
120	プリンタ
121	VCRテープ
⋮	⋮

【0196】

【表 1】に示すように、オブジェクト－タイプ対応表は、各オブジェクトが持つタイプ若しくは種別を記述したテーブルであり、左欄にはオブジェクトの識別情報が、右欄には対応するタイプが書き込まれる。同表に示す例では、オブジェクト識別子が101及び102のオブジェクトはいずれもドキュメント・タイプであり、オブジェクト識別子が120のオブジェクトはプリンタとなっている。

【0197】

【表 2】

SourceType	DestType	Action
ドキュメント	プリンタ	PRINT SOURCE FROM DEST
ドキュメント	VCR
⋮	⋮	⋮

【0198】

【表 2】に示すように、命令表は、ソース・オブジェクト及びデスティネーシ

ョン・オブジェクトそれぞれのタイプの組み合わせに対してとるべきアクション（すなわちデスティネーション・オブジェクト）に対する命令を記述したテーブルである。同表に示す例では、ソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトのタイプがそれぞれドキュメント及びプリンタである場合には、対応するアクションは、「ソース・オブジェクトをデスティネーション・オブジェクトからプリント出力せよ（PRINT SOURCE FROM DEST）」となっている。

【0199】

したがって、環境型コンピュータは、受信したソース・オブジェクト及びデスティネーション・オブジェクトそれぞれのIDを、オブジェクトタイプ対応表で検索して、各々のタイプを特定する。さらに、命令表を検索して、タイプの組み合わせに対応するアクションの定義を取得することができる（ステップS37）。

【0200】

そして、環境型コンピュータは、対応するアクションを実行せしめる（ステップS38）。

【0201】

要するに、図18に示す処理手順に従えば、実世界上に拡張された仮想的なドラッグ・アンド・ドロップ操作を、現実の物理オブジェクトに対して適用することによって、物理オブジェクトに対して処理を適用することができる訳である。上述した処理手順は、コンピュータ・デスクトップ画面上における直感的なGUI操作のメタファを実世界に対して与えるものである。

【0202】

3-4. 仮想カメラ

実世界上における「カメラ」は、実在する物理オブジェクトの撮像画像を生成し提供する装置である。

【0203】

本実施例に係る情報空間1では、実在する物理オブジェクトと、仮想的な（すなわち実体はコンピュータのデジタル空間上にしか存在しない）デジタル・オブ

ジェクトとが、実世界上に混在する。実世界上のカメラは、物理オブジェクトを撮像することはできるが、デジタル・オブジェクトを撮像することはできない。

【0204】

そこで、本実施例では、ハイパードラッグなどの直接対話技法により実世界上に飛び出してきたデジタル・オブジェクトを実世界上で撮像することができる「仮想カメラ」なる概念を導入している。仮想カメラは、例えば、テーブル 1 1 上にレイアウトされたデジタル・オブジェクトを任意の位置及び方向で「撮像」して、該位置及び方向から撮像された風景すなわち 3 次元シーンを提供することができる。

【0205】

仮想カメラは、現実の撮像能力を持つカメラである必要は全くなく、仮想カメラとして情報空間 1 内にインストールされる物理オブジェクトであれば充分である。図 1 9 には、仮想カメラ 6 0 の一例について外観を示している。同例では、撮像するというメタファを視覚的に与えるために、現実のカメラに類似した形状を有する「カメラ模型」である。このカメラ模型 6 0 は、情報空間 1 に円滑にインストールされるべく、その上面にビジュアル・マーカーが貼設されている。また、カメラ模型 6 0 の前面には、カメラ・レンズを模した円筒状突起が配設されている。ビジュアル・マーカーは識別情報の他に位置・向きに関する情報を与えるので（前述）、環境型コンピュータは、カメラ模型 6 0 をインストールするときに、カメラ・レンズすなわち撮像方向を特定することができる。

【0206】

図 2 0 には、カメラ模型 6 0 がテーブル 1 1 上にレイアウトされたデジタル・オブジェクトをある所定の位置及び方向で「撮像」する様子を描写している。

【0207】

同図に示す例では、カメラ模型 6 0 が設置されたテーブル 1 1 上には、円柱、直方体、円錐など各立体形状を持つデジタル・オブジェクトが散在している。LCD プロジェクタ 1 3（図 2 0 では図示しない）は、これらデジタル・オブジェクトの上面図をテーブル 1 1 上に投影表示している。

【0208】

カメラ模型 6 0 をテーブル 1 1 上に設置すると、カメラ 1 8 / 1 9 がこれを撮像する。環境型コンピュータは、カメラ模型 6 0 に貼設されたビジュアル・マーカを基にして、設置された物理オブジェクトがカメラ模型 6 0 であることを認識する（すなわち、カメラ模型 6 0 が情報空間 1 にインストールされる）。さらに、ビジュアル・マーカが持つ位置及び向き情報を基にして、カメラ模型 6 0 の撮像方向が矢印 D に示す方向であることを特定する。

【 0 2 0 9 】

環境型コンピュータは、情報空間 1 内に配設されたすべてのオブジェクトの情報を把握している。すなわち、環境型コンピュータは、現在テーブル 1 1 上に存在している各デジタル・オブジェクトについての、表示位置情報や 3 次元図形情報（描画情報）を管理している。

【 0 2 1 0 】

環境型コンピュータは、カメラ模型 6 0 の設置位置と撮像方向 D を認識すると、これらを視点情報として用いることによって、テーブル 1 1 上の各デジタル・オブジェクトをその位置及び方向から撮像したときに得られる画像を、3 次元コンピュータ・グラフィックス処理によって生成する。図 2 0 に示す場合であれば、図 2 1 に示ような立体画像が得られることになる。

【 0 2 1 1 】

得られた 3 次元シーンは、例えば LCD プロジェクタ 1 4 を用いて、テーブル 1 1 や壁面 1 2 上の所望の場所に投影表示することができる。あるいは、ネットワーク 1 5 経由で他のコンピュータ（例えばユーザ・コンピュータ）に画像情報を転送して、そのコンピュータ・スクリーン上に 3 次元シーンを表示するようにしてもよい。

【 0 2 1 2 】

さらに、カメラ模型 6 0 の設置位置を図 2 0 の破線で示す位置に移動すると、カメラ 1 8 / 1 9 がこれを撮像し、カメラ模型 6 0 は移動先の場所煮て情報空間 1 に再インストールされる。また、環境型コンピュータは、カメラ模型 6 0 が移動先の場所での撮像方向 D' を認識して、これらを視点情報として用いることで、図 2 2 に示すような新しい 3 次元シーンを再生成する。生成された 3 次元シー

ンは、テーブル 1 1 や壁面 1 2 の所望の場所に投影表示したり、あるいはユーザ・コンピュータのディスプレイ上に表示する。

【0 2 1 3】

図 2 3 には、仮想カメラによる撮像画像を処理する手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0 2 1 4】

まず、カメラ模型 6 0 をテーブル 1 1 上の任意の場所に設置すると（ステップ S 4 1）、カメラ 1 8 / 1 9 がこれを撮像する（ステップ S 4 2）。

【0 2 1 5】

環境型コンピュータは、カメラ模型 6 0 に貼設されたビジュアル・マーカーを基にして、設置された物理オブジェクトがカメラ模型 6 0 であることを認識する（すなわち、カメラ模型 6 0 が情報空間 1 にインストールされる）（ステップ S 4 3）。さらに、ビジュアル・マーカーが持つ位置及び向き情報を基にして、カメラ模型 6 0 の撮像方向が矢印 D に示す方向であることを特定する。

【0 2 1 6】

次いで、環境型コンピュータは、カメラ模型 6 0 の設置位置と撮像方向 D を視点情報として、テーブル 1 1 上の各デジタル・オブジェクトをその位置及び方向から撮像したときに得られる画像を、3 次元コンピュータ・グラフィックス処理によって生成する（ステップ S 4 4）。

【0 2 1 7】

得られた 3 次元シーンは、例えば LCD プロジェクタ 1 4 を用いて、テーブル 1 1 や壁面 1 2 の所望の場所に投影表示することができる（ステップ S 4 4）。あるいは、ネットワーク 1 5 経由で他のコンピュータ（例えばユーザ・コンピュータ）に画像情報を転送して、そのコンピュータ・スクリーン上に 3 次元シーンを表示するようにしてもよい。

【0 2 1 8】

3-5. レーザ・ポインタを用いたデジタル・オブジェクトの移動

「ハイパードラッグ」、すなわち、デジタル・オブジェクトを実世界上で操作するための座標指示手段として、各ユーザ・コンピュータのマウス・カーソルを

用いることができる（前述）。「マウス」というユーザ入力装置は、コンピュータ業界に深く浸透しており、既に多くのユーザがその操作方法を習熟している優れた座標指示装置である。但し、マウスは本来、コンピュータにネイティブのディスプレイ・スクリーン上のオブジェクトを操ることを想定してデザインされたものであり、実世界上に拡張された広い作業空間をカーソル移動させたり、遠方のオブジェクトを指示するには、必ずしも適当ではない場面もあろう。

【 0 2 1 9 】

そこで、本実施例では、実世界上のオブジェクト操作のデバイスとして、レーザー・ポインタを使用することにした。レーザー・ポインタは、そもそも、プレゼンテーションなどの場面において、発表者が比較的距離のある対象物を容易に指し示すことができるようにデザインされた指示装置である。

【 0 2 2 0 】

本発明者等は、レーザー・ポインタを用いて実世界上のオブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップ操作する対話技法のことを、特に” P i c k - a n d - B e a m ”と呼んでいる。P i c k - a n d - B e a mにおけるクリック操作は、例えばレーザー・ビームの点滅操作によって表現することができる。

【 0 2 2 1 】

例えば、ユーザは、テーブル 1 1 上に投影表示されたデジタル・オブジェクトをレーザー・ポインタでクリックし（図 2 4 を参照のこと）、次いで、壁面 1 2 上をレーザー・ポインタで指示することによって、所望のデジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 から壁面 1 2 へ移動させることができる（図 2 5 を参照のこと）。図示しないが、勿論、壁面 1 2 からテーブル 1 1 へオブジェクトを移動させることも可能である。

【 0 2 2 2 】

すなわち、レーザー・ポインタというデバイスを介して、デジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 上から「拾い上げ」（p i c k）、さらに壁面 1 2 上をビーム（b e a m）するような感覚を、ユーザに与えることができる。

【 0 2 2 3 】

前述した P i c k - a n d - D r o p ^[2] は、ユーザの手の届く範囲に限りベ

ンによって情報すなわちオブジェクトを移動させる対話操作であった。これに対し、P i c k - a n d - B e a mは、ユーザから離れた場所にオブジェクトを容易に移動させることができる。

【0 2 2 4】

P i c k - a n d - B e a m操作では、実世界上に存在する物理オブジェクトやデジタル・オブジェクトの他に、レーザ・ポインタが出力するビーム・スポットを認識する必要がある。このため、本実施例に係る情報空間 1 では、通常の可視光を検出する固定カメラ 1 8 及びチルト／パン・カメラ 1 9 に加えて、さらに、1 以上の赤色フィルタ付きカメラ 4 1 A, 4 1 B…を導入している（前述）。ここで用いられる「赤色フィルタ」は、レーザ・ポインタの出力光の波長付近のみを透過する光学フィルタで構成される。

【0 2 2 5】

図 2 6 には、レーザ・ポインタを用いて実世界上のオブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップ操作する対話技法すなわち P i c k - a n d - B e a mのうち、オブジェクトを P i c k する処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0 2 2 6】

まず、実世界上に存在するデジタル・オブジェクト、すなわちテーブル 1 1 又は壁面 1 2 に投影表示されているデジタル・オブジェクトに、レーザ・ポインタのビーム光を当てて、点滅させる（ステップ S 5 1）。

【0 2 2 7】

環境型コンピュータは、赤色フィルタ付きカメラ 4 1 による撮像画像を基に、テーブル 1 1 又は壁面 1 2 上でのレーザ・ビーム光の点滅を認識する（ステップ S 5 2）（図 2 4 を参照のこと）。

【0 2 2 8】

環境型コンピュータは、レーザ・ビーム光の点滅を、デジタル・オブジェクトに対するクリック操作として解釈する。そして、デジタル・オブジェクトを記録しておく（ステップ S 5 3）。デジタル・オブジェクトの記録の際、必要であれば、コンピュータ間でデジタル・オブジェクトのエンティティであるデータ／フ

ファイルの転送が行われる。

【 0 2 2 9 】

また、図 2 7 には、レーザ・ポインタを用いて実世界上のオブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップ操作する対話技法すなわち P i c k - a n d - B e a m のうち、オブジェクトを B e a m する処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【 0 2 3 0 】

まず、実世界上でデジタル・オブジェクトが存在しない場所、すなわち壁面 1 2 又はテーブル 1 1 上でデジタル・オブジェクトが投影表示されていない場所に、レーザ・ポインタのビーム光を照射する（ステップ S 6 1）。

【 0 2 3 1 】

赤色フィルタ付きカメラ 4 1 は、テーブル 1 1 又は壁面 1 2 上でのレーザ・ビーム光の点灯位置を認識する（ステップ S 6 2）。

【 0 2 3 2 】

環境型コンピュータは、デジタル・オブジェクトが存在しない場所におけるレーザ・ビーム光の点灯操作を、デジタル・オブジェクトの移動又はドロップ操作として解釈する。そして、P i c k 操作のときにあらかじめ記録されたデジタル・オブジェクト（ステップ S 5 3）を、L C D プロジェクタ 1 3 又は 1 4 を表示制御するコンピュータ・システム 1 6 又は 1 7 に対してネットワーク転送する（ステップ S 6 3）。

【 0 2 3 3 】

デジタル・オブジェクトを受信したコンピュータ・システム 1 6 又は 1 7 は、レーザ・ビーム光の点灯位置に、デジタル・オブジェクトを投影表示する（ステップ S 6 4）（図 2 5 を参照のこと）。

【 0 2 3 4 】

図 2 8 には、実世界上でレーザ・ポインタによって指示される位置すなわちレーザ・ビーム光の点灯位置を認識する処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【 0 2 3 5 】

赤色フィルタ付きカメラ 4 1 は、テーブル 1 1 や壁面 1 2 などの実世界を撮影している（ステップ S 7 1）。赤色フィルタ付きカメラ 4 1 は、レーザ・ポインタの出力光の波長付近のみの入射光で構成される撮像画像を供給する。

【 0 2 3 6 】

赤色フィルタ付きカメラ 4 1 の撮像画像中で、最も高輝度の点における輝度値が所定の閾値を超えているか否かを判別する（ステップ S 7 2）。

【 0 2 3 7 】

もし所定の閾値を超えている点があれば、その点をレーザ・ビーム光の点灯位置として認識する（ステップ S 7 3）。そして、ステップ S 7 1 に復帰して、次にレーザ・ビーム光が点灯するまで待機する。

【 0 2 3 8 】

また、赤色フィルタ付きカメラ 4 1 の撮像画像中に所定の閾値を超える点がない場合には、レーザ・ポインタは何も指示していないものとして、ステップ S 7 1 に復帰して、上述と同様の処理を繰り返す。

【 0 2 3 9 】

3 - 6. 実世界上におけるデジタル・オブジェクト対するその他の操作

上述したように、本発明に係る情報空間 1 上では、物理的な実空間とコンピュータ上のデジタル空間とが深く融合し合うことによって、デジタル・オブジェクトを実世界上で操作することができる。また、実世界上でのオブジェクト操作には、コンピュータすなわちデジタル空間の GUI (G r a p h i c a l U s e r I n t e r f a c e) 向けに開発された直接的な対話技法 (d i r e c t m a n i p u l a t i o n) の概念が導入される。

【 0 2 4 0 】

この項では、直接的な対話技法に従った実世界上でのオブジェクト操作手法に関する上記以外の例について紹介する。

【 0 2 4 1 】

(1) レーザ・ポインタを用いた実世界上でのリンク参照

印刷されたパンフレットなどを始めとする物理オブジェクトの表面上にデジタル・オブジェクトへのリンク情報を形成したり（図 1 2 ～ 図 1 4 を参照のこと）

、リンク情報を実世界上で参照する（図 16 を参照のこと）ことができることは、既に述べた通りである。

【0242】

既述した例では、実世界上でのリンク参照、すなわち物理オブジェクト表面からデジタル・オブジェクトを取り出す操作は、コンピュータに標準装備されたマウスなどの座標指示装置を用いてハイパードラッグすることによって行われる。他方、実世界上におけるデジタル・オブジェクトの操作は、レーザ・ポインタを用いて行うことができる（図 24 及び図 25 を参照のこと）。

【0243】

そこで、ここでは、レーザ・ポインタを用いたリンク参照という対話技法について紹介する。図 29 には、レーザ・ポインタを用いてリンク参照するための処理手順をフローチャートの形式で示している。

【0244】

まず、パンフレットの所望のページを開いてテーブル 11 上に置く（ステップ S81）。

【0245】

パンフレットの各ページ上には、ページ識別子若しくはページ番号に相当するビジュアル・マーカが添付されているものとする。したがって、テーブル 11 の上空に配設されたカメラ 18/19 が現在開かれているページを撮像して（ステップ S82）、ビジュアル・マーカを認識することで、ページ番号を識別することができる（ステップ S83）。

【0246】

ページ番号を認識した帰結として、当該ページは情報空間 1 にインストールされたことになる。したがって、このページを取り囲むようなオブジェクト・オーラが投影表示される（図 12 を参照のこと）。

【0247】

当該ページには、リンク情報、すなわち、リンクされたデジタル・オブジェクトの名前（例えばオブジェクト識別子）と、ページ識別子（若しくはページ番号）と、リンク情報が埋め込まれた座標位置とからなるデータ・エントリが、既に

幾つかデータベース登録されているものとする。このような場合には、ページが情報空間 1 にインストールされたことに応答して、該ページ上でリンク情報が埋め込まれた各場所には、視覚的なフィードバックとしてのオブジェクト・オーラが投影表示される（ステップ S 8 4）（図 1 4 を参照のこと）。

【0 2 4 8】

ユーザは、ページ上の所望のリンク情報に該当するオブジェクト・オーラを、レーザ・ポインタの出力ビーム光で照射したまま、テーブル 1 1 上までドラッグする（ステップ S 8 5）（図 3 0 を参照のこと）。

【0 2 4 9】

環境型コンピュータは、赤色フィルタ付きカメラ 4 1 による撮像画像を基に、パンフレットのページからテーブル 1 1 上に跨って行われたレーザ・ビーム光のドラッグを認識する（ステップ S 8 6）。

【0 2 5 0】

そして、環境型コンピュータは、ドラッグされたリンク情報に相当するデジタル・オブジェクトを、LCD プロジェクタ 1 3 を表示制御するコンピュータ・システム 1 6 にネットワーク転送する（ステップ S 8 7）。

【0 2 5 1】

デジタル・オブジェクトを受信したコンピュータ・システム 1 6 は、テーブル 1 1 上でレーザ・ビーム光をドロップした場所に、リンク情報としてのデジタル・オブジェクトを投影表示する（ステップ S 8 8）（図 3 1 を参照のこと）。

【0 2 5 2】

この結果、ユーザは、ページ上の所望のオブジェクト・オーラに対してレーザ・ポインタを用いてドラッグ・アンド・ドロップ操作を適用することによって、リンク情報としてのデジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 上に取り出して（すなわち LCD プロジェクタ 1 3 で投影表示して）、リンク情報を参照することができる訳である。

【0 2 5 3】

パンフレットの特定の記事に関連する情報を記述したデジタル・オブジェクトが、ページ上の該記事が印刷された部位にあらかじめ埋め込まれていれば、より

豊富な情報に容易且つ迅速にアクセスすることができる。例えば、商品の型番や写真などを印刷した場所に、その商品の3次元モデルをリンク情報として埋め込まれていれば、ページ上に印刷されている商品の写真などを直接ドラッグ・アンド・ドロップ操作するという直感的な操作によって、該商品のリアリスティックな3次元グラフィックスをテーブル11や壁面12などの拡張デスクトップ上に投影表示させることができる。すなわち、ユーザは、Webページ画面上でアンカーからリンク先のページを引き出す場合と同じような操作感で、物理オブジェクト上の所定の部位からデジタル・オブジェクトを参照することができる訳である。

【0254】

(2) デジタル空間からの3次元モデルの取り出し

既に述べたように、実世界上の空間とデジタル空間とが深く融合した情報空間1においては、デジタル空間上のGUI向けに開発された直接的な対話技法が実空間上にも拡張される。例えば、コンピュータ・ディスプレイ上で行うドラッグ・アンド・ドロップ操作を実世界上に継承するハイパードラッグ操作(図7を参照のこと)が可能である。

【0255】

ハイパードラッグの操作対象は、アプリケーションやファイルなどを象徴するいわゆる「アイコン」のような2次元的な表示オブジェクトに限定されない。例えば、ユーザ・コンピュータ上に保存された3次元モデル(あるいは、コンピュータ上で3次元グラフィックス処理により自動生成された3次元モデル)であっても、ハイパードラッグの操作対象となり得る。

【0256】

図32には、ユーザ・コンピュータ上に存在する3次元モデルを実世界上に取り出すための処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0257】

まず、ユーザは、自分の携帯型コンピュータテーブル11上に置く(ステップS91)。

【0 2 5 8】

携帯型コンピュータの表面には、識別情報を表示するビジュアル・マーカが添付されている。したがって、テーブル 1 1 の上空に配設されたカメラ 1 8 / 1 9 が携帯型コンピュータを撮像して（ステップ S 9 2）、このビジュアル・マーカを認識することで、携帯型コンピュータを識別することができる（ステップ S 9 3）。

【0 2 5 9】

ビジュアル・マーカが持つ識別情報を認識した帰結として、当該携帯型コンピュータは情報空間 1 にインストールされたことになる。これに応答して、当該携帯型コンピュータを取り囲むようなオブジェクト・オーラを投影表示してもよい。

【0 2 6 0】

また、ビジュアル・マーカは、識別情報だけでなく位置や向きに関する情報も与えることができるので、ビジュアル・マーカを基準点にして座標系を設定することができる。

【0 2 6 1】

次いで、ユーザは、自分の携帯型コンピュータ上で、所望の 3 次元モデルを検索する（ステップ S 9 4）。あるいは、所望の 3 次元モデルをコンピュータ・グラフィックス処理により自動生成してもよい。

【0 2 6 2】

さらに、ユーザは、ハイパードラッグのような直接的な対話技法を用いて、見つけ出された 3 次元モデルをテーブル 1 1 上にドラッグ・アンド・ドロップする（ステップ S 9 5）。

【0 2 6 3】

テーブル 1 1 上へのドロップ操作に応答して、そのバックグラウンドでは、携帯型コンピュータから環境型コンピュータへ、3 次元モデルに関する描画情報がデータ転送される（ステップ S 9 6）。

【0 2 6 4】

描画情報を受信した環境型コンピュータは、LCD プロジェクタ 1 3 を駆動制

御して、テーブル上のドロップされた場所に 3 次元モデルを投影表示する（ステップ S 9 7）。

【0 2 6 5】

図 3 3 には、携帯型コンピュータ上に保存された（又は、携帯型コンピュータ上で生成した）3 次元モデルを、コンピュータ・デスクトップから取り出してテーブル 1 1 上に投影表示する様子を描写している。このような 3 次元モデルのデジタル空間から実世界への取り出しは、例えば、「ハイパードラッグ」のような直接的な対話技法に従って行うことができる。3 次元モデルを取り出すためのユーザ操作を以下に簡単に説明しておく。

【0 2 6 6】

（a）ユーザは、所望の 3 次元モデルを、コンピュータ・スクリーン上で検索し選択する。そして、見つけ出した 3 次元オブジェクトをマウス・カーソルで選択し、該スクリーンの周縁に向かってドラッグする。

（b）カーソルがコンピュータ・スクリーンの周縁に到達すると、マウス・カーソルはコンピュータ・スクリーンから飛び出して、コンピュータが載置されているテーブル 1 1 へと移動する。

（c）この間、マウス・カーソルがオブジェクトを把持したままの状態であれば、ドラッグ操作そのものがテーブル 1 1 上に継承され（すなわち、「ハイパードラッグ」され）、3 次元モデルがテーブル 1 1 上に投影表示される。

（d）テーブル 1 1 上にハイパードラッグされた 3 次元モデルと元の携帯型コンピュータとの間に、「アンカー・カーソル」を表示して、3 次元モデルの源を視覚的にフィードバックするようにしてもよい。

【0 2 6 7】

（3）ビジュアル・マーカーからのデジタル・オブジェクトの取り出し

本実施例に係る情報空間 1 では、全てのデジタル・オブジェクトは、環境型コンピュータ上に蓄積されているか、又は、ネットワーク 1 5 経由のデータ転送により環境型コンピュータが取得することができる。

【0 2 6 8】

また、本実施例に係る情報空間 1 上では、各オブジェクト上に貼設されたビジ

ジュアル・マーカ－（より具体的にはビジュアル・マーカ－が持つ識別情報）によって、オブジェクトを一意に特定することができる。

【0 2 6 9】

これらの応用技術として、例えば図 1 7 に示すような I D 認識装置 5 0 で読み取られたビジュアル・マーカ－に対応するデジタル・オブジェクトをデジタル空間上に取り出す（又は、デジタル空間上にハイパードラッグする）、という直接的な対話技法が考案される。

【0 2 7 0】

図 3 4 及び図 3 5 には、ビジュアル・マーカ－によって特定されるデジタル・オブジェクトをデジタル空間上にハイパードラッグする様子を描写している。

【0 2 7 1】

まず、図 3 4 に示すように、ユーザは、ペン型の I D 認識装置 5 0 を手に持ち、操作ボタン 5 2 を押下しながら、先端部（すなわち読取部 5 1）を所望の物理オブジェクト上に貼設されたビジュアル・マーカ－に向けて、読取動作を行う。図 3 4 に示す例では、物理オブジェクトは I C カードであるが、特にこれに限定されない。

【0 2 7 2】

I D 認識装置 5 0 内では、ビジュアル・マーカ－を撮像して、ソース・オブジェクトの識別情報を認識・識別処理が行われる。識別情報は、操作ボタン 5 2 を押下している間、I D 認識装置 5 0 内に保存される。

【0 2 7 3】

次いで、ユーザは、操作ボタン 5 2 を押下したまま、I D 認識装置 5 0 の先端部を自分の携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーンに向ける。さらに、ユーザが操作ボタン 5 2 を解放すると、図 3 5 に示すように、ビジュアル・マーカ－（又は、元の物理オブジェクトである I C カード）に対応するデジタル・オブジェクトが、ディスプレイ・スクリーン上にハイパードラッグされる。図 3 5 に示す例では、I C カードに対応するデジタル・オブジェクトは、I C カードの正面画像オブジェクトであるが、特にこれに限定されない（例えば、I C カードに関連する I C カードの所有者プロフィールなどの属性情報であってもよい）。

【0274】

図36には、ビジュアル・マーカールによって特定されるデジタル・オブジェクトをデジタル空間上にハイパードラッグするための処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0275】

まず、ユーザは、ID認識装置50の先端部（読取部51）を物理オブジェクト（図34の例では、ユーザが所有するICカード）のビジュアル・マーカール付近に向けながら、操作ボタン52を押下する（ステップS101）。

【0276】

ID認識装置50は、ソース・オブジェクトのビジュアル・マーカールを撮像して、物理オブジェクト（ICカード）の識別情報（ID）を認識・識別するとともに、その識別情報を保存しておく（ステップS102）。

【0277】

次いで、ユーザは、操作ボタン52を押下したままの状態、ID認識装置50の先端部（読取部51）を、ユーザの携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーン表面付近に向ける（ステップS103）。但し、ユーザの携帯型コンピュータ自体は、所定の処理手順に従って、既に情報空間1内にインストールされているものとする。

【0278】

ユーザが操作ボタン52を解放すると（ステップS104）、ID認識装置50は、蓄積しておいた物理オブジェクト（すなわちICカード）の識別情報を、情報空間1内に設置された環境型コンピュータに対して転送する（ステップS105）。

【0279】

環境型コンピュータは、受信した識別情報を基に、ユーザが指定したデジタル・オブジェクトを特定して、これをユーザの携帯型コンピュータに転送する（ステップS106）。

【0280】

そして、携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーン上では、転送されて

きたデジタル・オブジェクト（図 3 5 に示す例では、物理オブジェクトとしての IC カードの正面画像）が表示される（ステップ S 1 0 7）。

【0 2 8 1】

上述したような処理手順に従えば、物理オブジェクトからデジタル空間へ、所望のデジタル・オブジェクトをハイパードラッグする、という直接的な対話技法が実現される。

【0 2 8 2】

（4）実世界上のオブジェクトのデジタル空間への取り込み

コンピュータ・デスクトップ上の GUI 操作向けに開発された対話技法の 1 つとして、いわゆる範囲指定が挙げられる。すなわち、GUI 画面上において、マウス・カーソルをドラッグすることによって矩形領域を描いて、該領域中のデータ又はオブジェクトをコピー又は切り取りの対象として指定することができる。

【0 2 8 3】

実世界とデジタル空間とが深く融合した情報空間 1 においては、テーブル 1 1 表面や壁面 1 2 など実空間上に展開された拡張ディスプレイ上においても、このようなオブジェクトの「範囲指定」操作を行うことができる。さらに、範囲指定された領域をカメラ 1 8 / 1 9 で撮像して、範囲指定された領域の画像を、ハイパードラッグなどの直接的対話技法を用いてデジタル・オブジェクトとしてデジタル空間内に取り込むことができる。

【0 2 8 4】

図 3 7 ～図 3 9 には、実世界上のオブジェクトをデジタル空間へ取り込む様子を描写している。

【0 2 8 5】

図 3 7 に示すように、ユーザがテーブル 1 1 上に自分の携帯型コンピュータを設置すると、カメラ 1 8 / 1 9 がこれを撮像し、環境型コンピュータは貼設されたビジュアル・マーカーを識別して携帯型コンピュータを情報空間 1 内にインストールする。また、携帯型コンピュータを取り囲むようなオブジェクト・オーラが投影表示される。

【0 2 8 6】

ユーザは、ハイパードラッグ操作により、マウス・カーソルをディスプレイ・スクリーンを飛び越えて、テーブル上まで移動させることができる。さらに、テーブル上に置かれた所定の物理オブジェクト（図 3 7 に示す例では「名刺」）を取り囲むようにカーソルをドラッグさせる。

【 0 2 8 7 】

一連のドラッグ操作はカメラ 1 8 / 1 9 が撮像しているので、環境型コンピュータは、ハイパードラッグによって指定された領域を認識することができる。環境型コンピュータは、認識した指定領域を取り囲むような「ラバーバンド」を投影表示させることによって、ユーザに対して視覚的なフィードバックを与えることができる。

【 0 2 8 8 】

ラバーバンドで囲まれた領域の撮像画像は、デジタル・オブジェクトとして情報空間 1 内に取り込まれている。したがって、ユーザは、ラバーバンド領域内の画像をハイパードラッグすることができる（図 3 8 を参照のこと）。

【 0 2 8 9 】

さらに、ラバーバンドで囲まれた画像をハイパードラッグして、携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーン上にドロップすることによって、このデジタル・オブジェクトを携帯型コンピュータ内に取り込むことができる。この結果、デジタル・オブジェクトがディスプレイ・スクリーン上に表示される（図 3 9 を参照のこと）。また、このような対話的操作のバックグラウンドでは、オブジェクト・エンティティ（この場合は、名刺のイメージや名刺に関連するその他情報など）が、環境型コンピュータから携帯型コンピュータに向かってネットワーク転送される。

【 0 2 9 0 】

図 4 0 には、実世界上のオブジェクトをデジタル空間へ取り込むための処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【 0 2 9 1 】

まず、ユーザは、自分の携帯型コンピュータをテーブル 1 1 上に置く（ステッ

プ S 1 1 1)。

【0 2 9 2】

携帯型コンピュータの表面には、識別情報を表示するビジュアル・マーカが添付されている。したがって、テーブル 1 1 の上空に配設されたカメラ 1 8 / 1 9 が携帯型コンピュータを撮像して（ステップ S 1 1 2）、このビジュアル・マーカを認識することで、携帯型コンピュータを認識・識別することができる（ステップ S 1 1 3）。

【0 2 9 3】

ビジュアル・マーカが持つ識別情報を認識した帰結として、当該携帯型コンピュータは情報空間 1 にインストールされたことになる。これに応答して、当該携帯型コンピュータを取り囲むようなオブジェクト・オーラをテーブル 1 1 上に投影表示してもよい。

【0 2 9 4】

また、ビジュアル・マーカは、識別情報だけでなく位置や向きに関する情報も与えることができるので、ビジュアル・マーカを基準点にして座標系を設定することができる。

【0 2 9 5】

情報空間 1 にインストールされた携帯型コンピュータ上では、直接的な対話技法である G U I 操作を実世界の拡張ディスプレイ上でも行うことができる。すなわち、マウス・カーソルは、ディスプレイ・スクリーン上から飛び出して、テーブル 1 1 上などの実世界に移動することができる。携帯型コンピュータと実世界上のマウス・カーソルとの間にはアンカー・カーソルが投影表示されて、ユーザには視覚的にフィードバックが与えられる。

【0 2 9 6】

ここで、ユーザは、アンカー・カーソルを用いて、所望の物理オブジェクト（図 3 7 に示す例では「名刺」）を範囲指定することができる（ステップ S 1 1 4）。

【0 2 9 7】

テーブル 1 1 上でのユーザ操作はカメラ 1 8 / 1 9 によって追跡されており、

環境型コンピュータは、アンカー・カーソルによって領域指定操作を認識することができる。そして、環境型コンピュータは、テーブル 1 1 上で範囲指定された領域（図 3 7 に示す例では「名刺」）を、ラバーバンドで囲んで、ユーザに対して視覚的なフィードバックを与える（ステップ S 1 1 5）。

【0 2 9 8】

ラバーバンドで囲まれた領域の撮像画像は、デジタル・オブジェクトとして情報空間 1 内に取り込まれている。したがって、ユーザは、ラバーバンド領域内の画像、すなわちデジタル・オブジェクトをハイパードラッグすることができる（ステップ S 1 1 6）（図 3 8 を参照のこと）。このようなユーザ操作は、カメラ 1 8 / 1 9 が撮像しているので、環境型コンピュータが認識することができる。

【0 2 9 9】

さらに、ラバーバンドで囲まれた画像をハイパードラッグして、携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーン上にドロップする（S 1 1 7）。

【0 3 0 0】

環境型コンピュータは、カメラ 1 8 / 1 9 の撮像画像を通して、このようなドロップ操作を認識すると、該当するデジタル・オブジェクトのエンティティ（この場合は、名刺のイメージや名刺に関連するその他情報など）を、携帯型コンピュータに向けて、ネットワーク 1 5 経由でデータ転送する（ステップ S 1 1 8）。

【0 3 0 1】

デジタル・オブジェクトを受け取った携帯型コンピュータでは、ディスプレイ・スクリーン上にデジタル・オブジェクトを表示して、視覚的なフィードバックを与えることができる（ステップ S 1 1 9）（図 4 0 を参照のこと）。

【0 3 0 2】

（5）プリント・アウト

コンピュータ・デスクトップ上における代表的な GUI 操作の 1 つとして、オブジェクト・アイコン上にデータ・アイコンをドロップすることによって、データに対してオブジェクトが持つ処理若しくはメソッドを適用するという対話技法が広く知られている。

【0 3 0 3】

例えば、デスクトップ上で、プリンタ・アイコン上にドキュメント・アイコンをドロップすることによって、当該ドキュメントのプリントジョブを発行することができる。また、ゴミ箱（又は「シュレツダ」）アイコン上にドキュメント・アイコンをドロップすることによって、ドキュメントを、ローカル・ディスクから廃棄又は消去してしまふことができる。

【0 3 0 4】

実世界とデジタル空間とが深く融合した情報空間 1 では、本来は G U I 向けに開発された直接的な対話技法を、実世界上に導入することができる。

【0 3 0 5】

例えば、図 4 1 に示すように、テーブル 1 1 上には、ユーザの携帯型コンピュータの他、プリンタやゴミ箱、各種ドキュメントに相当する印刷用紙などが、物理オブジェクトとして散在している。各々の物理オブジェクトにはビジュアル・マーカーが添付されているので、テーブル 1 1 上空に設置されたカメラ 1 8 / 1 9 の撮像画像を通して環境型コンピュータによって認識・識別され、情報空間 1 内にインストールすることができる。

【0 3 0 6】

図 4 1 上では図面の錯綜防止のため描いていないが、プリンタやゴミ箱に相当する用紙上には、ビジュアル・マーカーの他、プリンタやゴミ箱の写真や絵を印刷しておき、視覚的なフィードバックを与えるようにしてもよい。また、ドキュメントに相当する各用紙上には、ビジュアル・マーカーが貼設されているだけであっても、あるいはドキュメント本体（又はその表紙）が印刷されていてもよい。「プリンタ」や「ゴミ箱」などの印刷用紙は、処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクトである。これに対し、各ドキュメントの印刷用紙は、処理対象となるデータを象徴する物理オブジェクトである。

【0 3 0 7】

上述したように、携帯型コンピュータのユーザは、実世界上で、ハイパードラッグという直接的な対話技法を用いることで、所望のドキュメントを範囲指定することができる。図 4 2 に示す例では、テーブル上に散在するドキュメントのう

ち、ドキュメント # 1 をユーザが範囲指定している。この結果、ドキュメント # 1 の周囲にはラバーバンドが投影表示され、ユーザに視覚的なフィードバックが与えられる。

【0308】

ユーザは、さらに、ラバーバンドされたデジタル・オブジェクトを所望の処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクト上にハイパードラッグすることによって、該当する処理又はメソッドを呼び出すことができる。例えば、図43に示すように、ドキュメント # 1 に係るデジタル・オブジェクトをハイパードラッグして、プリンタを象徴する物理オブジェクト上にドロップすることによって、ドキュメント # 1 のプリント・アウトという処理を呼び出すことができる。同様に、ドキュメントに係るデジタル・オブジェクトをハイパードラッグして、ゴミ箱を象徴する物理オブジェクト上にドロップすることによって、該デジタル・オブジェクトをデジタル空間上から抹消することができる。

【0309】

図44には、実世界上でデジタル・オブジェクトに処理又はメソッドを適用するための処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0310】

まず、ユーザは、自分の携帯型コンピュータを始め、各種の物理オブジェクトをテーブル11上に置く（ステップS121）。

【0311】

ここで言う物理オブジェクトには、プリンタやゴミ箱、各種ドキュメントに相当する印刷用紙である（図41を参照のこと）。プリンタやゴミ箱に相当する用紙は、処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクトであり、プリンタやゴミ箱の写真や絵を印刷しておき、視覚的なフィードバックを与えるようにしてもよい。また、ドキュメントに相当する各用紙上は、処理対象となるデータを象徴する物理オブジェクトであり、ドキュメント本体（又はその表紙）が印刷されていてもよい。あるいは、ドキュメントは、物理オブジェクトではなく、携帯型コンピュータからハイパードラッグにより取り出された、ユーザの編集文書すなわちデ

ジタル・オブジェクトであってもよい。

【0 3 1 2】

物理オブジェクトの表面には、識別情報を表示するビジュアル・マーカが添付されている。したがって、テーブル 1 1 の上空に配設されたカメラ 1 8 / 1 9 が携帯型コンピュータを撮像して（ステップ S 1 2 2）、このビジュアル・マーカを認識することで、各物理オブジェクトを認識・識別することができる（ステップ S 1 2 3）。

【0 3 1 3】

ビジュアル・マーカが持つ識別情報を認識した帰結として、当該携帯型コンピュータは情報空間 1 にインストールされたことになる。また、ビジュアル・マーカは、識別情報だけでなく位置や向きに関する情報も与えることができるので、ビジュアル・マーカを基準点にして座標系を設定することができる。

【0 3 1 4】

情報空間 1 にインストールされた携帯型コンピュータでは、直接的な対話技法である G U I 操作を実世界の拡張ディスプレイ上でも行うことができる。すなわち、マウス・カーソルは、ディスプレイ・スクリーン上から飛び出して、テーブル 1 1 上などの実世界に移動することができる。携帯型コンピュータと実世界上のマウス・カーソルとの間にはアンカー・カーソルが投影表示されて、ユーザには視覚的にフィードバックが与えられる。

【0 3 1 5】

ここで、ユーザは、アンカー・カーソルを用いて、所望の物理オブジェクト（図 4 2 に示す例では「ドキュメント # 1」）を範囲指定することができる（ステップ S 1 2 4）。

【0 3 1 6】

テーブル 1 1 上でのユーザ操作はカメラ 1 8 / 1 9 によって追跡されており、環境型コンピュータは、アンカー・カーソルによって領域指定操作を認識することができる。そして、環境型コンピュータは、テーブル 1 1 上で範囲指定された領域（図 4 2 に示す例では「ドキュメント # 1」）を、ラバーバンドで囲んで、ユーザに対して視覚的なフィードバックを与える（ステップ S 1 2 5）。

【0 3 1 7】

ラバーバンドで囲まれた領域の撮像画像は、デジタル・オブジェクトとして情報空間 1 内に取り込まれている。したがって、ユーザは、ラバーバンド領域内の画像、すなわちデジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 上などの実世界上でハイパードラッグすることができる（ステップ S 1 2 6）。このようなユーザ操作は、カメラ 1 8 / 1 9 が撮像しているので、環境型コンピュータが認識することができる。

【0 3 1 8】

さらに、ラバーバンドで囲まれた画像をテーブル 1 1 上でハイパードラッグして、印刷用紙「プリンタ」の物理オブジェクト上にドロップする（S 1 2 7）（図 4 3 を参照のこと）。

【0 3 1 9】

前述したように、プリンタは、「ドキュメントのプリント」という処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクトである。したがって、プリンタを象徴する物理オブジェクト上にドロップすることによって、ドキュメント # 1 のプリント・アウトという処理を呼び出すことができる（ステップ S 1 2 8）。

【0 3 2 0】

また、このような対話的なユーザ操作のバックグラウンドでは、プリンタなどの指定された物理オブジェクトの実体である装置に対して、環境型コンピュータからデータ転送が行われる。

【0 3 2 1】

（6）メール送信

実世界とデジタル空間とが深く融合した情報空間 1 では、本来は G U I 向けに開発された直接的な対話技法を実世界上に導入することができる、という点は上述した通りである。

【0 3 2 2】

実世界上での直接的な対話技法を導入した他の例として、「メール送信」が挙げられる。

【0 3 2 3】

例えば、図 4 5 に示すように、テーブル 1 1 上には、ユーザの携帯型コンピュータの他、メール送信先に相当する 1 以上の「名刺」や、送信文書の本体となり得るドキュメントに関するオブジェクトなどが散在している。

【0 3 2 4】

各々の物理オブジェクトにはビジュアル・マーカーが添付されているので、テーブル 1 1 上空に設置されたカメラ 1 8 / 1 9 の撮像画像を通して環境型コンピュータによって認識・識別され、情報空間 1 内にインストールすることができる。また、ドキュメントのオブジェクトは、印刷用紙などの物理オブジェクトであっても、携帯型コンピュータからテーブル 1 1 上にハイパードラッグされたデジタル・オブジェクト（例えば、ユーザの編集文書）のいずれであってもよい。

【0 3 2 5】

上述したように、携帯型コンピュータのユーザは、実世界上で、ハイパードラッグという直接的な対話技法を用いることで、所望のドキュメントを範囲指定することができる。図 4 6 に示す例では、テーブル上に散在するドキュメントのうち、ドキュメント # 1 をユーザが範囲指定している。この結果、送信文書となるドキュメント # 1 の周囲にはラバーバンドが投影表示され、ユーザに視覚的なフィードバックが与えられる。

【0 3 2 6】

ユーザは、さらに、ラバーバンドされたデジタル・オブジェクトを所望の処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクト上にハイパードラッグすることによって、該当する処理又はメソッドを呼び出すことができる。例えば、図 4 7 に示すように、ドキュメント # 1 に係るデジタル・オブジェクトをハイパードラッグして、メール送信先に該当する「名刺 # 1」の上にドロップする。この結果、名刺の宛名に対応するメール・アドレスに対してドキュメント # 1 からなる送信文書をメール送信するという処理を呼び出すことができる。

【0 3 2 7】

図 4 8 には、実世界上で所望のドキュメントのメール送信処理を実行するための処理手順をフローチャートの形式で示している。以下、このフローチャートの各ステップについて説明する。

【0 3 2 8】

まず、ユーザは、自分の携帯型コンピュータを始め、各種の物理オブジェクトをテーブル 1 1 上に置く（ステップ S 1 3 1）。

【0 3 2 9】

ここで言う物理オブジェクトには、メール送信先に相当する名刺や、送信文書本体となるドキュメントに相当する各種の印刷用紙などである（図 4 5 を参照のこと）。名刺は、名刺の宛名に対応するメールアドレスへの送信処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクトであると理解されたい。また、ドキュメントに相当する各用紙上は、処理対象となるデータを象徴する物理オブジェクトであり、ドキュメント本体（又はその表紙）が印刷されていてもよい。あるいは、ドキュメントは、携帯型コンピュータからハイパードラッグにより取り出された、ユーザの編集文書すなわちデジタル・オブジェクトであってもよい。

【0 3 3 0】

各物理オブジェクトの表面には、識別情報を表示するビジュアル・マーカが添付されている。したがって、テーブル 1 1 の上空に配設されたカメラ 1 8 / 1 9 が携帯型コンピュータを撮像して（ステップ S 1 3 2）、このビジュアル・マーカを認識することで、各物理オブジェクトを認識・識別することができる（ステップ S 1 3 3）。

【0 3 3 1】

ビジュアル・マーカが持つ識別情報を認識した帰結として、当該携帯型コンピュータは情報空間 1 にインストールされたことになる。また、ビジュアル・マーカは、識別情報だけでなく位置や向きに関する情報も与えることができるので、ビジュアル・マーカを基準点にして座標系を設定することができる。

【0 3 3 2】

また、環境型コンピュータは、各名刺の識別情報とそのメール・アドレスとの組からなるデータ・エントリとして蓄積したデータベースをあらかじめ蓄積しているものとする。

【0 3 3 3】

情報空間 1 にインストールされた携帯型コンピュータでは、直接的な対話技法

である G U I 操作を実世界の拡張ディスプレイ上でも行うことができる。すなわち、マウス・カーソルは、ディスプレイ・スクリーン上から飛び出して、テーブル 1 1 上などの実世界に移動することができる。携帯型コンピュータと実世界上のマウス・カーソルとの間にはアンカー・カーソルが投影表示されて、ユーザには視覚的にフィードバックが与えられる。

【 0 3 3 4 】

ここで、ユーザは、アンカー・カーソルを用いて、所望の物理オブジェクト（図 4 6 に示す例では「ドキュメント # 1」）を範囲指定することができる（ステップ S 1 3 4）。

【 0 3 3 5 】

テーブル 1 1 上でのユーザ操作はカメラ 1 8 / 1 9 によって追跡されており、環境型コンピュータは、アンカー・カーソルによって領域指定操作を認識することができる。そして、環境型コンピュータは、テーブル 1 1 上で範囲指定された領域（図 4 6 に示す例では「ドキュメント # 1」）を、ラバーバンドで囲んで、ユーザに対して視覚的なフィードバックを与える（ステップ S 1 3 5）。

【 0 3 3 6 】

ラバーバンドで囲まれた領域の撮像画像は、デジタル・オブジェクトとして情報空間 1 内に取り込まれている。したがって、ユーザは、ラバーバンド領域内の画像、すなわちデジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 などの実世界上で自在にハイパードラッグすることができる（ステップ S 1 3 6）。このようなユーザ操作は、カメラ 1 8 / 1 9 が撮像しているので、環境型コンピュータが認識することができる。

【 0 3 3 7 】

さらに、ラバーバンドで囲まれた画像をテーブル 1 1 上でハイパードラッグして、所望の宛先に相当する「名刺」上にドロップする（S 1 3 7）（図 4 7 を参照のこと）。

【 0 3 3 8 】

このような対話的なユーザ操作のバックグラウンドでは、デジタル・オブジェクトのエンティティであるドキュメント # 1 が、携帯型コンピュータからネット

ワーク 15 経由で環境型コンピュータへデータ転送される。

【0339】

また、環境型コンピュータは、各名刺の識別情報とそのメール・アドレスとの組からなるデータ・エントリとして蓄積したデータベースを蓄積している。デジタル・オブジェクトが名刺上にドロップされたことを認識すると、環境型コンピュータは、このデータベースを検索して、名刺に該当するメール・アドレスを取得する。そして、ドロップされたデジタル・オブジェクトすなわちドキュメントを送信文書とした送信メールを生成して、該当するメール・アドレスに向かって送信処理する（ステップ S138）。

【0340】

《参考文献》

- [1] : <http://www.bluetooth.com>
- [2] : J. Rekimoto. Pick-and-Drop: A Direct Manipulation Technique for Multiple Computer Environments. In UIST '97, pp. 31-39, October 1997.
- [3] : J. Rekimoto and M. Saitoh. Augmented Surface: A Spatially Continuous Workspace for Hybrid Computing Environments. In Processing of CHI '99 Conference on Human factors in Computing Systems, pp. 378-385. ACM, May 1999.
- [4] : Pierre Wellner. Interacting with paper on the DigitalDesk. Communication of the ACM, Vol. 36, No. 7, pp. 87-96, August 1993.
- [5] : John Underkoffler and Hiroshi Ishii. Illuminating Light: An optical

design tool with a luminous-tangible interface. In CHI' 98 Proceedings, pp. 542-549, 1998.

[6]: Jun Rekimoto. Matrix: A realtime object identification and registration method for augmented reality. In Proc. Of Asia Pacific Computer Human Interaction (APCHI' 98), July 1998.

(サイバーコードの詳細については、例えば、本出願人に既に譲渡されている特願平10-184350号明細書(「画像処理装置および方法、並びに提供媒体」)にも開示されている。)

[7]: Itiro Siio. InfoBinder: a pointing device for a virtual desktop system. In 6th International Conference on Human-Computer Interaction (HCI International '95), pp. 261-264, July 1995.

[8]: Brygg Ullmer, Hiroshi Ishii, and Dylan Glas. MediaBlocks: Physical containers, transports, and controls for online media. In SIGGRAPH '98 Proceedings, pp. 379-386, 1998.

[9]: Torsten Holmer Norbert A. Streitz, Jorg Geisler. Roomware for cooperative buildings: Integrated design of architectural spaces and information spaces. In Norberts A. Streitz and Shin'ichi Konomi, editors, Cooperative Buildings - Integrating Informa

tion, Organization, and Architecture
, 1998.

【0341】

〔追補〕

以上、特定の実施例を参照しながら、本発明について詳解してきた。しかしながら、本発明の要旨を逸脱しない範囲で当業者が該実施例の修正や代用を成し得ることは自明である。すなわち、例示という形態で本発明を開示してきたのであり、限定的に解釈されるべきではない。本発明の要旨を判断するためには、冒頭に記載した特許請求の範囲の欄を参酌すべきである。

【0342】

〔発明の効果〕

以上詳記したように、本発明によれば、コンピュータの作業空間を実世界に拡張するとともに、コンピュータに対してユーザが直感的で分かり易くコマンドを入力することができる、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することができる。

【0343】

また、本発明によれば、物理的な実空間とコンピュータ上の論理空間（デジタル空間）とが効果的に連携された、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することができる。

【0344】

また、本発明によれば、物理的な実空間とコンピュータ上の論理空間（デジタル空間）とが親密に連携され、実世界上の物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトの操作を行うことができる、優れたユーザ・インターフェース環境を提供することができる。

【0345】

本発明によれば、物理的な実空間とコンピュータ上のデジタル空間との融合をさらに深めることによって、マウスやキーボードなどのコンピュータにネイティブのユーザ入力装置だけでなく、実世界上に散在する各種の物理オブジェクトを介してユーザ・コマンドをコンピュータに入力したり、あるいは、物理オブジェ

クトを介してデジタル・オブジェクトを引き出すことが可能になる。この結果、コンピュータ操作はさらに直感的で理解容易なものとなり、且つ、ユーザにとって魅力的になる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】

本発明に係る情報空間 1 の構成例を模式的に示した図である。

【図 2】

固定カメラ 1 8 及びパン／チルト・カメラ 1 9 を用いてテーブル 1 1 上の変化を検出する仕組みを示した図である。

【図 3】

サイバーコードの構造を模式的に示した図である。

【図 4】

各ユーザの携帯型コンピュータが環境型コンピュータによって拡張されていく過程を示した図であり、より具体的には、ユーザが各自の携帯型コンピュータ上で作業している様子を示した図である。

【図 5】

各ユーザの携帯型コンピュータが環境型コンピュータによって拡張されていく過程を示した図であり、より具体的には、会議室のテーブル (infotable) や壁面 (infowall) を携帯型コンピュータのデスクトップの空間的な延長として利用する様子を示した図である。

【図 6】

各ユーザの携帯型コンピュータが環境型コンピュータによって拡張されていく過程を示した図であり、より具体的には、複数のユーザがテーブル (infotable) や壁面 (infowall) などの拡張ディスプレイ上でデジタル・オブジェクトに関する共同作業を行う様子を示した図である。

【図 7】

コンピュータ・デスクトップ上で行われるドラッグ・アンド・ドロップ操作をデスクトップの外の拡張ディスプレイに展開した様子を模式的に示した図である。

【図 8】

テーブル 1 1 上に載置された物理オブジェクト（VCR テープ）が情報空間 1 にインストールされた様子を示した図であり、より具体的には、該物理オブジェクトを取り囲む略楕円形（「オブジェクト・オーラ」）が表示された様子を示した図である。

【図 9】

デジタル・オブジェクトを物理オブジェクトに添付する様子を示した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上のデジタル・オブジェクトをオブジェクト・オーラに向かってハイパードラッグする様子を示した図である。

【図 1 0】

デジタル・オブジェクトを物理オブジェクトに添付する様子を示した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上でハイパードラッグしたデジタル・オブジェクトをオブジェクト・オーラ内にドロップする様子を示した図である。

【図 1 1】

物理オブジェクト表面上にリンク情報を登録するための処理手順を示したフローチャートである。

【図 1 2】

物理オブジェクト表面上にリンク情報を登録する処理を描写した図であり、より具体的には、パンフレット上のページが情報空間 1 にインストールされ、オブジェクト・オーラが投影表示されている様子を示した図である。

【図 1 3】

物理オブジェクト表面上にリンク情報を登録する処理を描写した図であり、より具体的には、パンフレット上のページにデジタル・オブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップする様子を示した図である。

【図 1 4】

物理オブジェクト表面上にリンク情報を登録する処理を描写した図であり、より具体的には、

【図 1 5】

物理オブジェクト表面上に埋め込まれたリンク情報を実世界上に取り出すため

の処理手順を示したフローチャートである。

【図 1 6】

物理オブジェクト表面上に埋め込まれたリンク情報を実世界上に取り出す処理を描写した図であり、より具体的には、パンフレット上のオブジェクト・オーラに対してドラッグ・アンド・ドロップ操作を適用して、リンク情報であるデジタル・オブジェクトをテーブル 1 1 上に引き出す様子を示した図である。

【図 1 7】

I D 認識装置 5 0 の外観を示した図である。

【図 1 8】

I D 認識装置 5 0 を用いた場合の、実世界上におけるオブジェクトのドラッグ・アンド・ドロップの処理手順を示したフローチャートである。

【図 1 9】

カメラ模型 6 0 の外観を示した図である。

【図 2 0】

カメラ模型 6 0 がテーブル 1 1 上にレイアウトされたデジタル・オブジェクトをある所定の位置及び方向で「撮像」する様子を描写した図である。

【図 2 1】

3 次元コンピュータ・グラフィックスにより生成された、カメラ模型 6 0 が撮像方向 D から撮像した画像を示した図である。

【図 2 2】

3 次元コンピュータ・グラフィックスにより生成された、カメラ模型 6 0 が撮像方向 D' から撮像した画像を示した図である。

【図 2 3】

仮想カメラによる撮像画像を処理する手順を示したフローチャートである。

【図 2 4】

実世界上におけるデジタル・オブジェクトをレーザ・ポインタを用いて操作する様子を描写した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上に投影表示されたデジタル・オブジェクトを、レーザ・ポインタにより拾い上げる (p i c k) する様子を示した図である。

【図 2 5】

実世界上におけるデジタル・オブジェクトをレーザ・ポインタを用いて操作する様子を描写した図であり、より具体的には、一旦拾い上げたデジタル・オブジェクトを壁面 1 2 上に移動させる（すなわちビームする）様子を示した図である。

【図 2 6】

レーザ・ポインタを用いて実世界上のオブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップ操作する Pick-and-Beam のうち、オブジェクトを Pick する処理手順を示したフローチャートである。

【図 2 7】

レーザ・ポインタを用いて実世界上のオブジェクトをドラッグ・アンド・ドロップ操作する Pick-and-Beam のうち、オブジェクトを Beam する処理手順を示したフローチャートである。

【図 2 8】

実世界上でレーザ・ポインタによって指示される位置すなわちレーザ・ビーム光の点灯位置を認識する処理手順を示したフローチャートである。

【図 2 9】

レーザ・ポインタを用いてリンク参照するための処理手順を示したフローチャートである。

【図 3 0】

レーザ・ポインタを用いて物理オブジェクト表面上のリンク情報を参照する様子を描写した図であり、より具体的には、ページ上の所望のリンク情報に該当するオブジェクト・オーラをレーザ・ポインタの出力ビーム光で照射したままテーブル 1 1 上までドラッグする様子を描写した図である。

【図 3 1】

レーザ・ポインタを用いて物理オブジェクト表面上のリンク情報を参照する様子を描写した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上でレーザ・ビーム光をドロップした場所に、リンク情報としてのデジタル・オブジェクトを投影表示する様子を示した図である。

【図 3 2】

ユーザ・コンピュータ上に存在する 3 次元モデルを実世界上に取り出すための処理手順を示したフローチャートである。

【図 3 3】

携帯型コンピュータから取り出された 3 次元モデルがテーブル 1 1 上に投影表示した様子を描写した図である。

【図 3 4】

ビジュアル・マーカーによって特定されるデジタル・オブジェクトをデジタル空間上にハイパードラッグする様子を描写した図であり、より具体的には、物理オブジェクト上のビジュアル・マーカーを I D 認識装置 5 0 によって認識する様子を示した図である。

【図 3 5】

ビジュアル・マーカーによって特定されるデジタル・オブジェクトをデジタル空間上にハイパードラッグする様子を描写した図であり、より具体的には、I D 認識装置 5 0 によって認識された識別情報に対応するデジタル・オブジェクトを携帯型コンピュータのスクリーン上にハイパードラッグする様子を示した図である。

【図 3 6】

ビジュアル・マーカーによって特定されるデジタル・オブジェクトをデジタル空間上にハイパードラッグするための処理手順を示したフローチャートである。

【図 3 7】

実世界上のオブジェクトをデジタル空間へ取り込む様子を描写した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上のオブジェクトをラバーバンドで範囲指定する様子を示した図である。

【図 3 8】

実世界上のオブジェクトをデジタル空間へ取り込む様子を描写した図であり、より具体的には、ラバーバンドで範囲指定されているデジタル・オブジェクトを実世界上でハイパードラッグする様子を描写した図である。

【図 3 9】

実世界上のオブジェクトをデジタル空間へ取り込む様子を描写した図であり、より具体的には、ラバーバンドで範囲指定されているデジタル・オブジェクトをハイパードラッグして、携帯型コンピュータのディスプレイ・スクリーン上に取り込む様子を描写した図である。

【図 4 0】

実世界上のオブジェクトをデジタル空間へ取り込むための処理手順を示したフローチャートである。

【図 4 1】

実世界上でデジタル・オブジェクトに処理又はメソッドを適用する様子を描写した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上に各種の物理オブジェクトが散在している様子を示した図である。

【図 4 2】

実世界上でデジタル・オブジェクトに処理又はメソッドを適用する様子を描写した図であり、より具体的には、テーブル 1 1 上の所望の物理オブジェクト（ドキュメント）を範囲指定して、ラバーバンドによって視覚的なフィードバックが与えられている様子を示した図である。

【図 4 3】

実世界上でデジタル・オブジェクトに処理又はメソッドを適用する様子を描写した図であり、より具体的には、ラバーバンドによって指定されたデジタル・オブジェクトを、処理又はメソッドを象徴する物理オブジェクト上にハイパードラッグする様子を示した図である。

【図 4 4】

実世界上でデジタル・オブジェクトに処理又はメソッドを適用するための処理手順を示したフローチャートである。

【図 4 5】

実世界上で所望のドキュメントのメール送信処理を実行する様子を描写した図であり、より具体的には、メール送信するドキュメントや、メール送信先に相当する名刺などのオブジェクトがテーブル上に散在している様子を示した図である。

【図 4 6】

実世界上で所望のドキュメントのメール送信処理を実行する様子を描写した図であり、より具体的には、メール送信するドキュメントのオブジェクトをユーザが選択した様子を示した図である。

【図 4 7】

実世界上で所望のドキュメントのメール送信処理を実行する様子を描写した図であり、より具体的には、ユーザが、メール送信するドキュメントのオブジェクトの送信先を指示する名刺の上にハイパードラッグする様子を示した図である。

【図 4 8】

実世界上で所望のドキュメントのメール送信処理を実行するための処理手順を示したフローチャートである。

【図 4 9】

I D 認識装置 5 0 によって、ソース・オブジェクトとしてのドキュメントに貼設されたビジュアル・マーカを読み取る様子を描写した図である。

【図 5 0】

I D 認識装置 5 0 によって、デスティネーション・オブジェクトとしてのプリンタに貼設されたビジュアル・マーカを読み取る様子を描写した図である。

【図 5 1】

P i c k - a n d - D r o p 操作を説明するための図であり、より具体的には、隣接するノートブック・コンピュータのディスプレイ・スクリーンの中で G U I 操作が継承され、一方のディスプレイ上のデジタル・オブジェクトが実空間を越えて他方のディスプレイ上にドロップされる様子を描写した図である。

【図 5 2】

ハイパードラッグ操作を説明するための図であり、より具体的には、コンピュータ・スクリーンの周縁に到達したマウス・カーソルがコンピュータ・スクリーンからテーブルへと移動する様子を示した図である。

【図 5 3】

ハイパードラッグ操作を説明するための図であり、より具体的には、テーブルから壁面へとデジタル・オブジェクトのハイパードラッグが続行する様子を示し

た図である。

【図 5 4】

2 以上のコンピュータ・スクリーン間で行われるハイパードラッグ操作を示した図である。

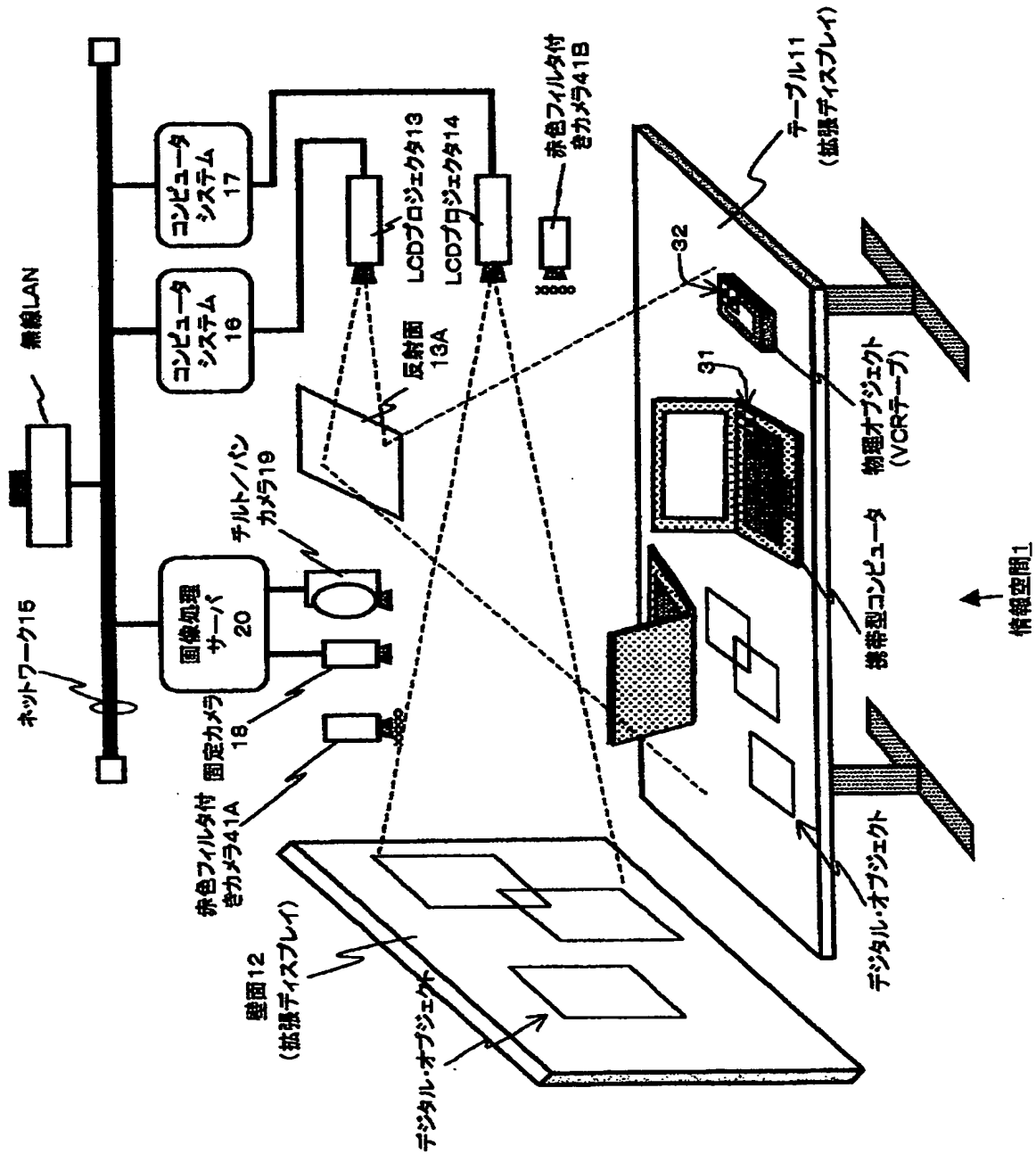
【符号の説明】

- 1 …情報空間
- 1 1 …テーブル (I n f o T a b l e)
- 1 2 …壁面 (又はホワイトボード) (I n f o W a l l)
- 1 3, 1 4 …LCD プロジェクタ
- 1 5 …ネットワーク
- 1 6, 1 7 …コンピュータ・システム (環境型コンピュータ)
- 1 8 …固定カメラ
- 1 9 …チルト／パン・カメラ
- 2 0 …画像処理サーバ (環境型コンピュータ)
- 3 1, 3 2 …ビジュアル・マーカー
- 4 1 …赤色フィルタ付きカメラ
- 5 0 …ID 認識装置
- 5 1 …読取部
- 5 2 …操作ボタン
- 5 3 …送信部

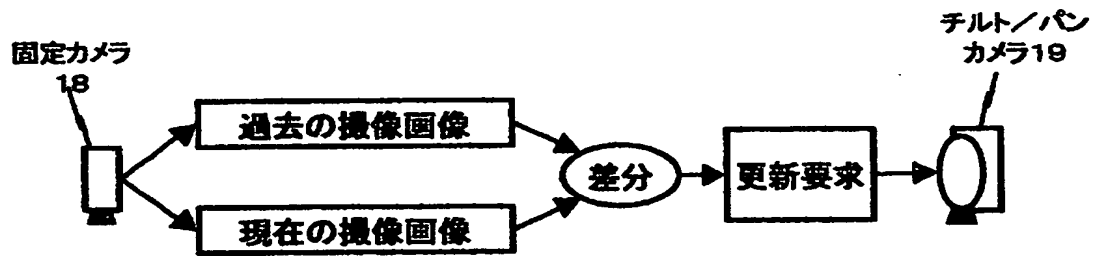
【書類名】

図面

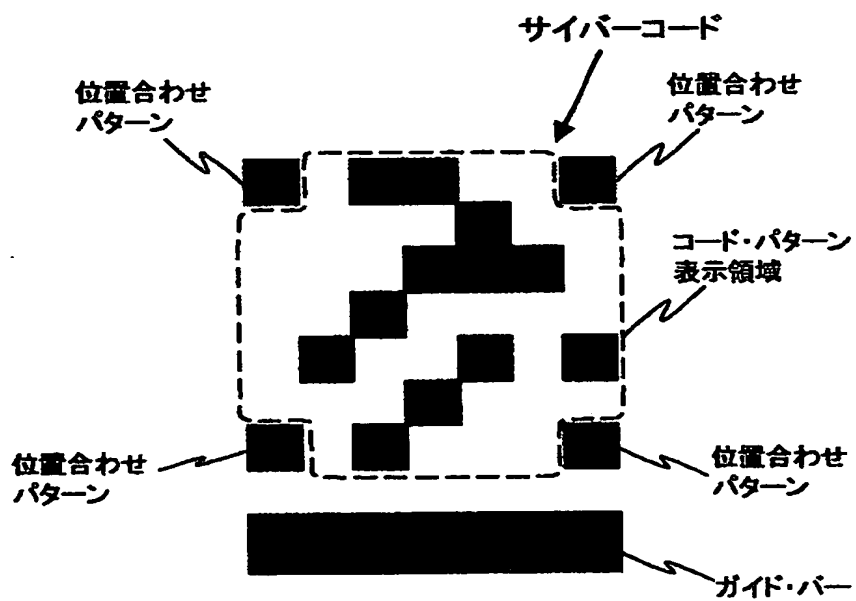
【図 1】



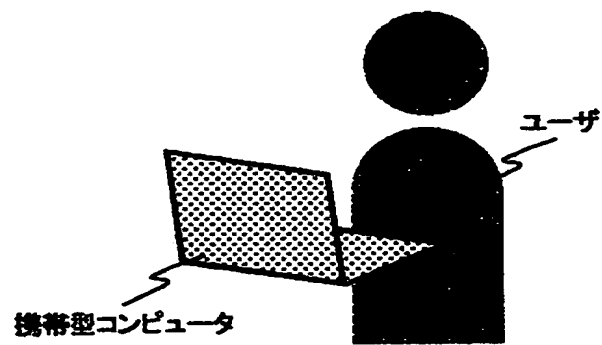
【図 2】



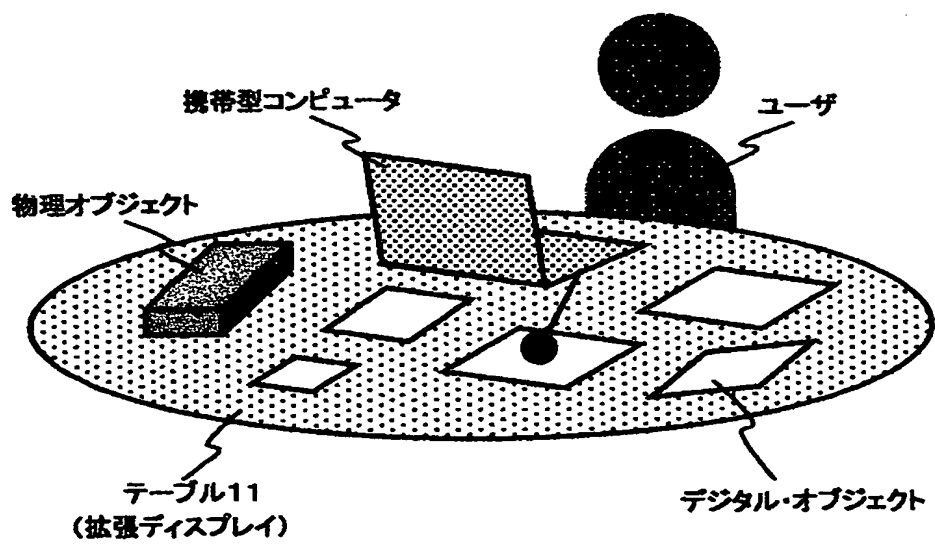
【図 3】



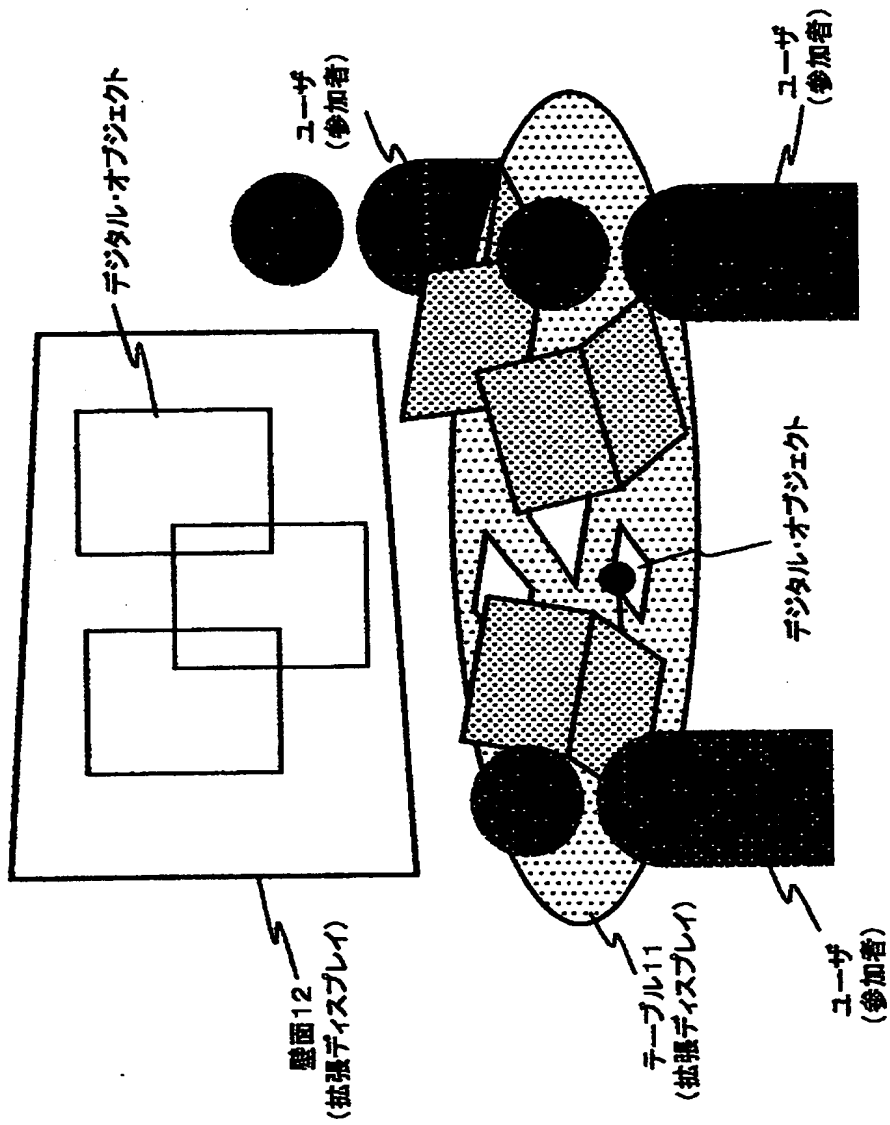
【図 4】



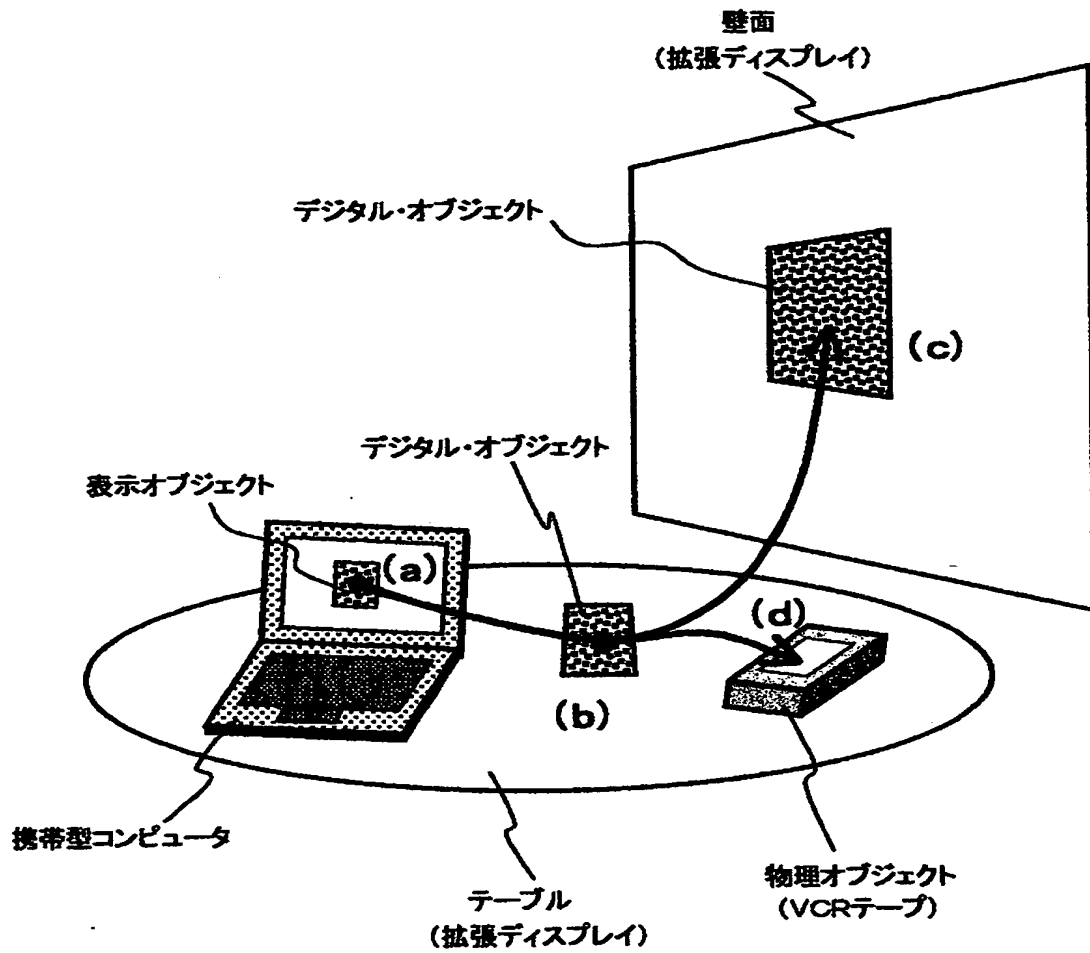
【図 5】



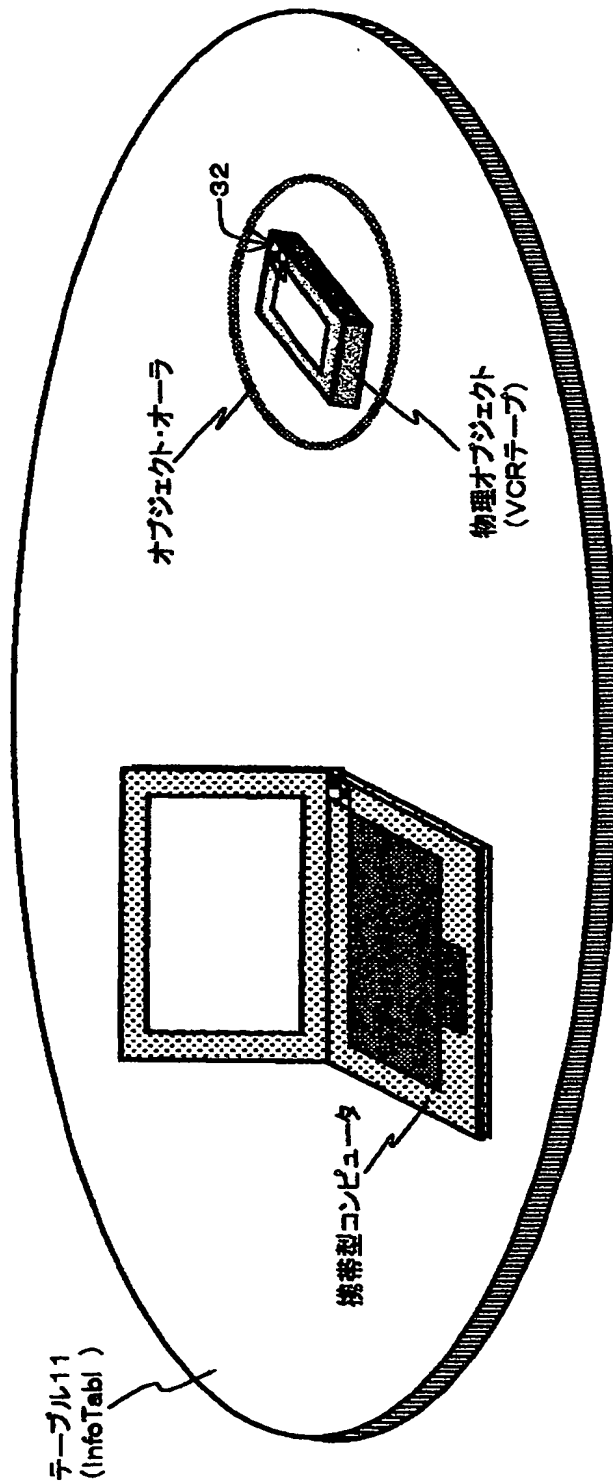
【図 6】



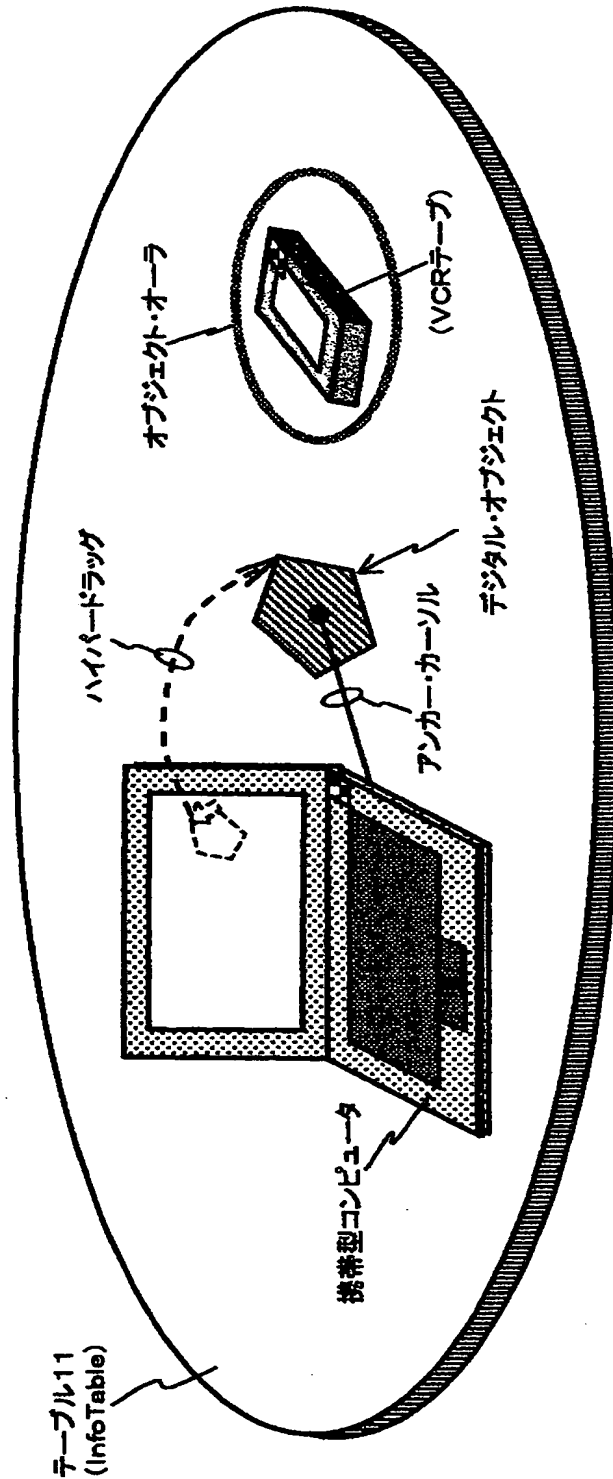
【図 7】



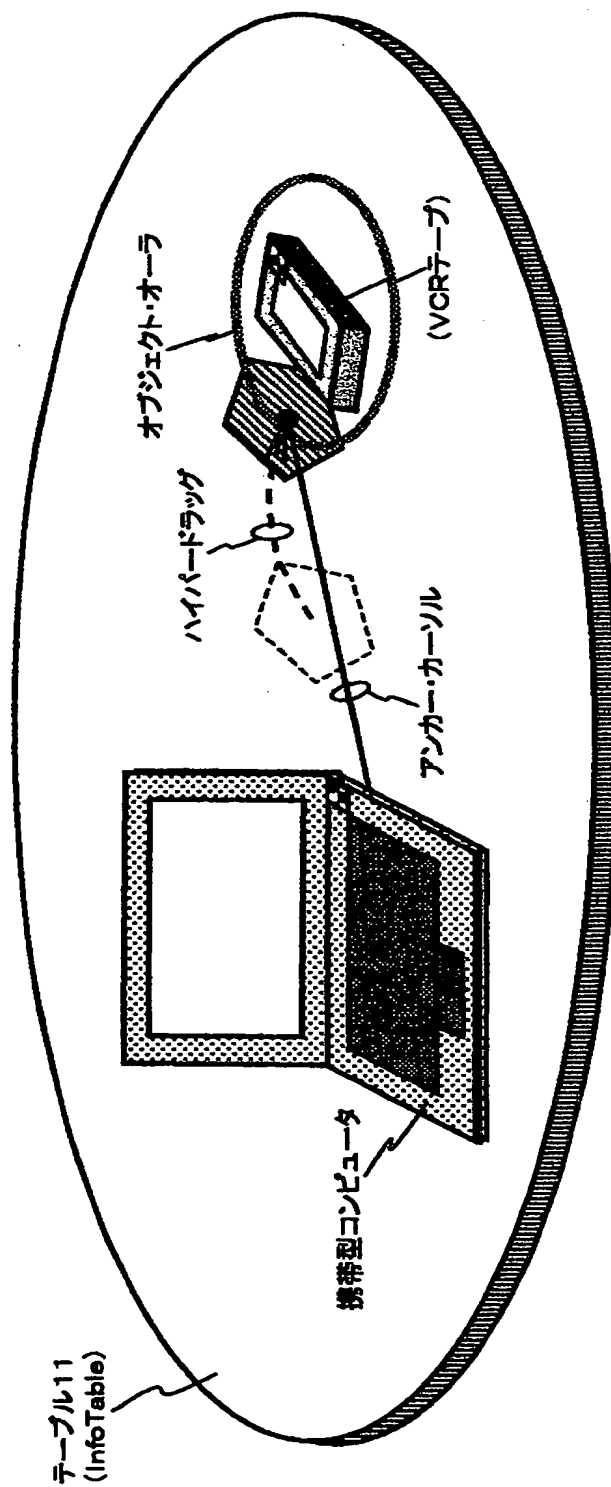
【図 8】



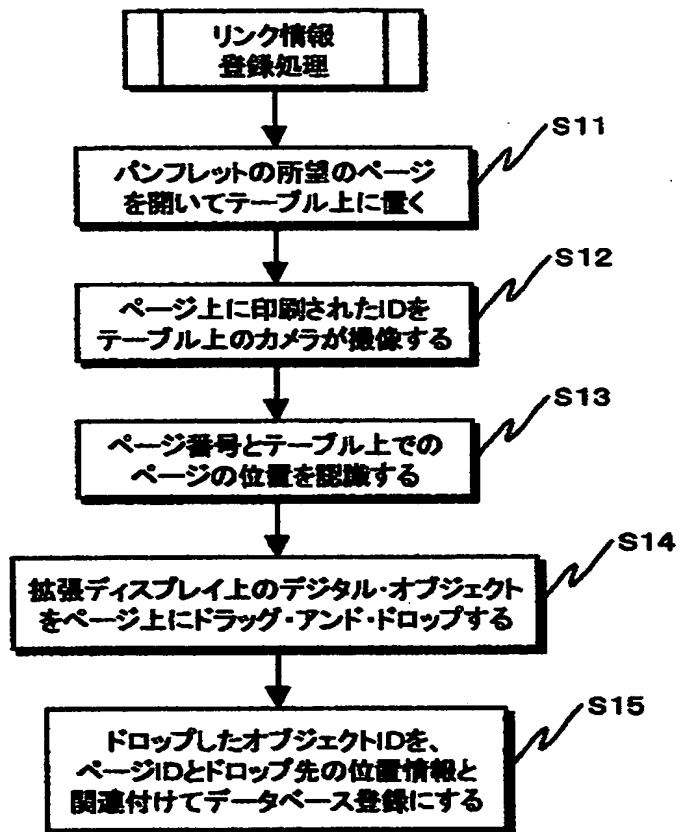
【図9】



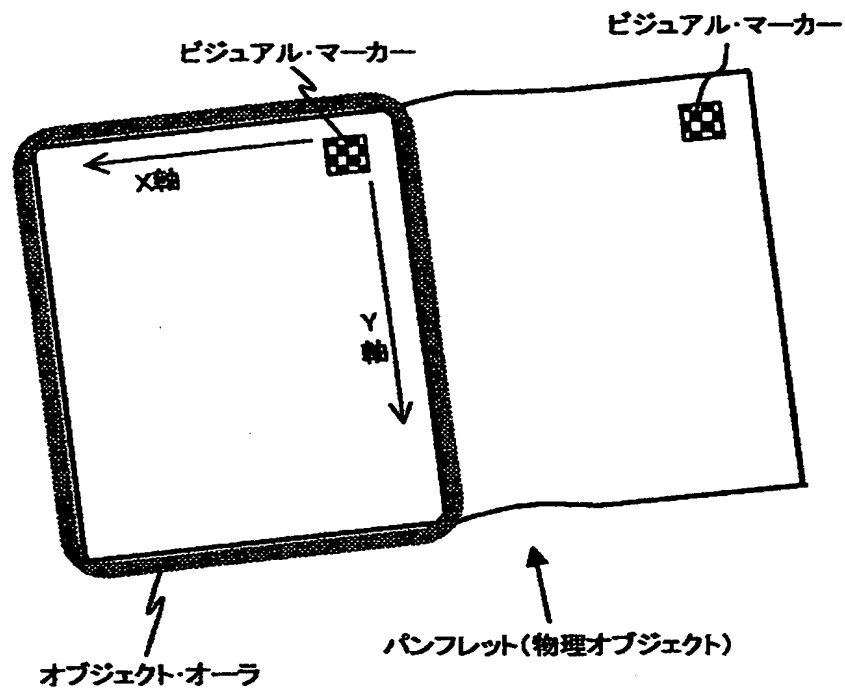
【図10】



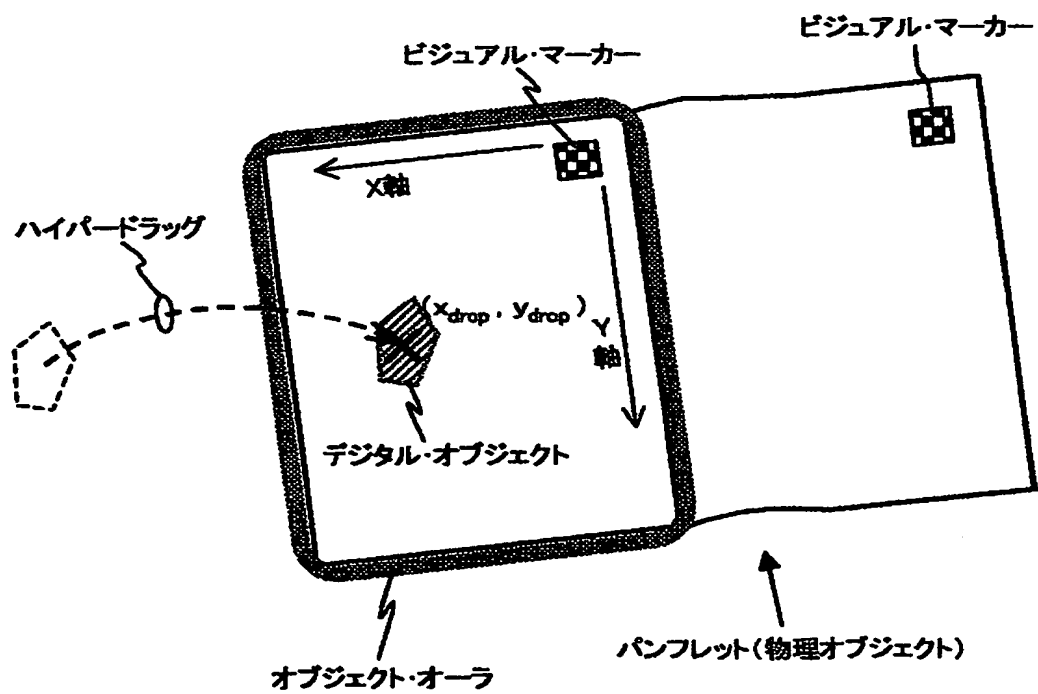
【図 11】



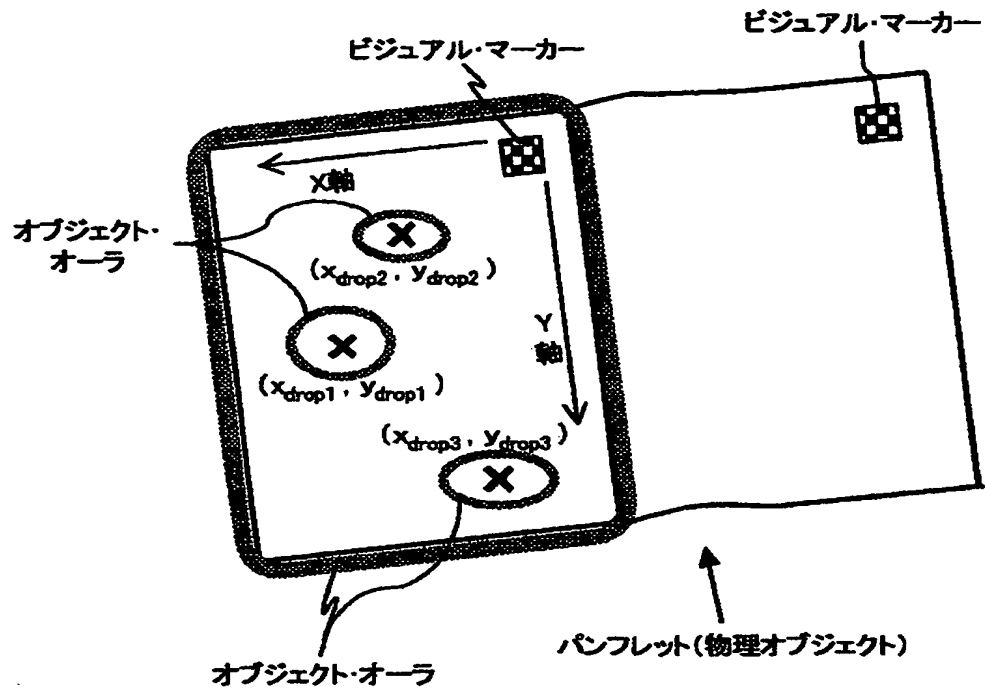
【図 1 2】



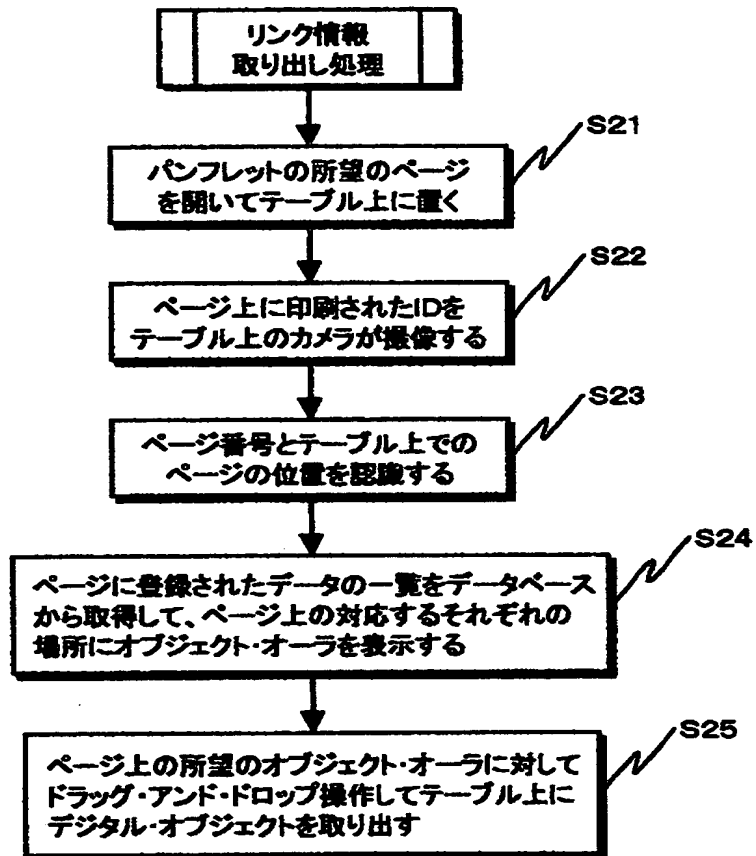
【図 1 3】



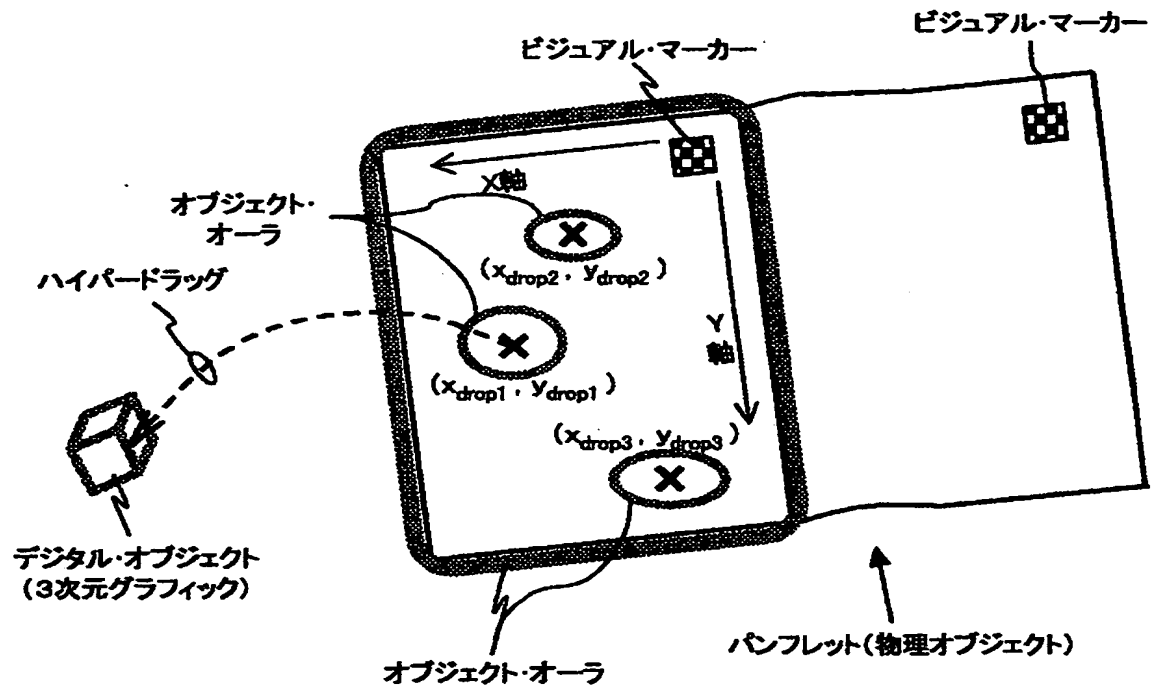
【図 14】



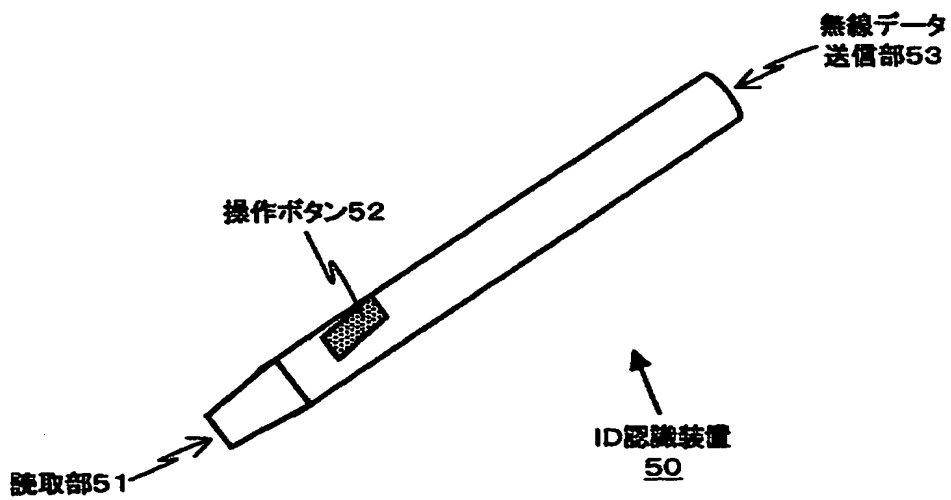
【図 15】



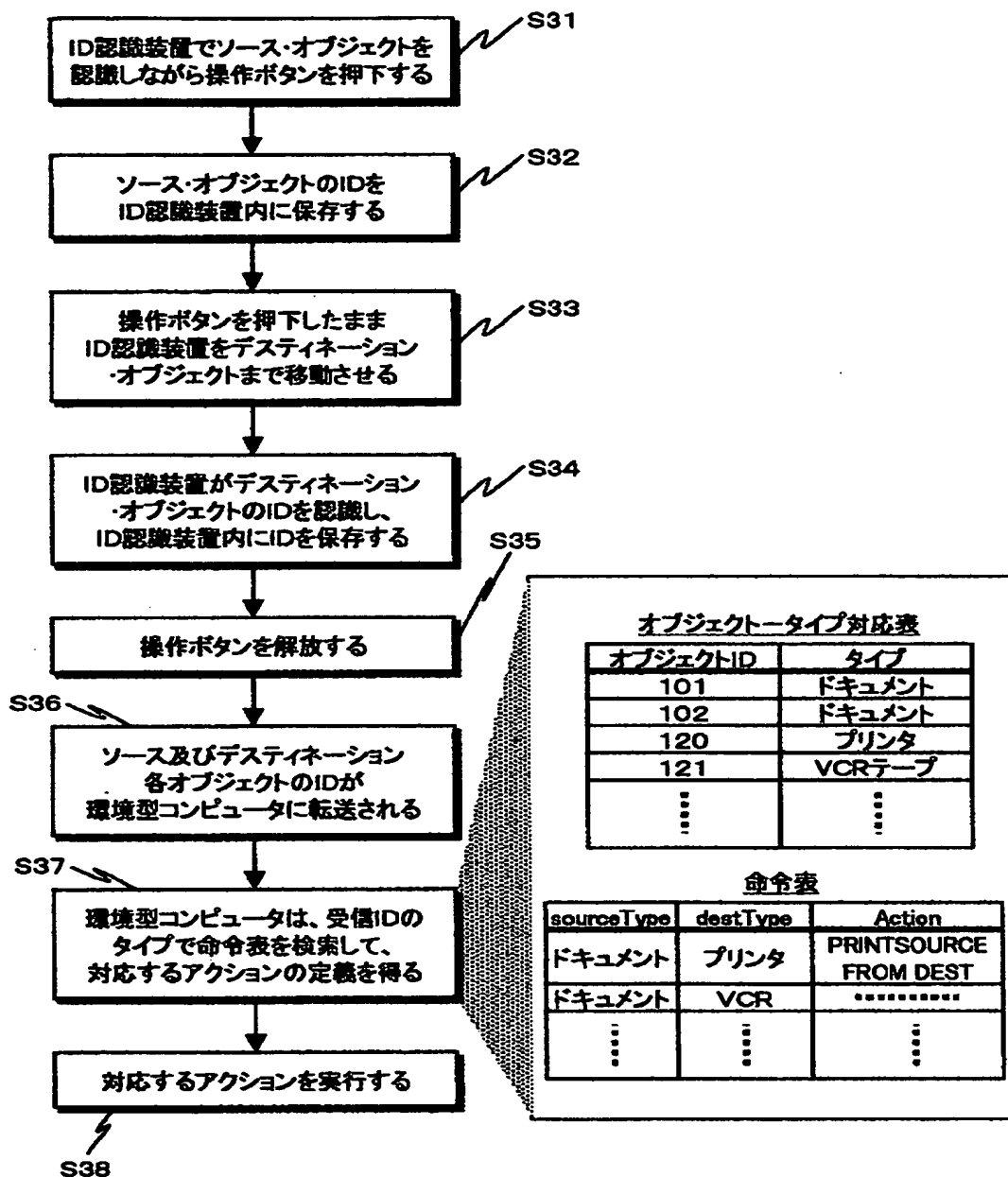
【図 16】



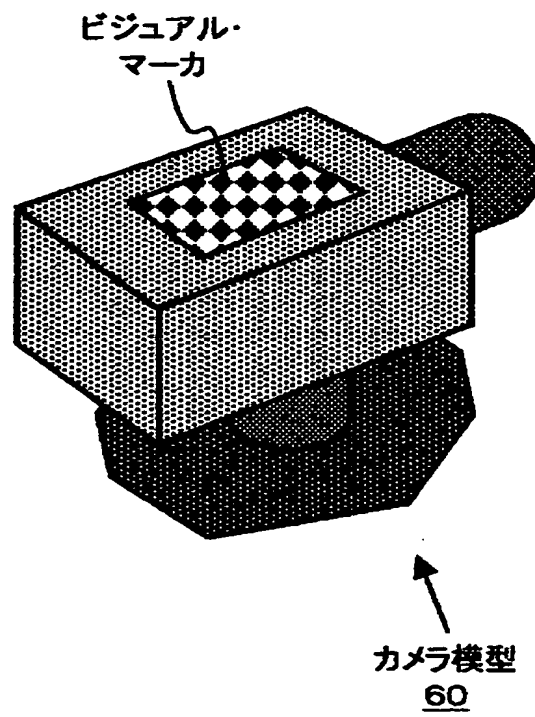
【図 17】



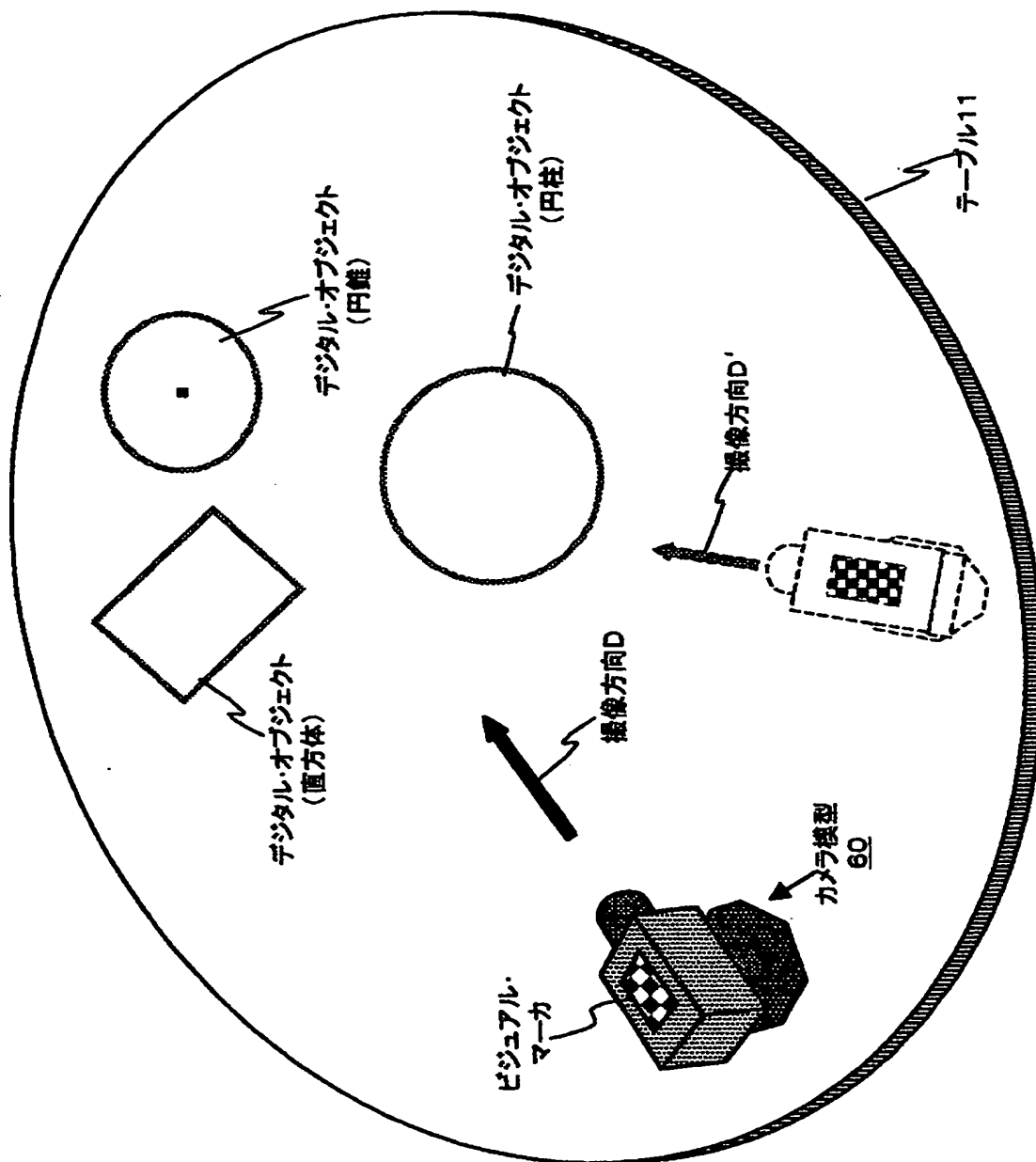
【図 18】



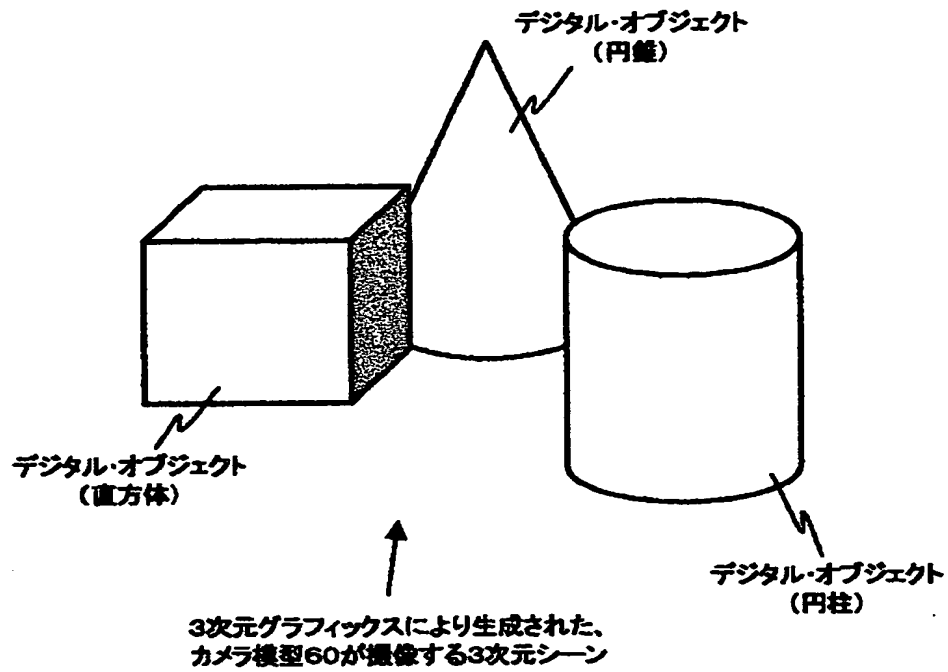
【図 1 9】



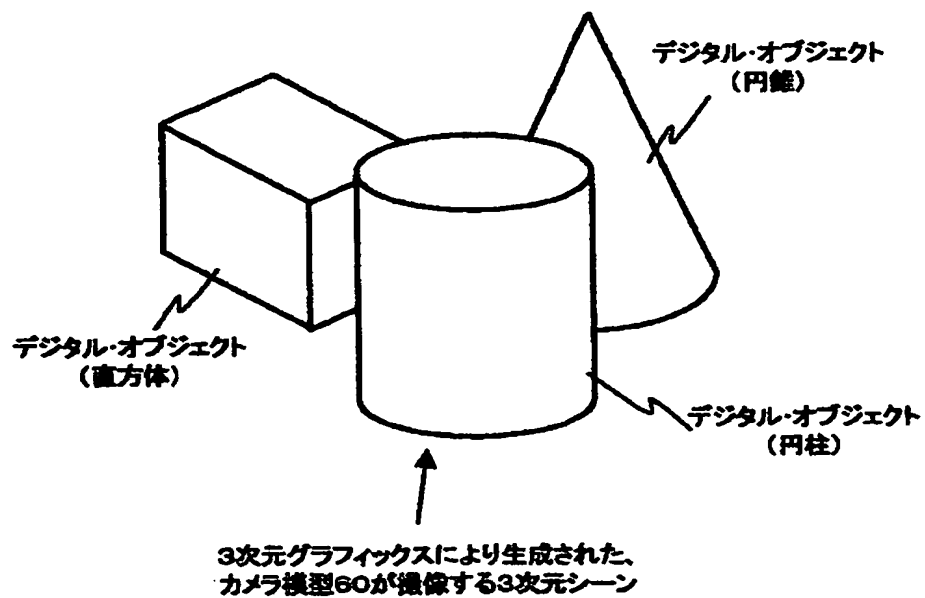
【図 2 0】



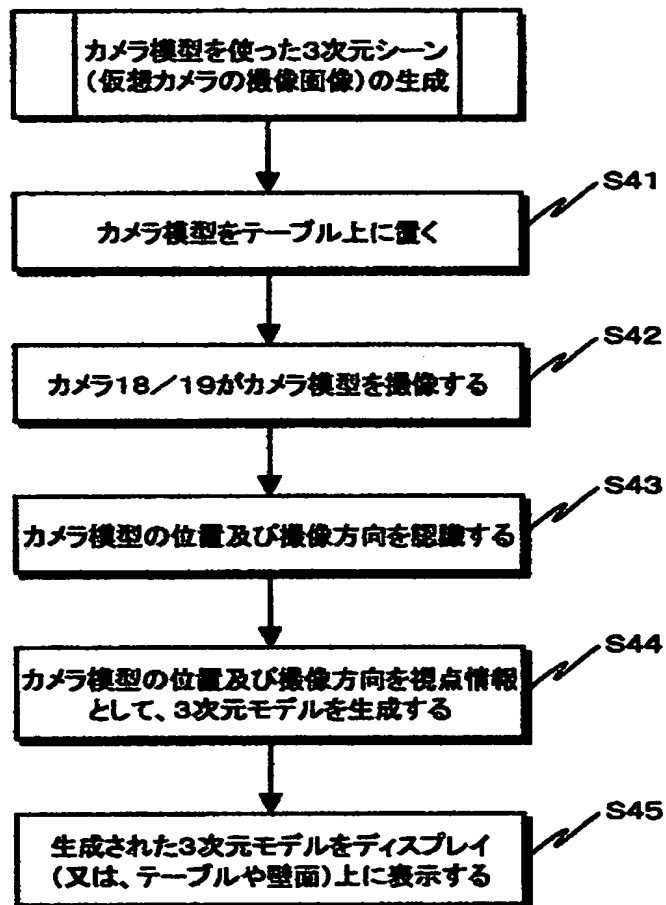
【図 2 1】



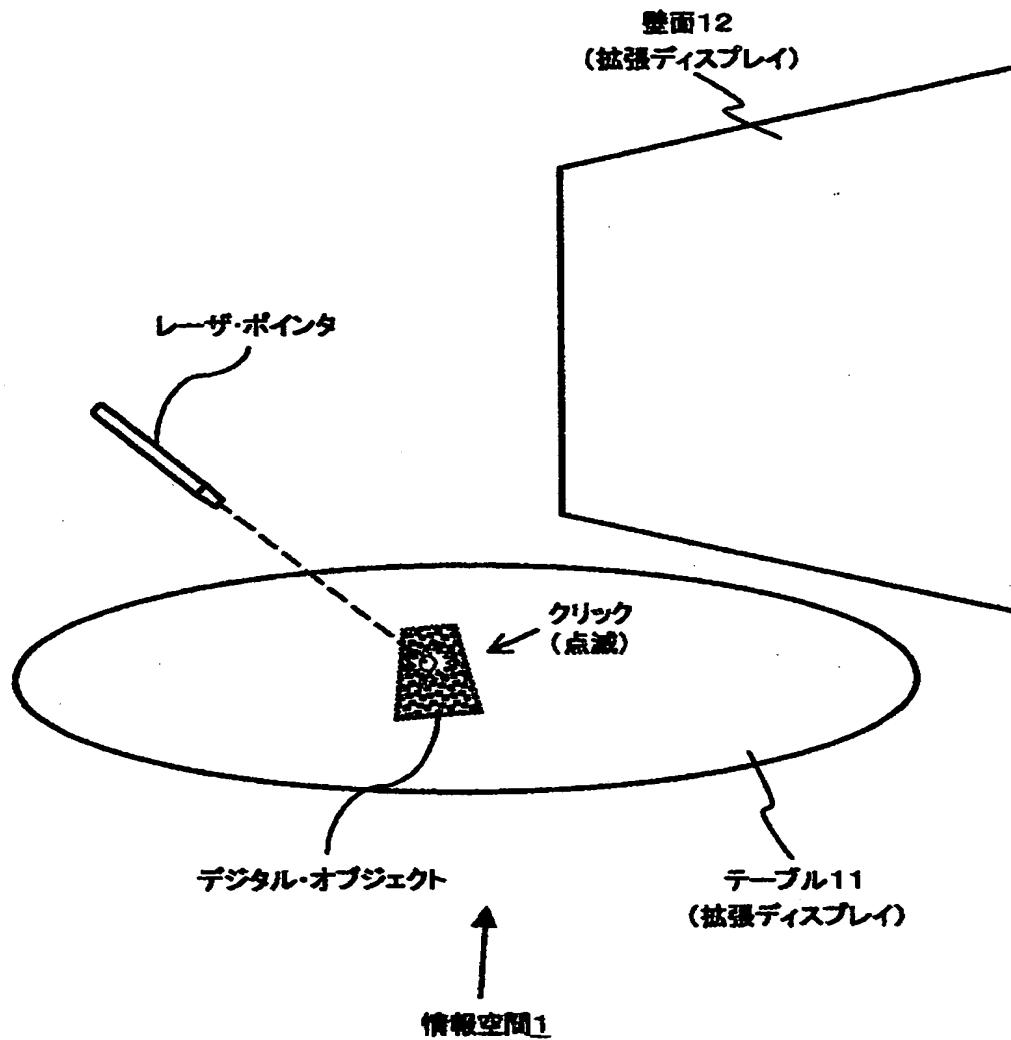
【図 2 2】



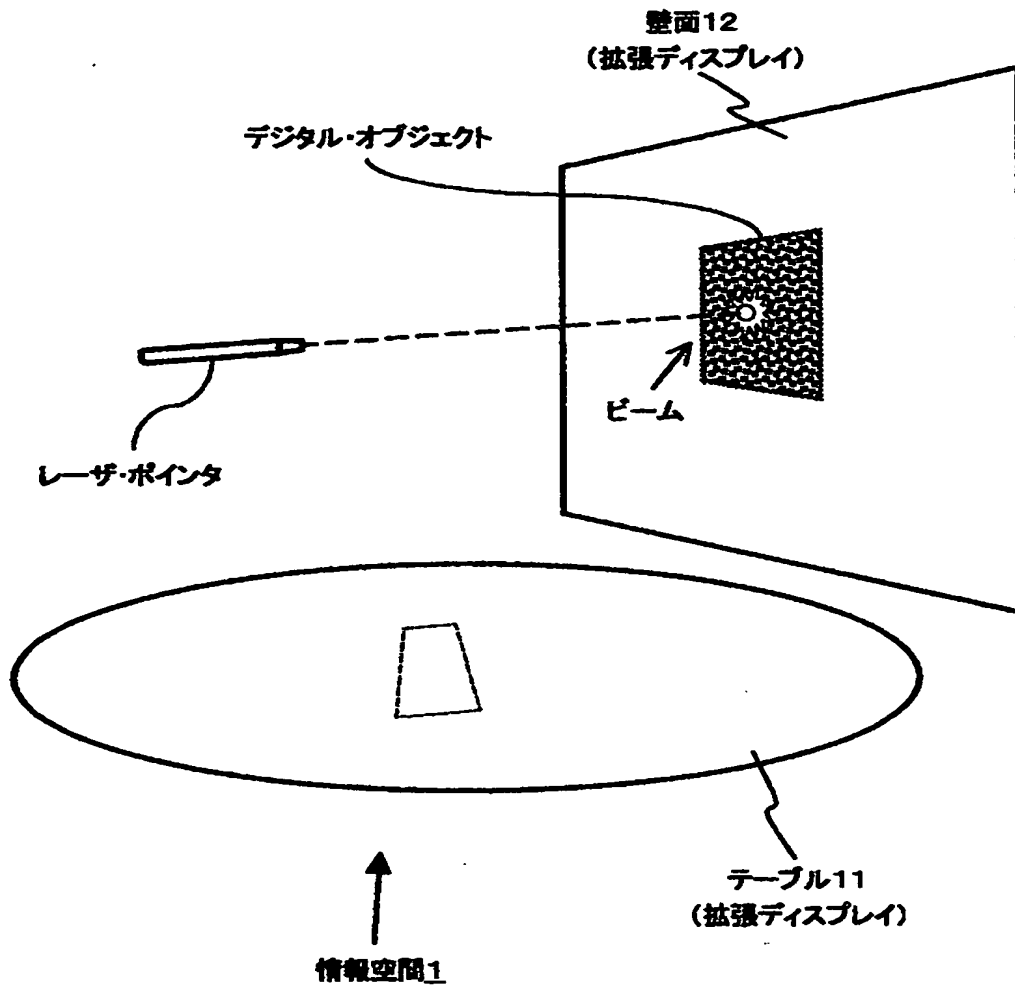
【図 2 3】



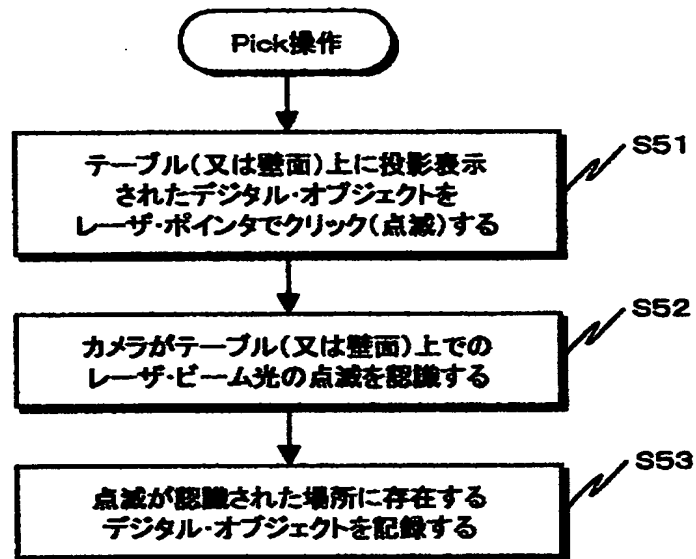
【図 24】



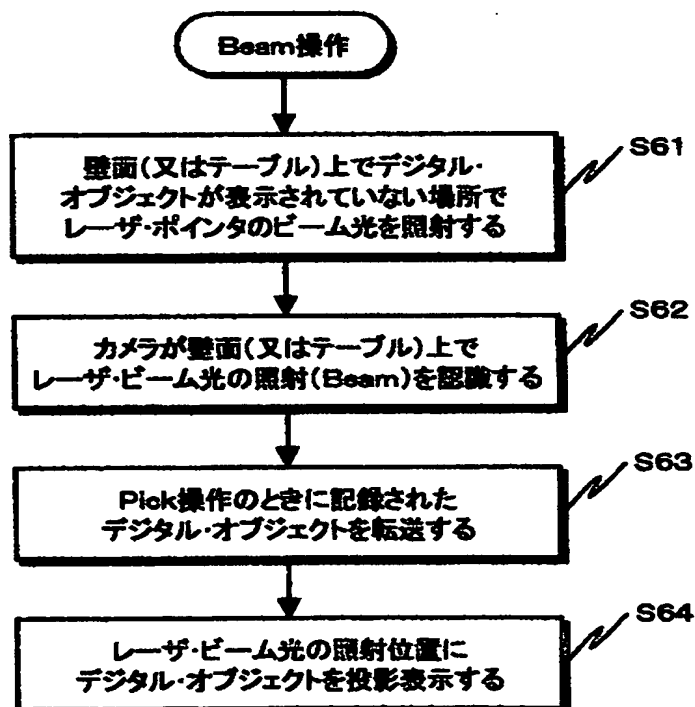
【図 2 5】



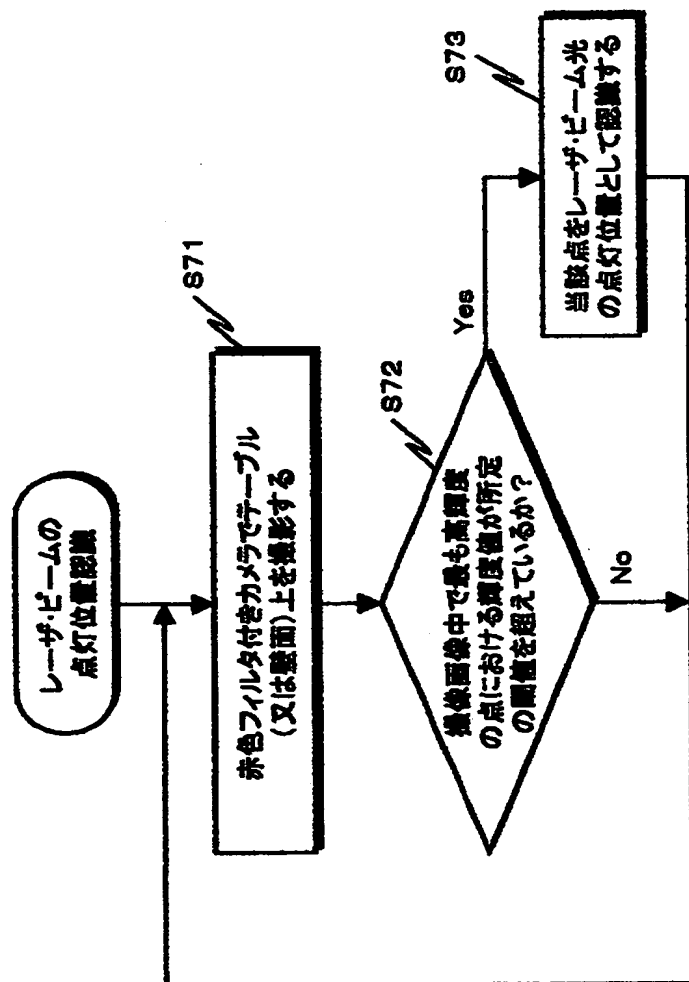
【図 26】



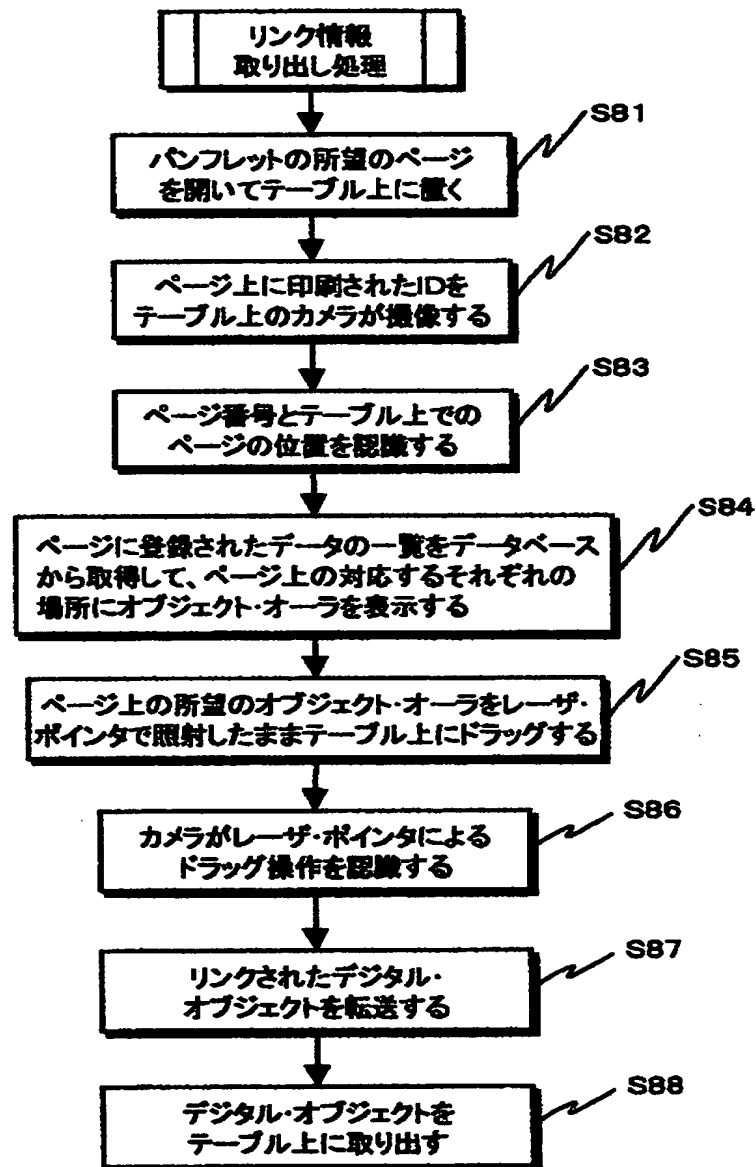
【図 27】



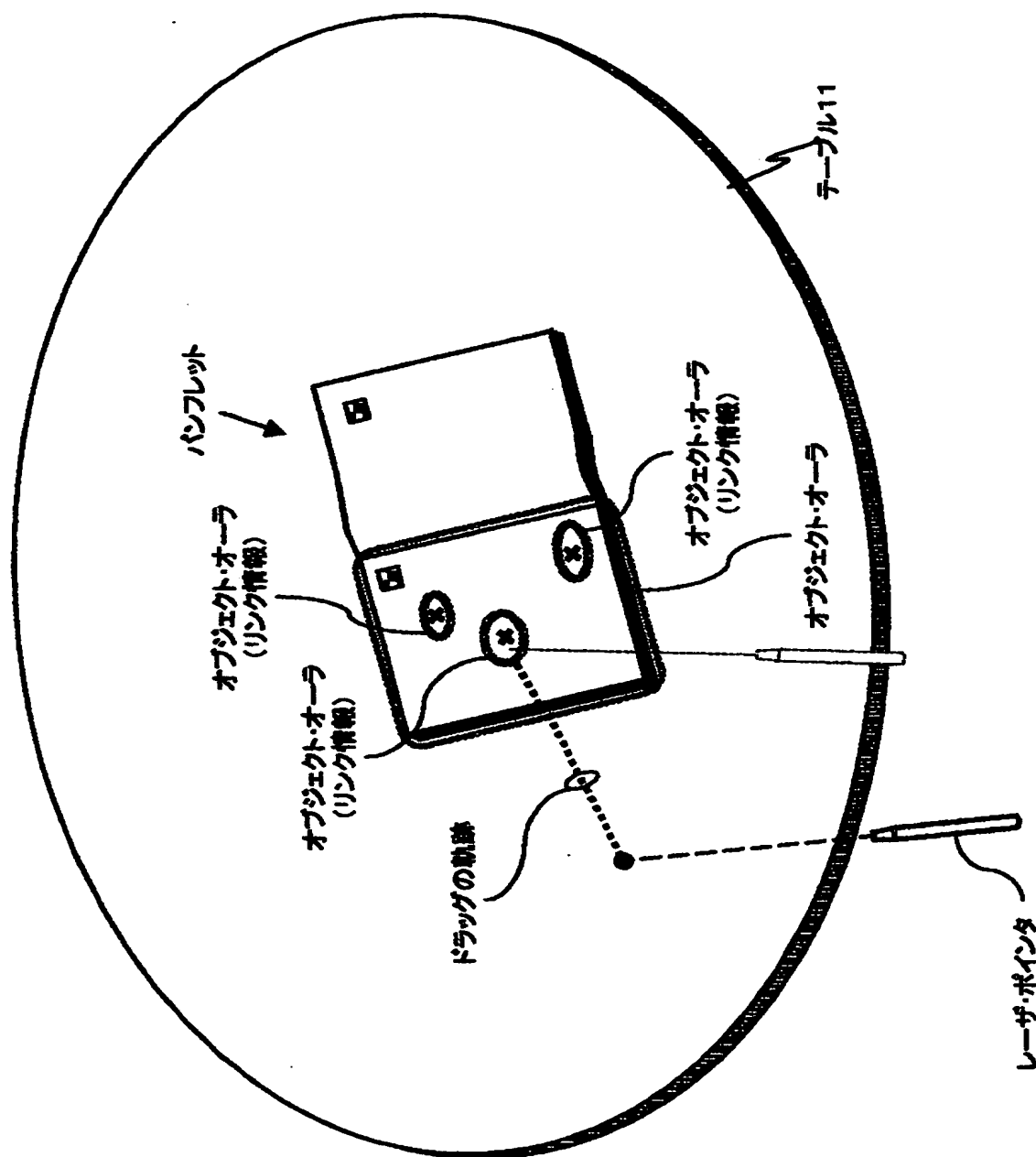
【図 2 8】



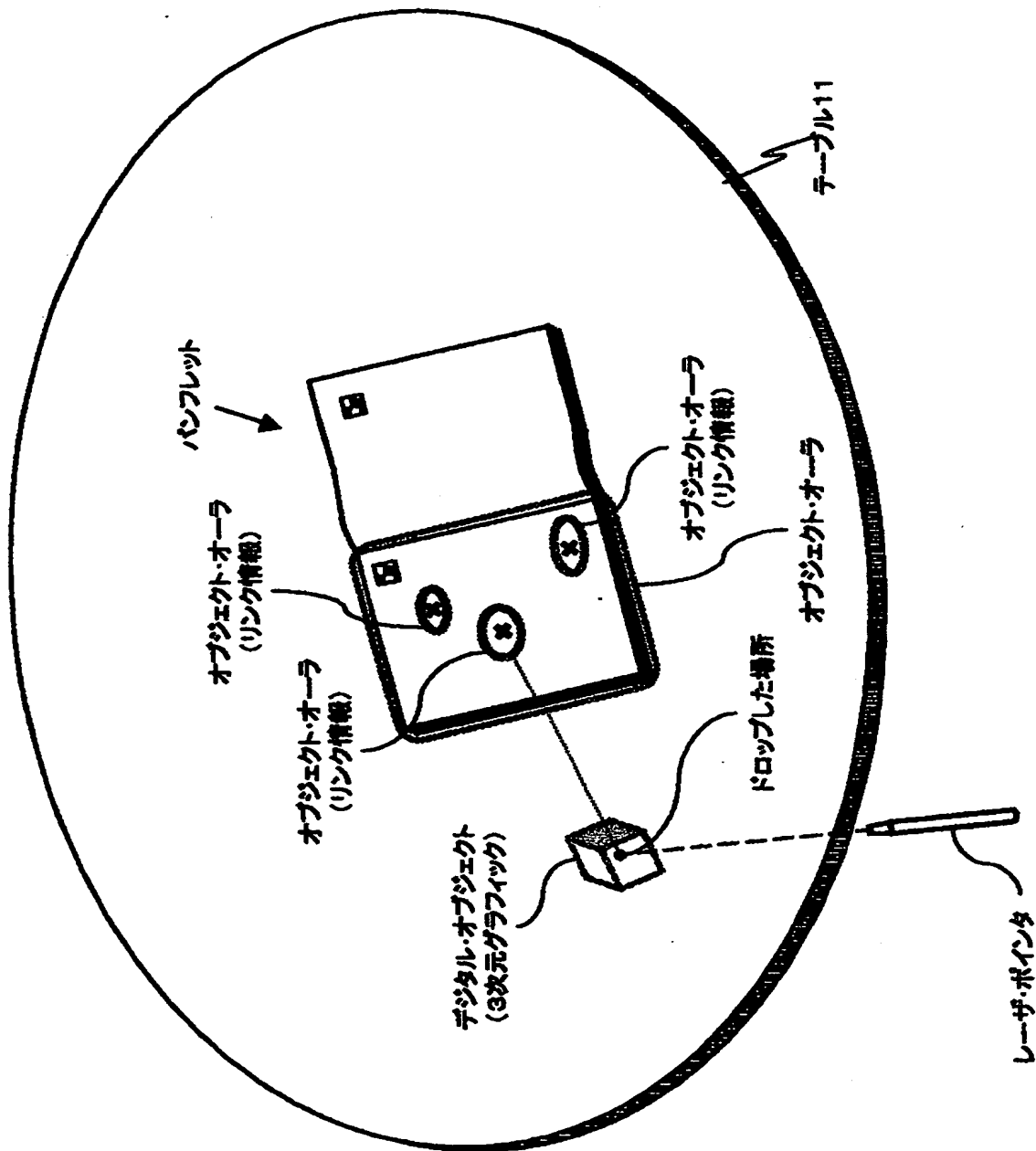
【図 29】



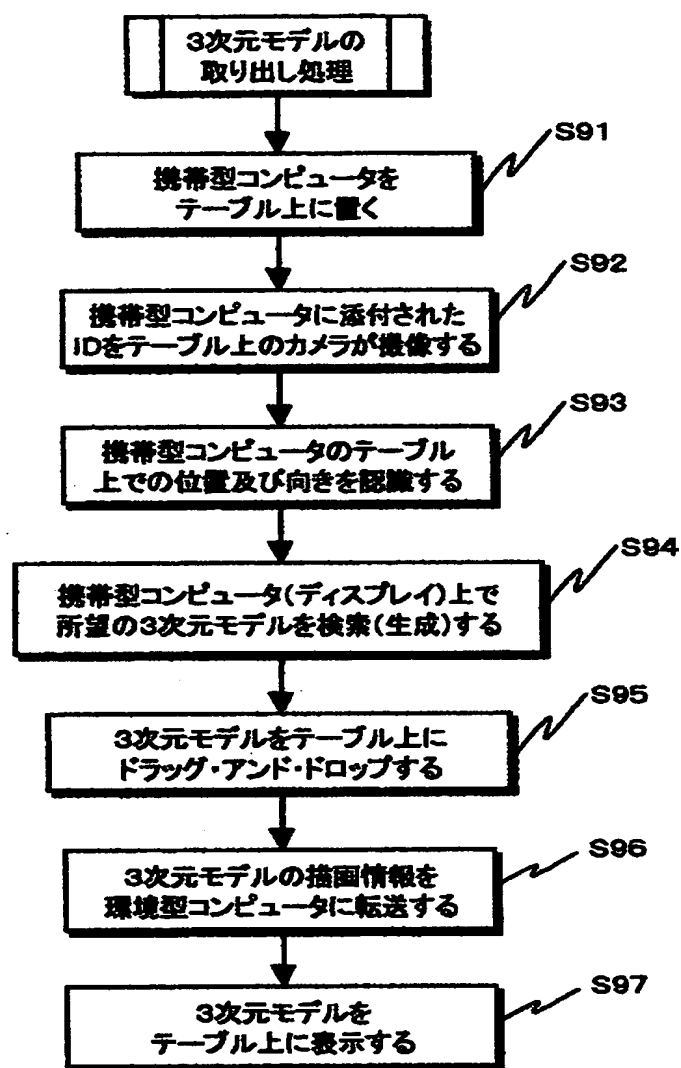
【図30】



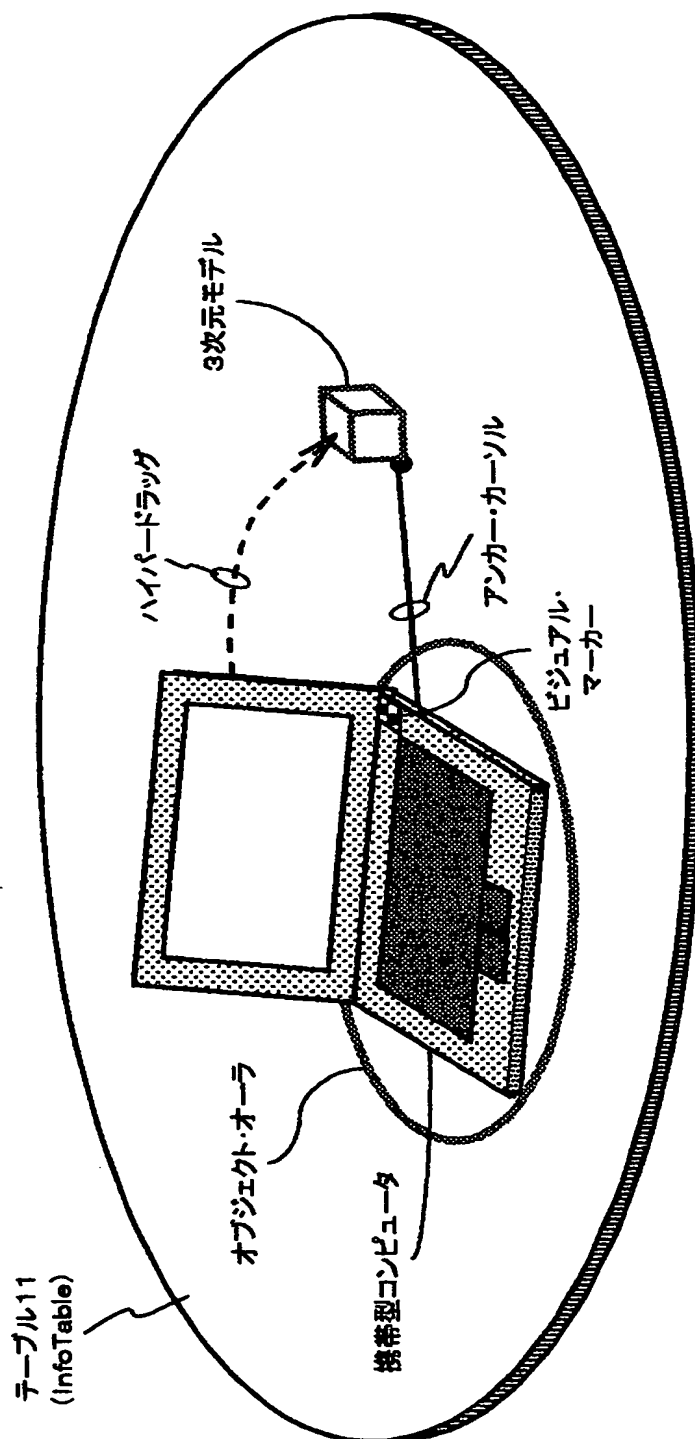
【図 31】



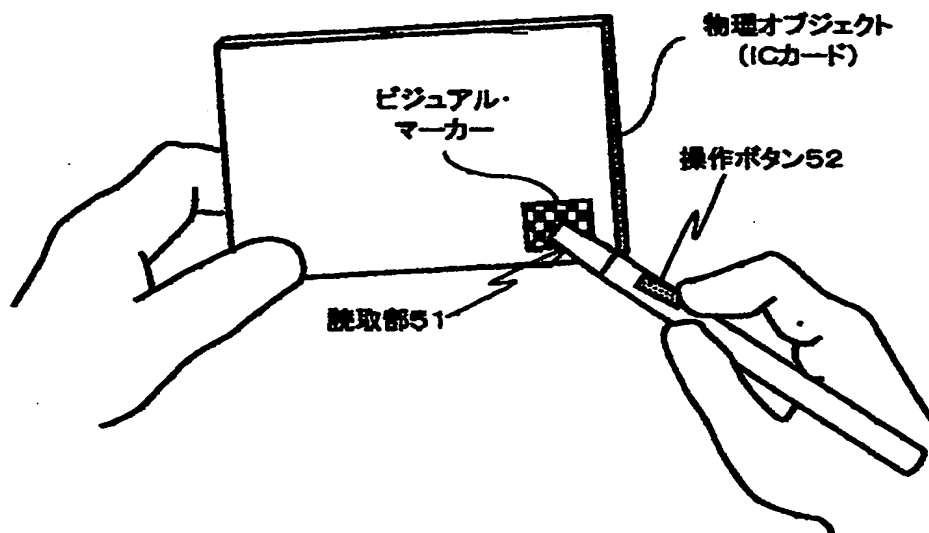
【図 3 2】



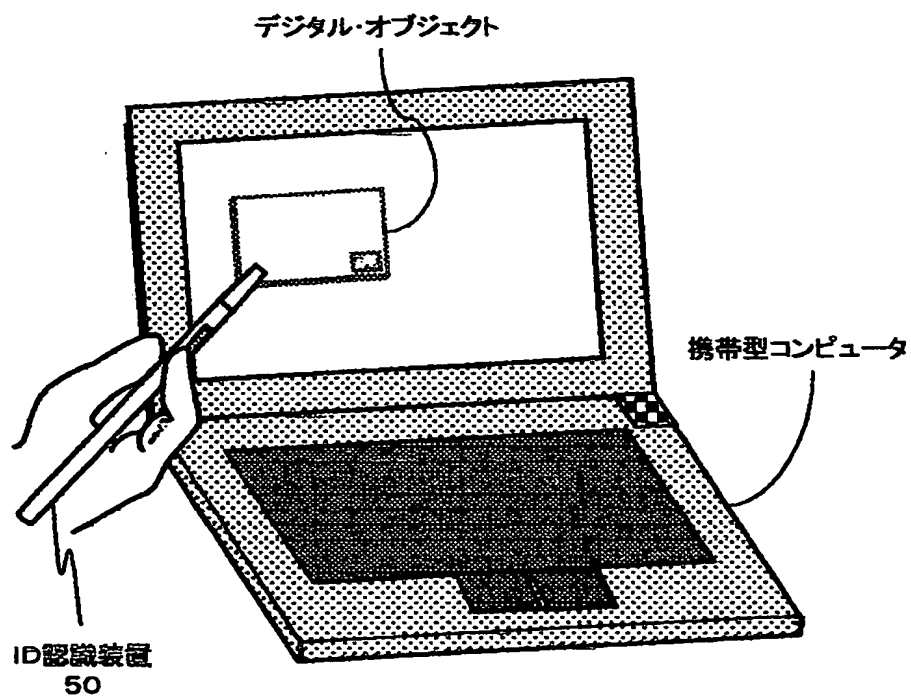
【図 3 3】



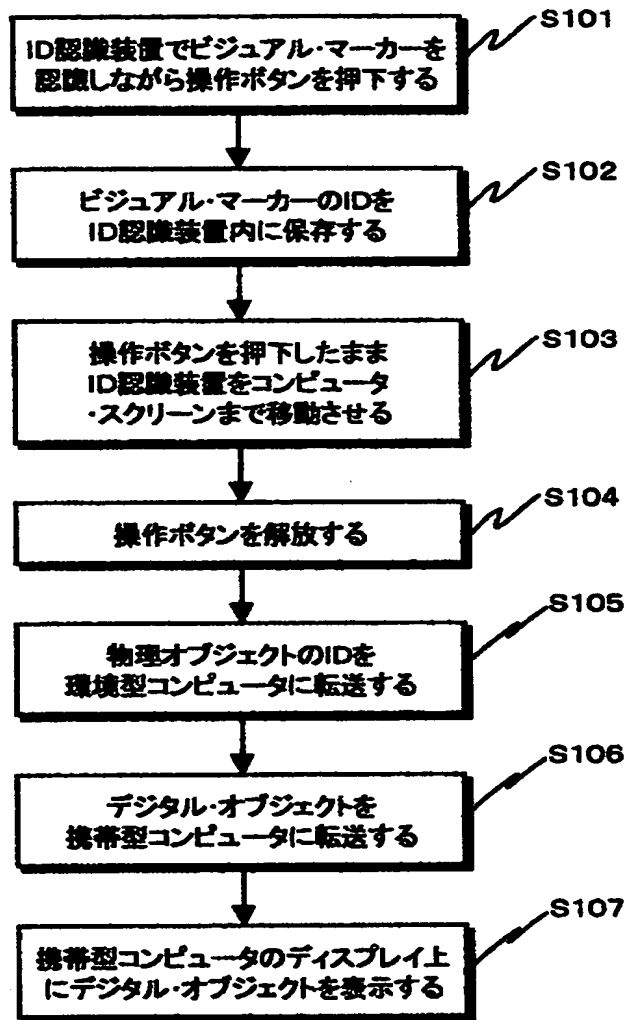
【図 34】



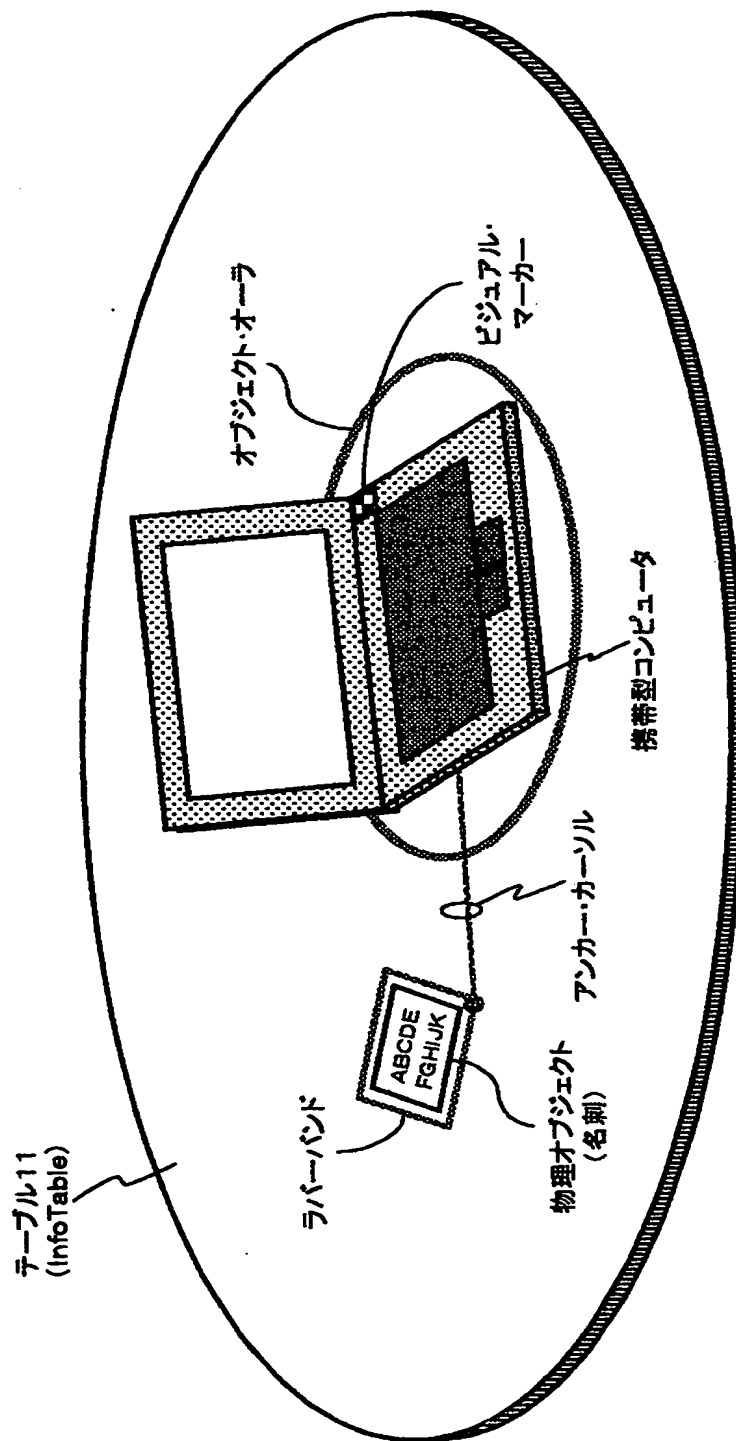
【図 35】



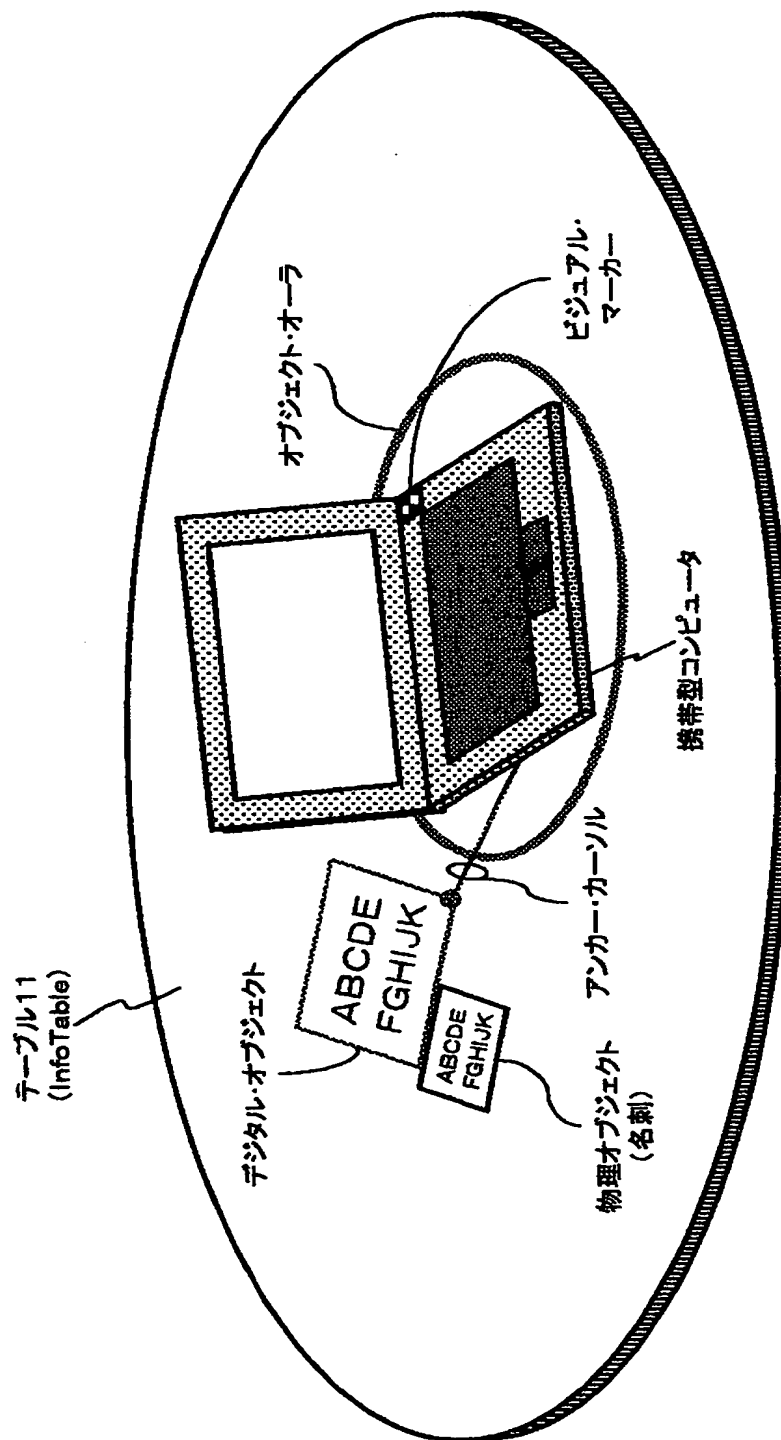
【図 3 6】



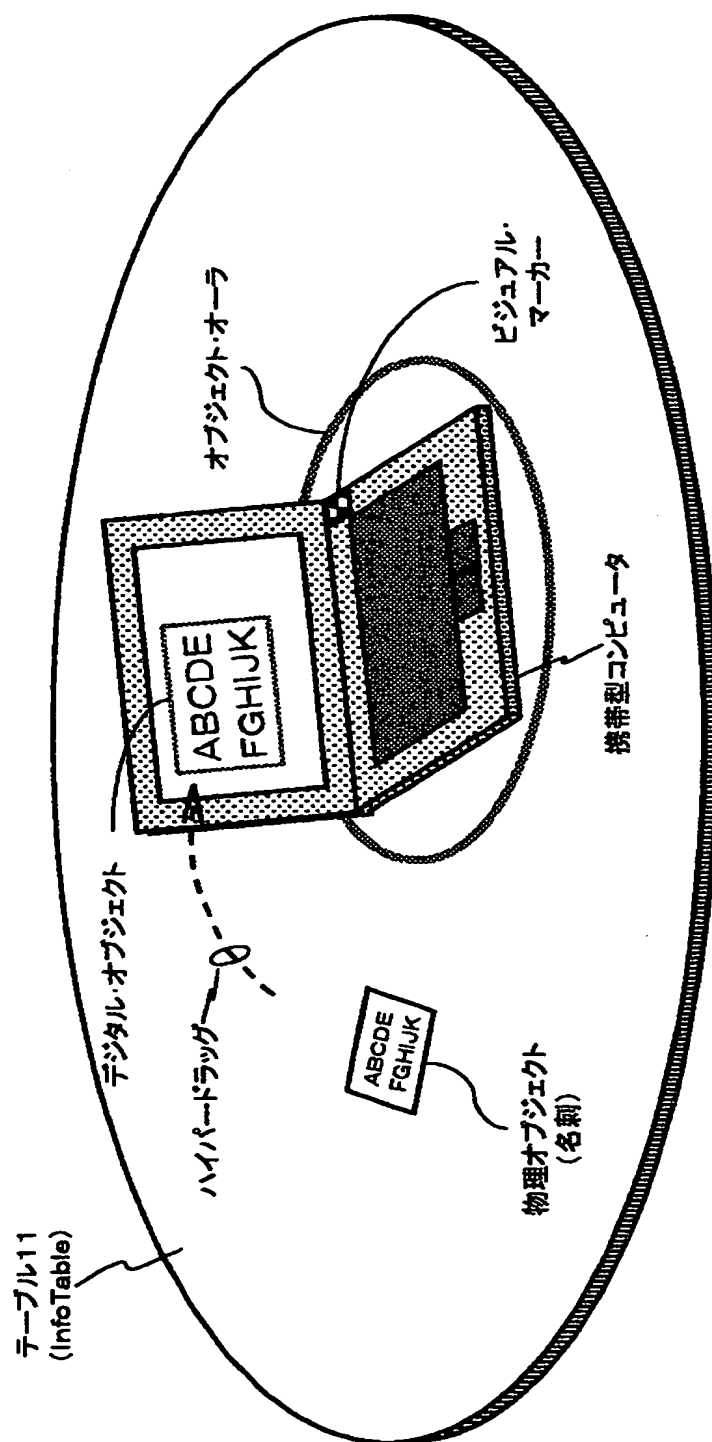
【図 3 7】



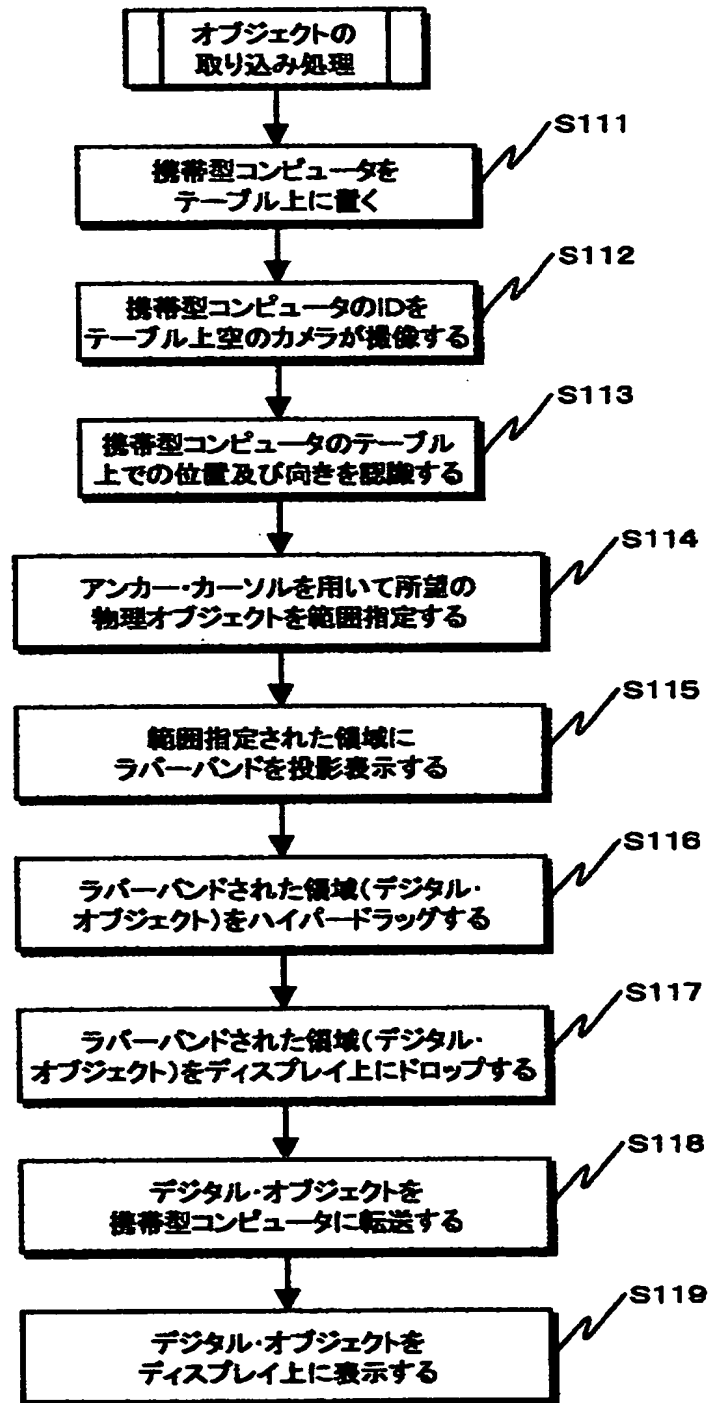
【図 3 8】



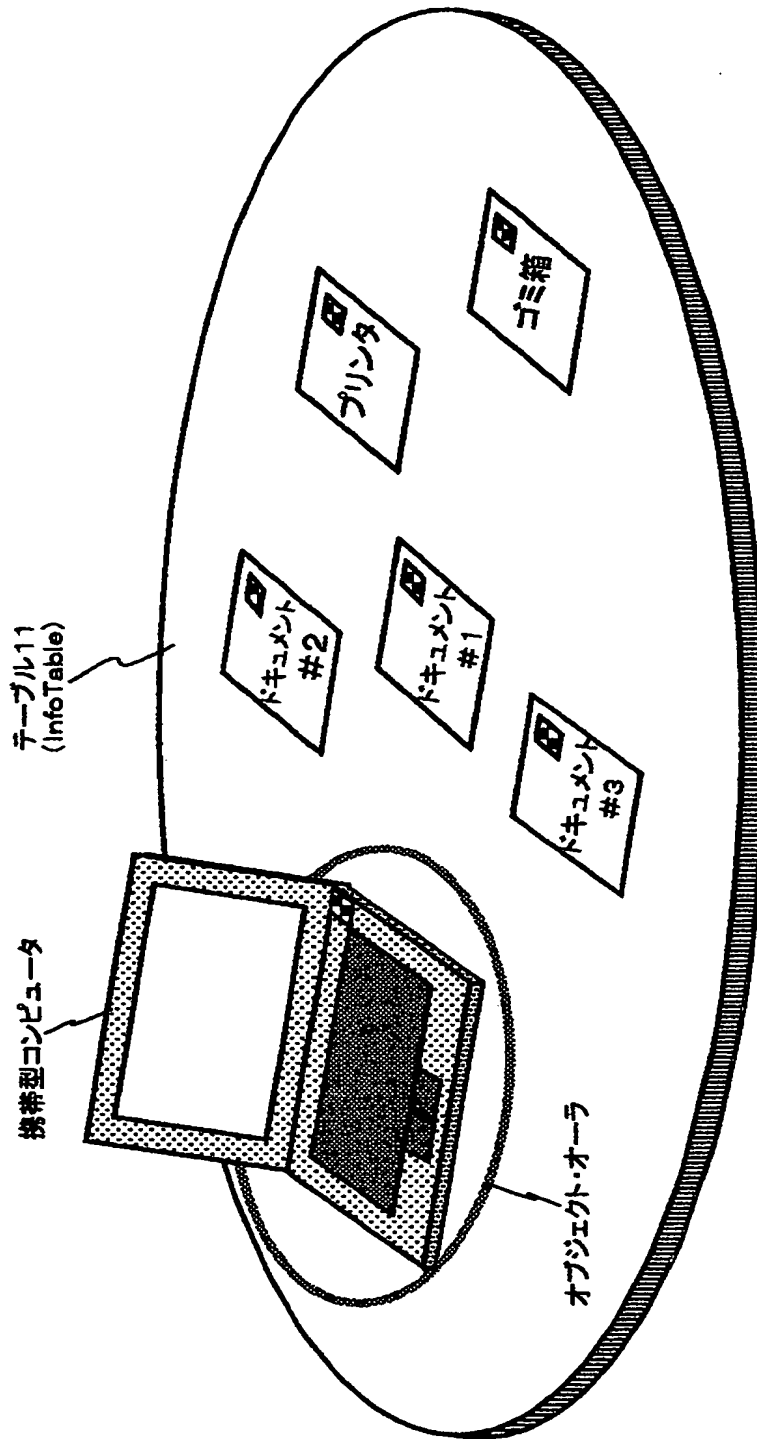
【図 39】



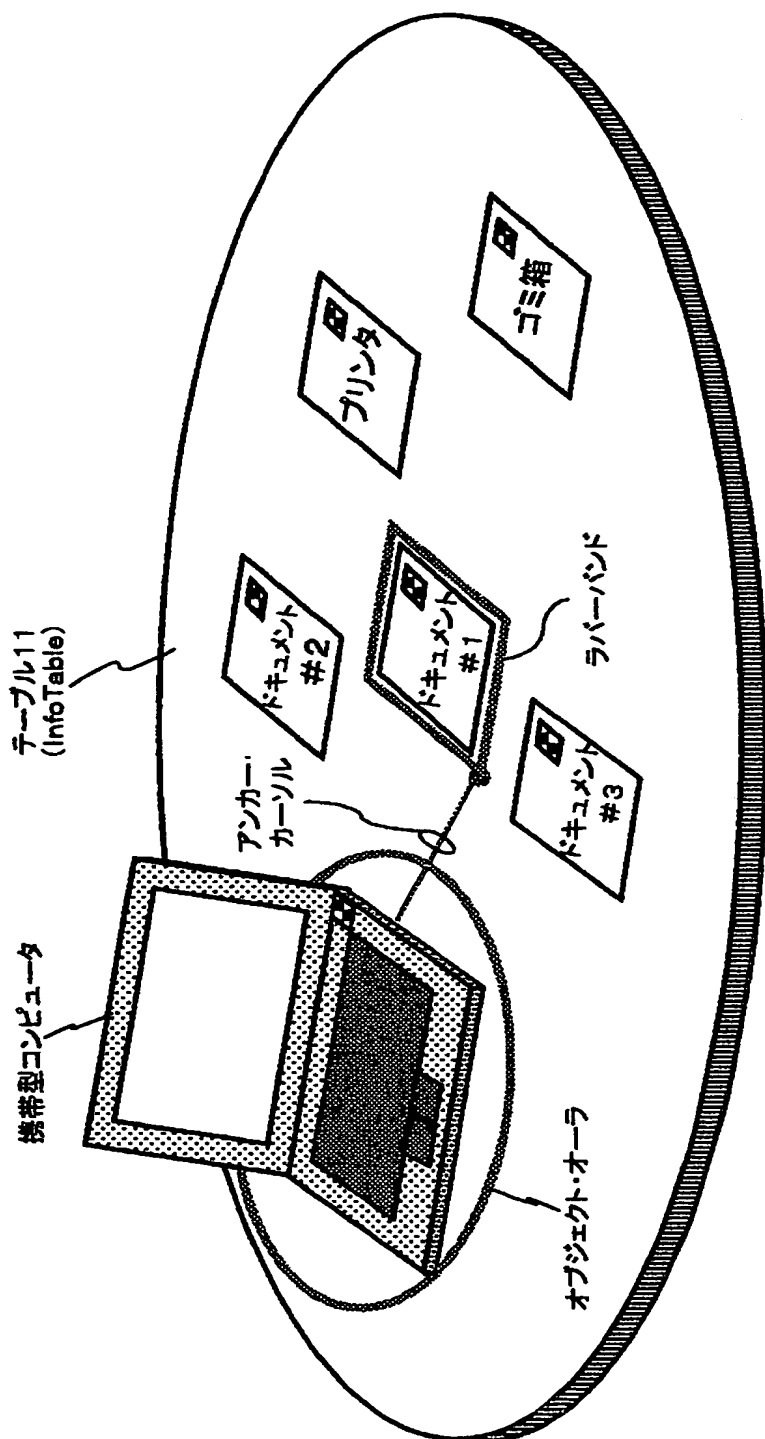
【図 4 0】



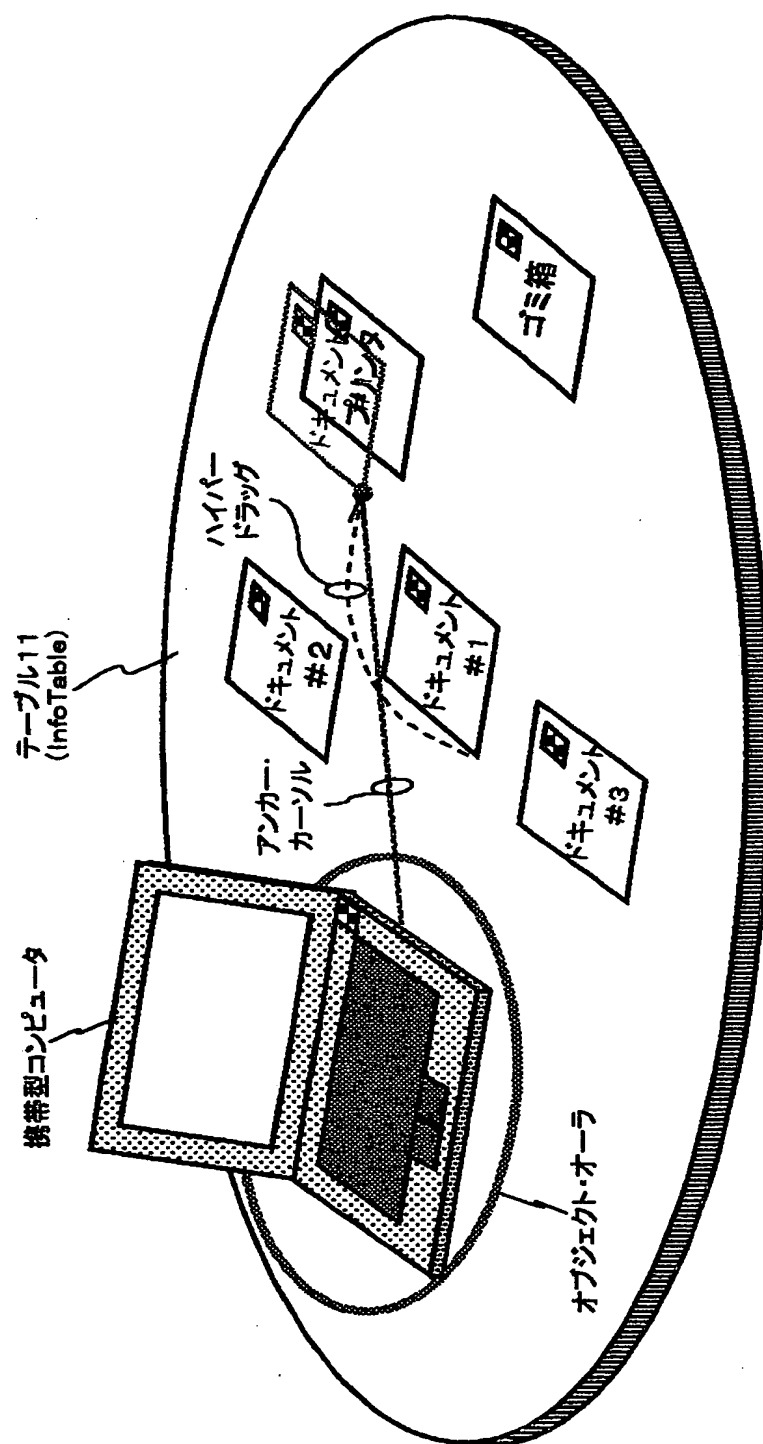
【図 4 1】



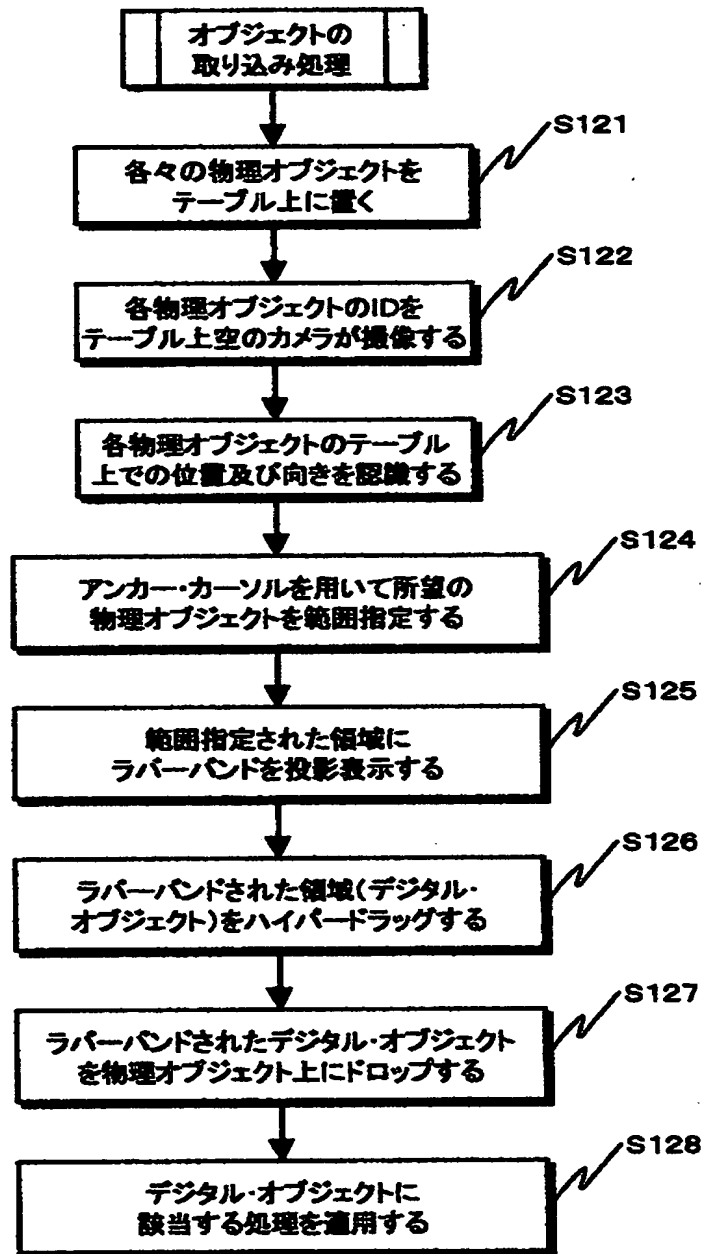
【図 4 2】



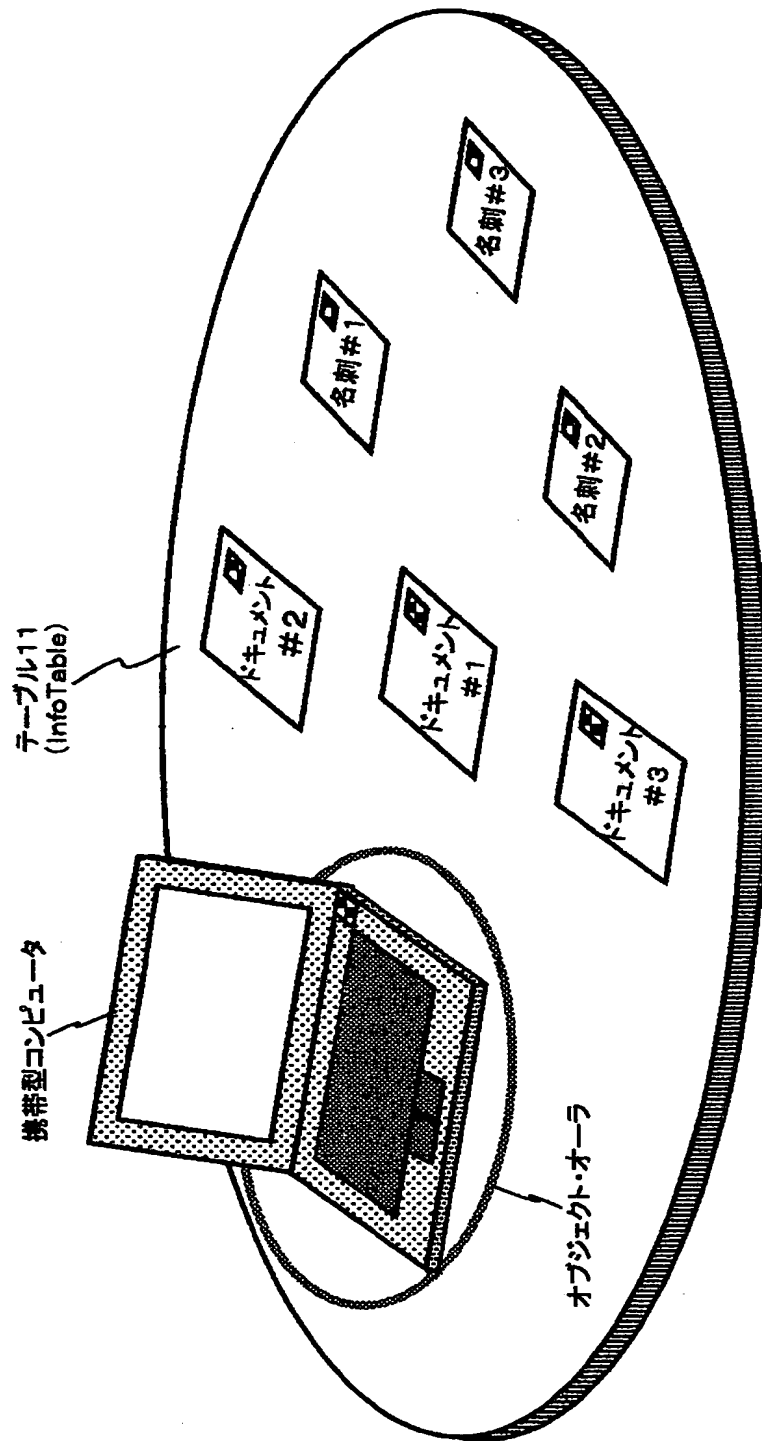
【図 4 3】



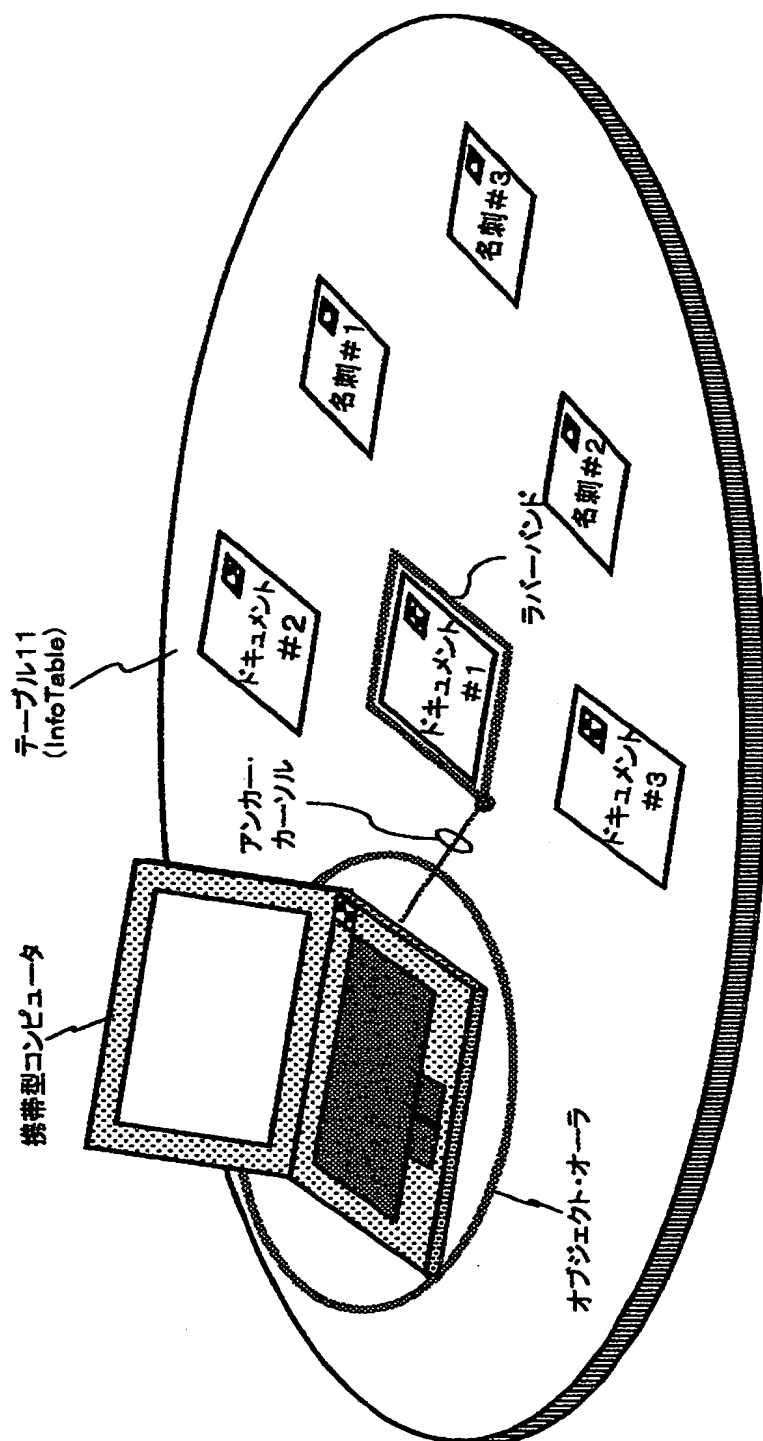
【図 44】



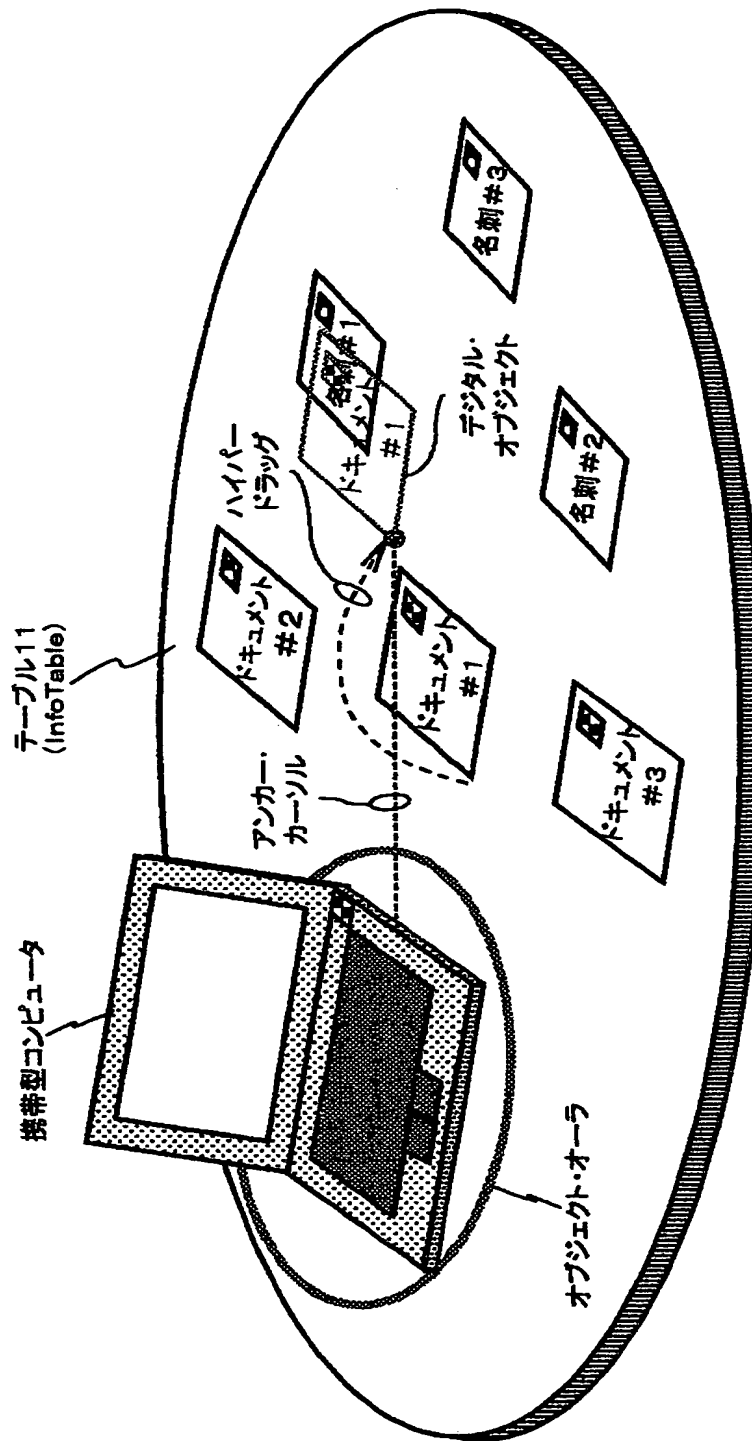
【図 4 5】



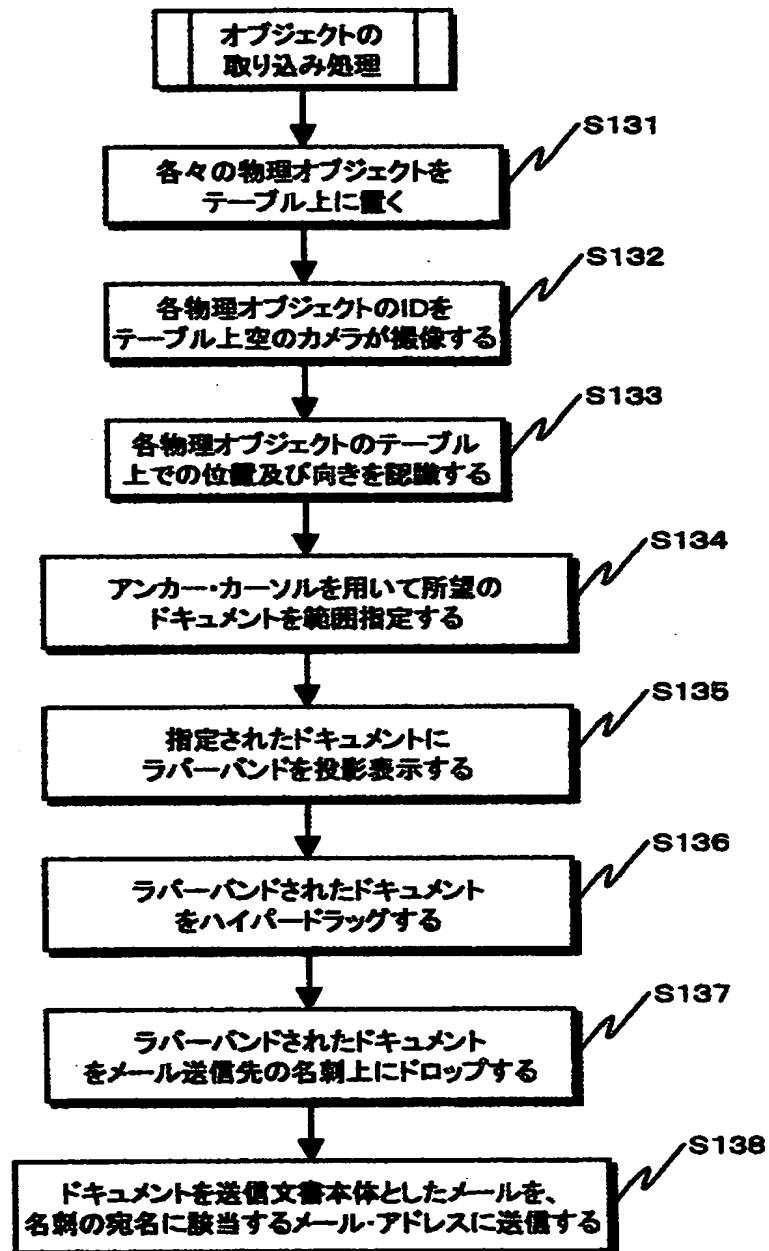
【図 4 6】



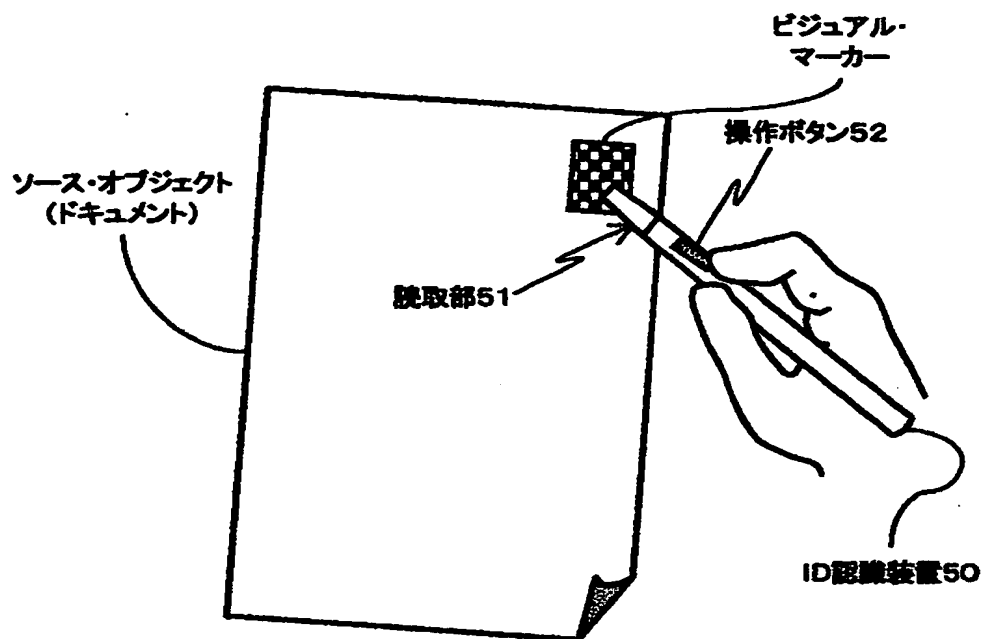
【図 4 7】



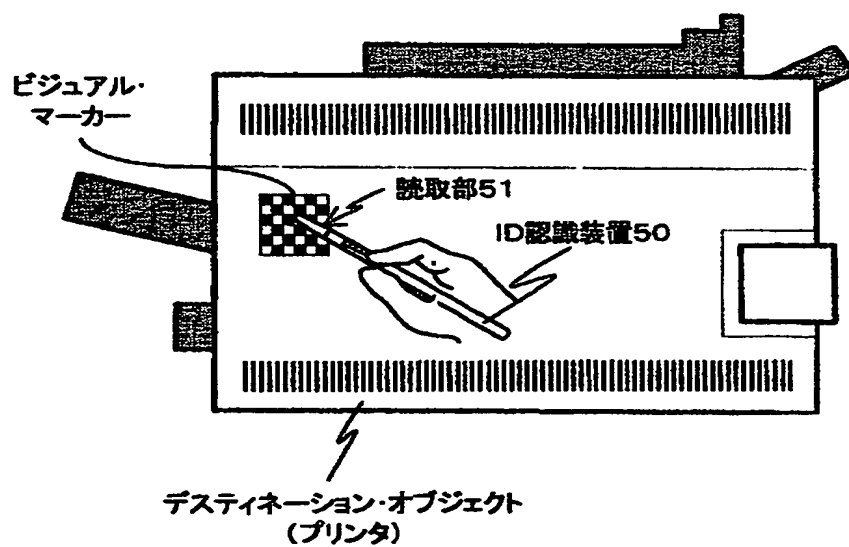
【図 48】



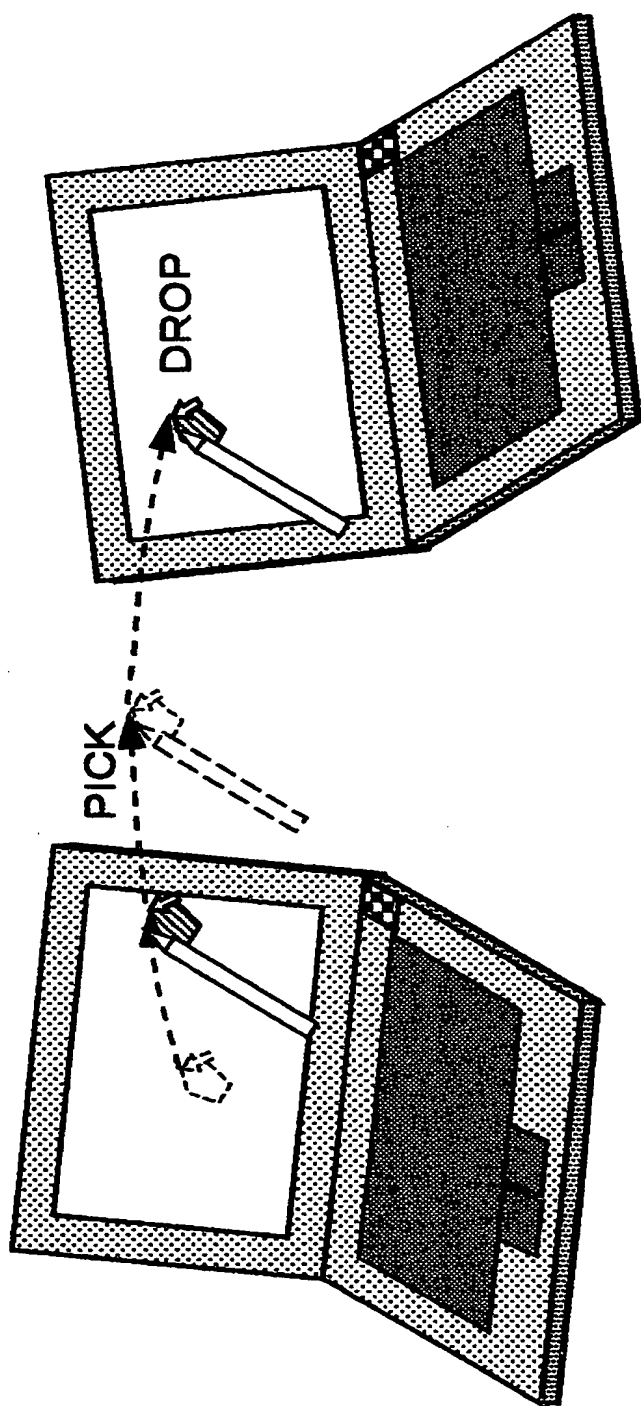
【図 4 9】



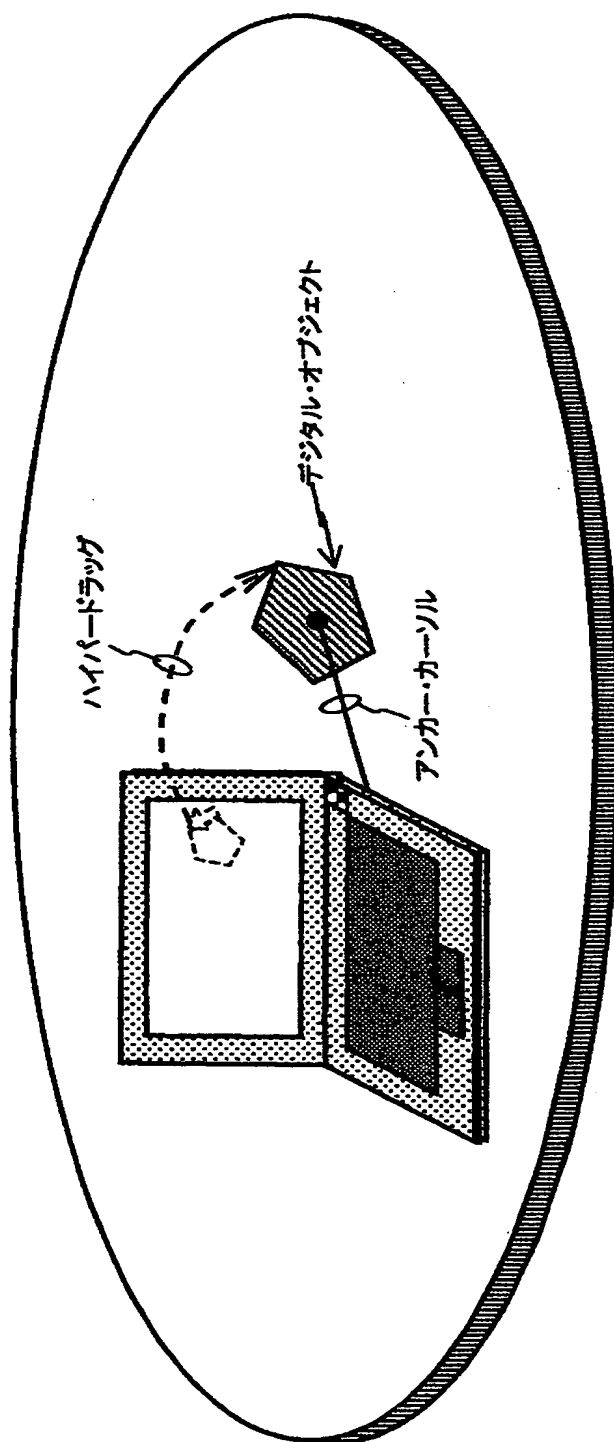
【図 5 0】



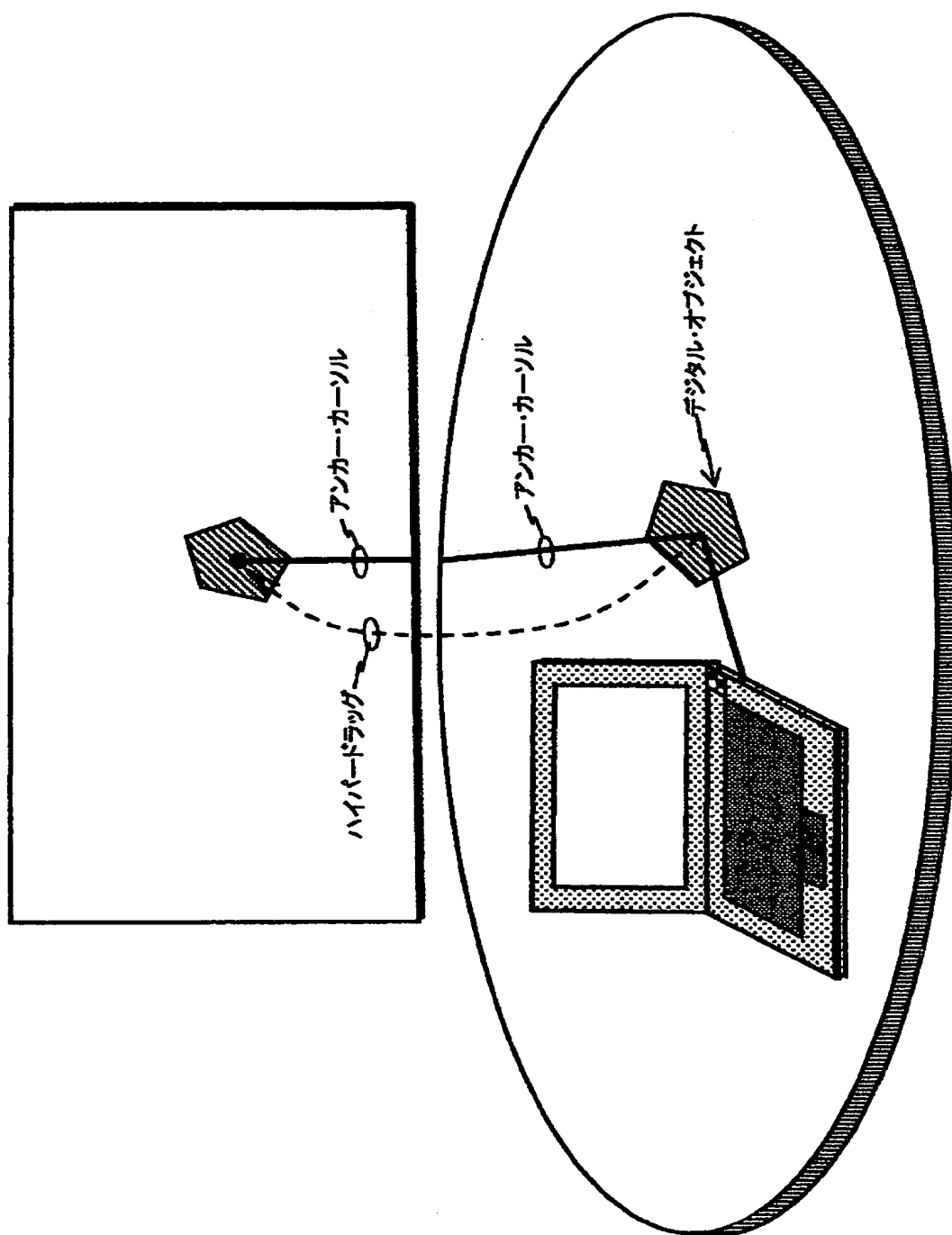
【図 5 1】



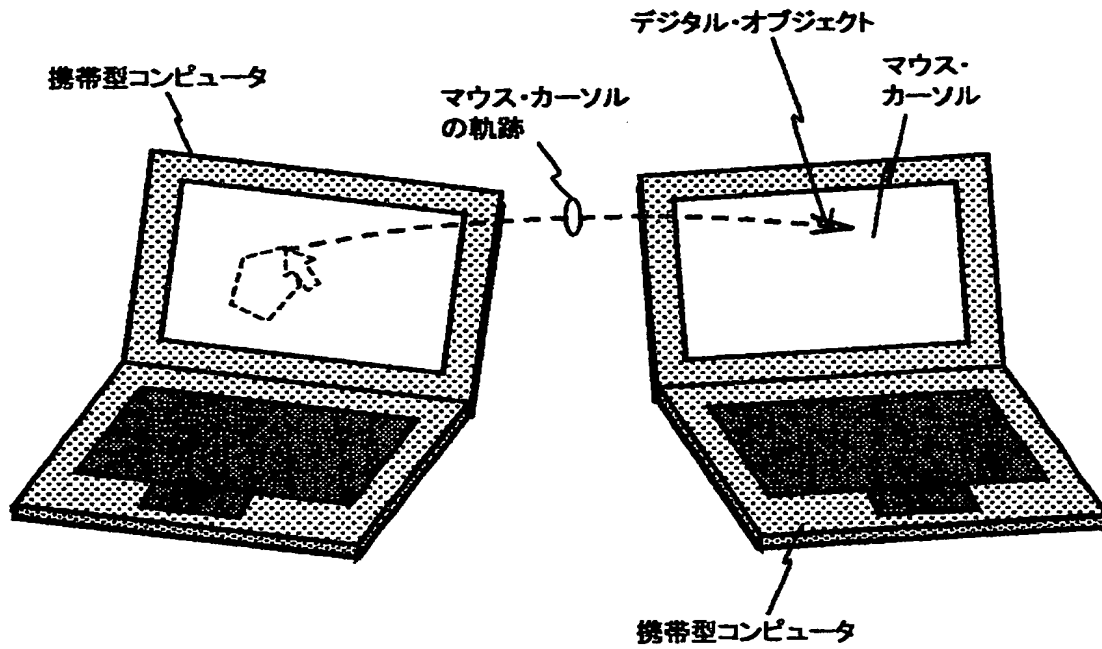
【図 5 2】



【図 5 3】



【図 5 4】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトを操作する。

【解決手段】 物理的な実空間とコンピュータ上のデジタル空間との融合関係がさらに深まることによって、マウスやキーボードなどのコンピュータにネイティブのユーザ入力装置だけでなく、実世界上に散在する各種の物理オブジェクトを介してユーザ・コマンドをコンピュータに入力したり、あるいは、物理オブジェクトを介してデジタル・オブジェクトを引き出すことが可能になる。この結果、コンピュータ操作はさらに直感的で理解容易なものとなり、且つ、ユーザにとって魅力的になる。

【選択図】 図 1 6

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [000002185]

1. 変更年月日	1990年 8月30日
[変更理由]	新規登録
住 所	東京都品川区北品川6丁目7番35号
氏 名	ソニー株式会社